# Minimale Klassen und maximale Untergruppen

Oliver Braun

Masterarbeit im Fach Mathematik

RWTH Aachen Lehrstuhl D für Mathematik Prof. Dr. Gabriele Nebe

Aktualisierte Fassung vom 10.10.2013

# Inhaltsverzeichnis

1.	Einleitung	6
2.	Duale Kegel und Voronoi-Theorie         2.1. Duale Kegel und perfekte Punkte         2.2. Diskontinuierliche Gruppen         2.3. Minimale Klassen	<b>8</b> 13 14
3.	Minimale Klassen über imaginärquadratischen Zahlkörpern	19
	3.1. Ordnungen	19 20 23 30 33 36
4.	Zählen von Koniugiertenklassen	38
	4.1. Hilfsmittel	38
	4.2. $D_{12}$ , $D_8$ und $V_4$	41
5.	Rechnerische Ergebnisse in Dimension 2	53
	5.1. Laufzeit $\ldots$	53
	5.2. Minimale Klassen und maximal endliche Untergruppen	54
	5.2.1. $\mathbb{Q}(\sqrt{-3})$	54
	5.2.2. $\mathbb{Q}(\sqrt{-1})$	55
	5.2.3. $\mathbb{Q}(\sqrt{-2})$	56
	5.2.4. $\mathbb{Q}(\sqrt{-5})$	57
	5.2.5. $\mathbb{Q}(\sqrt{-6})$	58
	5.2.6. $\mathbb{Q}(\sqrt{-14})$	59
	5.2.7. Ubersicht $\ldots$	61
6.	Rechnerische Ergebnisse in Dimension 3 $6.1.  \mathbb{Q}(\sqrt{-3})  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots  \dots  $	<b>52</b> 62 64

Α.	Quellcode der Implementierung	65	
	A.1. minimalclasses	66	
	A.2. initialize	81	
	A.3. functions	83	
	A.4. datafunctions $\ldots$	96	
	A.5. GVoronoi	98	
	A.6. testconjugacy	99	
	A.7. checkdata	104	
В.	Eigenständigkeitserklärung	105	
Lit	Literaturverzeichnis		
Inc	ndex		

Bei dieser Version der Arbeit handelt es sich um eine im Vergleich zum Original modifizierte Fassung vom 10.10.2013, die zusätzliche Ergebnisse beinhaltet.

## 1. Einleitung

Das Teilgebiet der klassischen Gittertheorie, welches sich mit der Suche nach perfekten Gittern beziehungsweise perfekten quadratischen Formen befasst, ist eine traditionsreiche Disziplin, welche Elemente der algebraischen Zahlentheorie, Gruppen- und Darstellungstheorie sowie Geometrie in sich vereint. Das Studium der perfekten quadratischen Formen, welches eng verbunden ist mit der Suche nach der dichtesten regelmäßigen Kugelpackung in einem *n*-dimensionalen Raum, geht zurück auf wegweisende Arbeiten der Mathematiker Korkine, Zolotareff und Voronoi. Der algorithmische Zugang zu diesem Problem hat zum Entstehen einer sehr reichhaltigen Theorie geführt, die nicht mehr nur die perfekten Formen selbst betrifft, sondern beispielsweise auch (Ko-)homologie-Berechnungen für arithmetische Gruppen ermöglicht.

Von quadratischen Formen wurde die Voronoi-Theorie später auf Hermitesche Formen über imaginärquadratischen Zahlkörpern und so genannten Humbert-Formen über beliebigen algebraischen Zahlkörpern verallgemeinert. Überdies existieren Fassungen dieser Theorie für Divisionsalgebren über Q und algebraische Gruppen.

Die vorliegende Arbeit ist motiviert durch die Frage nach der Isomorphie gewisser unendlicher Gruppen. Während für unendliche Gruppen keine allgemein anwendbaren Algorithmen zur Behandlung dieser Fragestellung existieren, besitzen die hier betrachteten Gruppen eine Operation auf einem topologischen Raum, deren Studium es in einigen Fällen ermöglicht, die Nicht-Isomorphie der Gruppen zu zeigen. Die Strategie zum Erreichen dieses Resultats besteht darin, ein Vertretersystem der Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen zu bestimmen.

Die Gruppen, die in dieser Arbeit studiert werden, sind die Gruppen  $\operatorname{GL}(L)$  der  $\mathcal{O}_{K}$ -Modulautomorphismen von endlich erzeugten torsionsfreien  $\mathcal{O}_{K}$ -Teilmoduln L des Vektorraums  $K^{n}$ , so genannte  $\mathcal{O}_{K}$ -Gitter. Dabei ist hier  $K/\mathbb{Q}$  - ob der algorithmischen Handhabbarkeit - ein imaginärquadratischer Zahlkörper mit Ganzheitsring  $\mathcal{O}_{K}$ .

Die Frage nach der Isomorphie dieser Gruppen entstand während der Arbeit an dem Artikel [BC13] mit Renaud Coulangeon, der auf meiner Bachelorarbeit [Bra12] aufbaut. Darin wird der Voronoi-Algorithmus für nicht notwendig freie Gitter über imaginärquadratischen Zahlkörpern aufbauend auf [Cou04, Mey08] beschrieben und in Magma [BCP97] implementiert.

Der Zugang zu den maximal endlichen Untergruppen der GL(L) geschieht, dem Artikel [CN13] folgend, über so genannte minimale Klassen, welche Äquivalenzklassen auf der Menge der positiv definiten Hermiteschen Formen sind. Auf diesen Klassen operiert GL(L) in natürlicher Weise und die Stabilisatoren einiger dieser Klassen (der so genannten well-rounded Klassen) sind endliche Untergruppen. Aus diesen endlichen Untergruppen lässt sich das gewünschte Vertretersystem bestimmen.

Wir beginnen die Arbeit, indem wir das Konzept der dualen Kegel aufgreifen, welches von Max Koecher unter dem Namen Positivitätsbereiche beschrieben wurde und von Jürgen Opgenorth weiter ausgearbeitet wurde. In diesem allgemeinen Rahmen lässt sich der Voronoi-Algorithmus beschreiben. Wir stellen zudem eine Formulierung des Konzepts der minimalen Klassen vor.

Daraufhin widmen wir uns der Beschreibung minimaler Klassen über imaginärquadratischen Zahlkörpern und schlagen die Brücke zu den maximal endlichen Untergruppen. Dazu erklären wir, wie sich die Situation über den imaginärquadratischen Zahlkörpern in das Konzept der dualen Kegel einfügt. Als wichtiges Hilfsmittel bei der Untersuchung der maximal endlichen Untergruppen erweist sich eine Erweiterung des Voronoi-Algorithmus auf *G*-invariante Hermitesche Formen für eine endliche Gruppe *G*. Schließlich beschreiben wir die für die Berechnungen verwendeten Algorithmen und ihre Implementierung. Wir fahren fort, indem wir die Untersuchung der maximal endlichen Untergruppen von GL(L) aus einem theoretischen Blickwinkel betrachten, der inhaltlich an die Untersuchung kristallographischer Raumgruppen angelehnt ist, wie sie beispielsweise von Jürgen Opgenorth, Wilhelm Plesken und Tilman Schulz in [OPS98, PS00] durchgeführt wird. Wir schließen die Arbeit mit einer Übersicht über einige rechnerische Ergebnisse und dem Quellcode der implementierten Algorithmen ab.

An dieser Stelle möchte ich meiner Betreuerin Frau Prof. Dr. G. Nebe meinen Dank aussprechen. Ihr verdanke ich die Anregung, dieses interessante Thema zu untersuchen. Zudem war sie stets zu hilfreichen und zeitintensiven Diskussionen bereit.

## 2. Duale Kegel und Voronoi-Theorie

## 2.1. Duale Kegel und perfekte Punkte

In diesem Abschnitt stellen wir die wichtigsten Definitionen und Ergebnisse aus [Opg01] zusammen. Dies liefert einen allgemeinen Rahmen, in welchem die von G. Voronoi begründete Theorie funktioniert.

Es seien in diesem Abschnitt  $\mathcal{V}_1$ ,  $\mathcal{V}_2$  zwei Vektorräume über dem Körper  $\mathbb{R}$  der reellen Zahlen mit  $n := \dim(\mathcal{V}_1) = \dim(\mathcal{V}_2)$  und  $\sigma : \mathcal{V}_1 \times \mathcal{V}_2 \to \mathbb{R}$  eine  $\mathbb{R}$ -bilineare und in beiden Komponenten nicht ausgeartete Abbildung.

**Definition 2.1.1** Zwei Mengen  $\mathcal{V}_1^{>0} \subseteq \mathcal{V}_1$ ,  $\mathcal{V}_2^{>0} \subseteq \mathcal{V}_2$  heißen duale Kegel bezüglich  $\sigma$ , falls sie die folgenden drei Bedingungen erfüllen.

- 1. Für i = 1, 2 ist  $\mathcal{V}_i^{>0}$  offen in  $\mathcal{V}_i$  und nichtleer.
- 2. Für alle  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  und  $y \in \mathcal{V}_2^{>0}$  ist  $\sigma(x, y) > 0$ .
- 3. Zu jedem  $x \in \mathcal{V}_1 \mathcal{V}_1^{>0}$  existient ein  $0 \neq y \in \mathcal{V}_2^{\geq 0}$  mit  $\sigma(x, y) \leq 0$  und umgekehrt existient zu jedem  $y \in \mathcal{V}_2 - \mathcal{V}_2^{>0}$  ein  $0 \neq x \in \mathcal{V}_1^{\geq 0}$ , sodass  $\sigma(x, y) \leq 0$ . Dabei bezeichne  $\mathcal{V}_i^{\geq 0}$  den Abschluss von  $\mathcal{V}_i^{>0}$  in  $\mathcal{V}_i$  für i = 1, 2.

Diese Definition ist offenbar symmetrisch in  $\mathcal{V}_1$  und  $\mathcal{V}_2$ . Für den Rest dieses Abschnitts seien nun  $\mathcal{V}_1^{>0}$  und  $\mathcal{V}_2^{>0}$  duale Kegel bezüglich  $\sigma$ . Den Rand von  $\mathcal{V}_i^{\geq 0}$  möchten wir mit  $\partial \mathcal{V}_i^{>0}$  bezeichnen.

Einige einfache Eigenschaften dualer Kegel halten wir in dem folgenden Lemma fest.

- Lemma 2.1.2 ([Opg01, Lemma 1.1]) 1. Seien  $x, y \in \mathcal{V}_1^{>0}$  und  $a, b \in \mathbb{R}_{>0}$ . Dann liegt auch ax + by in  $\mathcal{V}_1^{>0}$ .
  - 2. Für  $0 \neq x \in \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  und  $y \in \mathcal{V}_2^{\geq 0}$  ist  $\sigma(x, y) > 0$ .

- 3. Für jedes  $x \in \mathcal{V}_1 \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  existient ein  $y \in \mathcal{V}_2^{> 0}$  mit  $\sigma(x, y) < 0$ .
- 4. Zu jedem  $0 \neq x \in \partial \mathcal{V}_1^{>0}$  existient ein  $0 \neq y \in \partial \mathcal{V}_2^{>0}$ , sodass  $\sigma(x, y) = 0$ .
- 5. Aus  $x \in \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  and  $-x \in \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  folgt x = 0.
- 6. Sei  $\Phi_2$  ein positiv definites Skalarprodukt auf  $\mathcal{V}_2$  und setze  $|y|_2 := \sqrt{\Phi_2(y, y)}$ . Zu jeder kompakten Teilmenge  $A \subseteq \mathcal{V}_1^{>0}$  existiert eine reelle Zahl  $\rho(A) > 0$ , sodass für jedes  $a \in A$  und jedes  $y \in \mathcal{V}_2^{\geq 0}$  die Abschätzung  $\sigma(a, y) \geq \rho(A)|y|_2$  gilt.

Ist  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$  und  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$ , so ist für jedes  $c \in \mathbb{R}_{>0}$  die Menge

 $\{d \in D \mid \sigma(x,d) \le c\}$ 

endlich. Daher sind die folgenden Definitionen sinnvoll.

**Definition 2.1.3** Set  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$  und  $x \in \mathcal{V}_1^{> 0}$ .

- 1.  $\min_D(x) := \min\{\sigma(x, d) \mid d \in D\}$  heißt das D-Minimum von x.
- 2.  $S_D(x) := \{ d \in D \mid \min_D(x) = \sigma(x, d) \}$  nennen wir die Menge der D-kürzesten oder D-minimalen Vektoren von x. Offenbar ist  $S_D(x)$  eine endliche Menge, die  $S_D(x) = S_D(\lambda x)$  für jedes  $\lambda \in \mathbb{R}_{>0}$  erfüllt.
- 3.  $V_D(x) := \{\sum_{d \in S_D(x)} a_d d \mid a_d \in \mathbb{R}_{\geq 0}\}$  heißt der D-Voronoi-Bereich von x.
- 4. Einen Vektor x ∈ V<sub>1</sub><sup>>0</sup> bezeichnen wir als D-perfekt, falls sein D-Voronoi-Bereich nichtleeres Inneres besitzt. Die Menge der D-perfekten Vektoren mit D-Minimum 1 bezeichnen wir als P<sub>D</sub>.
  Es sei angemerkt, dass x ∈ V<sub>1</sub><sup>>0</sup> genau dann D-perfekt ist, wenn dim(⟨S<sub>D</sub>(x)⟩) = n.
- 5. Wir nennen die Dimension von  $\langle S_D(x) \rangle$  den Perfektionsrang von x. Die Kodimension von  $\langle M_D(x) \rangle$  in  $\mathcal{V}_2$  bezeichnen wir auch als den Perfektionskorang von x.

## Lemma 2.1.4 ([Opg01, Lemma 1.3]) Es sei $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$ diskret in $\mathcal{V}_2$ .

- 1. Set  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$ . Es existiert eine Umgebung U von x mit  $U \subseteq \mathcal{V}_1^{>0}$  und  $S_D(u) \subseteq S_D(x)$ für alle  $u \in U$ .
- 2. Die Funktion  $\min_D$  ist stetig.

**Definition 2.1.5** Eine Menge  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$ , die diskret in  $\mathcal{V}_2$  ist, heißt zulässig, falls für jede Folge  $(x_i)_{i \in \mathbb{N}}$  in  $\mathcal{V}_1^{>0}$ , die zu einem Randpunkt  $x \in \partial \mathcal{V}_1^{>0}$  konvergiert, die Folge  $(\min_D(x_i))_{i \in \mathbb{N}}$  gegen 0 konvergiert.

**Lemma 2.1.6 ([Opg01, Lemma 1.5])** Sei  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$ . Dann ist D genau dann zulässig, wenn zu jedem  $x \in \partial \mathcal{V}_1^{>0}$  und jedem  $\varepsilon > 0$  ein  $d \in D$  mit  $\sigma(x, d) < \varepsilon$  existiert.

**Lemma 2.1.7 ([Opg01, Lemma 1.6])** Sei  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$  und zulässig. Dann ist  $P_D$  diskret.

Aus diesem Lemma lässt sich die folgende Aussage ableiten.

**Korollar 2.1.8 ([Opg01, Corollary 1.7])** Es seien x, y D-perfekte Vektoren und sei  $\{d_1, ..., d_k\} \subseteq S_D(x) \cap S_D(y)$ , mit  $k \ge n$ , sodass  $\{d_1, ..., d_k\}$  eine Basis von  $\mathcal{V}_2$  enthält. Dann existiert ein  $\lambda \in \mathbb{R}_{>0}$  mit  $x = \lambda y$ .

**Lemma 2.1.9 ([Opg01, Proposition 1.8])** Ist  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$  und zulässig, so existiert zu jedem  $y \in \mathcal{V}_1^{>0}$  ein  $x \in P_D$  mit  $S_D(y) \subseteq S_D(x)$ .

**Beweis:** Wir folgen dem Beweis aus [Opg01] und nehmen an, dass  $k := \dim(\langle S_D(y) \rangle) < n$ . Man wähle ein  $0 \neq z \in \mathcal{V}_1$  mit  $\sigma(z, d) = 0$  für alle  $d \in S_D(y)$ . Indem wir gegebenenfalls z durch -z ersetzen, können wir  $z \notin \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  annehmen und  $y + \lambda z$  mit  $\lambda \in \mathbb{R}_{\geq 0}$  betrachten. Aus Punkt 3 in Lemma 2.1.2 und einem Stetigkeitsargument folgt, dass es ein  $\lambda_0$  gibt mit  $y + \lambda_0 z \in \partial \mathcal{V}_1^{>0}$ . Da D zulässig ist, konvergiert min $_D(y + \lambda z)$  gegen Null, sobald  $\lambda$  gegen  $\lambda_0$  konvergiert. Da min $_D$  eine stetige Funktion ist, existiert ein  $0 < \lambda_1 < \lambda_0$  mit min $_D(y) > \min_D(y + \lambda_1 z) > 0$ . Es sei

$$M := \{ d \in D \mid \sigma(y + \lambda_1 z, d) \le \min_D(y) \}.$$

Dies ist eine endliche Menge, die  $S_D(y)$  als echte Teilmenge enthält; die Elemente  $d \in M' := M - S_D(y)$  erfüllen  $\sigma(z, d) < 0$  und  $\sigma(y, d) > \min_D(y)$ . Nun definiere man

$$\lambda_2 := \min\left\{\frac{\min_D(y) - \sigma(y, d)}{\sigma(z, d)} \mid d \in M'\right\}, \quad y_2 := y + \lambda_2 z.$$

Offenbar ist  $0 < \lambda_2 < \lambda_1$  und für  $d \in D - M$  gilt  $\sigma(y_2, d) > \min_D(y)$ , da  $\sigma(y, d) > \min_D(y)$  und  $\sigma(y + \lambda_1 z, d) > \min_D(y)$ . Nach Konstruktion wird  $\sigma(y_2, d) \ge \min_D(y)$  von allen  $d \in D$  erfüllt und Gleichheit gilt für alle  $d \in S_D(y)$  und mindestens ein  $d \in M'$ . Dieses letzte d kann nicht in dem von  $S_D(y)$  erzeugten Untervektorraum liegen, da  $\sigma(z, d) = 0$  für alle  $d \in S_D(y)$  gilt und somit anderenfalls  $\min_D(y) = \sigma(y_2, d) = \sigma(y, d)$ 

wäre. Daraus folgt aber  $d \in S_D(y)$ .

Es ist also  $S_D(y) \subsetneq S_D(y_2)$  und dim $(\langle S_D(y_2) \rangle) > k$ . Iteriert man dieses Verfahren, so erhält man schließlich einen perfekten Punkt, dessen Minimum man durch Multiplikation mit einer positiven reellen Zahl zu 1 verändern kann.  $\Box$ 

Eine Analyse des gerade geführten Beweises ergibt die folgende Aussage.

**Korollar 2.1.10** Ist  $y \in \mathcal{V}_1^{>0}$  nicht D-perfekt, so existiert ein  $z \in \mathcal{V}_1 - \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  und eine positive reelle Zahl  $\lambda$ , sodass der Perfektionsrang von  $y + \lambda z$  echt größer als der von y ist mit  $S_D(y) \subsetneq S_D(y + \lambda z)$  und  $\min_D(y) = \min_D(y + \lambda z)$ . Für alle  $0 \leq t < \lambda$  ist  $S_D(y + tz) = S_D(y)$  und  $\min_D(y + tz) = \min_D(y)$ .

**Beweis:** Nach Wahl ist  $t < \lambda$  gleichbedeutend mit  $t < \min \left\{ \frac{\min_D(y) - \sigma(y,d)}{\sigma(z,d)} \mid d \in M' \right\}$ im Beweis von Lemma 2.1.9 (mit denselben Bezeichnungen). Für  $d \in M'$  ist dann  $\sigma(y + tz, d) > \min_D(y)$ , genauso wie für  $d \in D - M$ .  $d \in S_D(y)$  impliziert klarerweise  $\sigma(y + tz, d) = \min_D(y)$ .

Wir erhalten noch die folgende Aussage, die später für uns wichtig sein wird.

**Lemma 2.1.11** Seien  $x, y \in \mathcal{V}_1^{>0}$  mit  $S_D(x) \subsetneq S_D(y)$  und  $\min_D(x) = \min_D(y)$ . Der Perfektionsrang von x sei k. Dann ist  $V_D(x)$  eine k-dimensionale Seitenfläche von  $V_D(y)$ .

**Beweis:** Wir betrachten  $\sigma(y - x, \cdot)$  auf  $S_D(y)$  und erhalten

$$\sigma(y-x,d) = \begin{cases} 0 & d \in S_D(x) \\ \sigma(y,d) - \sigma(x,d) < 0 & d \in S_D(y) - S_D(x) \end{cases}$$

Da die Elemente von  $V_D(y)$  von der Form  $\sum_{d \in S_D(y)} a_d d$  mit  $a_d \ge 0$  sind, haben wir also

$$\sigma\left(y-x,\sum_{d\in S_D(y)}a_dd\right) = \sum_{d\in S_D(y)}a_d\sigma(y-x,d) \le 0$$

mit Gleichheit genau dann, wenn  $\sum_{d \in S_D(y)} a_d d \in S_D(x)$ , sodass  $\{w \in \mathcal{V}_2 \mid \sigma(y - x, w) = 0\}$  die gewünschte Seitenfläche definiert.  $\Box$ 

Im Folgenden möchten wir Eigenschaften des *D*-Voronoi-Bereichs  $V_D(x)$  eines *D*-perfekten Vektors x untersuchen. Da wir  $V_D(x)$  als die Menge der Linearkombinationen von  $S_D(x)$ mit nichtnegativen Koeffizienten definiert haben, ist der *D*-Voronoi-Bereich ein endlich erzeugter Kegel mit Basispunkt 0 in  $\mathcal{V}_2^{\geq 0}$ . Auf diese Art und Weise beschreiben wir diesen Kegel also durch die ihn begrenzenden Strahlen  $\mathbb{R}_{\geq 0} \cdot v, v \in S_D(x)$ . In dazu dualer Weise lässt sich der Kegel auch durch die ihn begrenzenden Hyperflächen, also durch eine endliche Anzahl linearer Ungleichungen der Gestalt  $\sigma(y, -) \ge 0$  mit geeigneten  $y \in \mathcal{V}_1$ , beschreiben, was wir im weiteren Verlauf präzisieren werden.

- **Definition 2.1.12** 1. Ein Vektor  $0 \neq y \in \mathcal{V}_1$  mit  $\sigma(y, z) \geq 0$  für jedes  $z \in S_D(x)$ und  $\sigma(y, z) = 0$  für n - 1 linear unabhängige  $z \in S_D(x)$  heißt eine Richtung von x.
  - 2. Die Richtungen von x entsprechen den Facetten (auch "Seitenflächen") von  $V_D(x)$ , die wie folgt definiert sind. Zu einer Richtung y von x liegt die Menge

$$W(y) := V_D(x) \cap \{z \in \mathcal{V}_2 \mid \sigma(y, z) = 0\}$$

im Rand von  $V_D(x)$  und ist ihrerseits ein (n-1)-dimensionaler Kegel in  $\mathcal{V}_2$ .

**Bemerkung 2.1.13** Liegt eine Richtung y von x in  $\mathcal{V}_1^{\geq 0}$ , so gelten

- 1.  $\sigma(y,d) \ge 0$  für alle  $d \in D$  und
- 2.  $\sigma(y, z) = 0$  für alle  $z \in W(y)$ .

Aus der ersten Aussage folgt  $S_D(x + \lambda y) = S_D(x) \cap W(y)$ , sodass für jedes  $\lambda > 0$  der Vektor  $x + \lambda y$  nicht D-perfekt ist. Aus Punkt 2 folgert man  $W(y) \subseteq \partial \mathcal{V}_2^{>0}$  und  $y \in \partial \mathcal{V}_1^{>0}$ . Eine solche Richtung  $y \in \mathcal{V}_1^{\geq 0}$  nennen wir blinde Richtung.

**Bemerkung 2.1.14** Ist y eine nicht blinde Richtung, so existiert ein  $d \in D$  mit  $\sigma(y, d) < 0$ . Man kann daher ein  $\lambda > 0$  finden, sodass  $x + \lambda y$  D-perfekt ist und überdies  $\min_D(x) = \min_D(x + \lambda y)$  und  $\langle S_D(x) \cap S_D(x + \lambda y) \rangle = W(y)$ .  $x + \lambda y$  heißt ein Nachbar (in Richtung y) von x.

Beweis: Diese Aussage beweist man analog zu Lemma 2.1.9.

Satz 2.1.15 ([Opg01, Theorem 1.9]) Falls  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret und zulässig ist, bilden die D-Voronoi-Bereiche der D-perfekten Vektoren eine exakte Pflasterung (auch "Kachelung") von  $\mathcal{V}_2^{\geq 0}$ . Exaktheit bezeichnet dabei die Eigenschaft, dass jede Facette eines D-Voronoi-Bereichs eine Facette genau zweier D-Voronoi-Bereiche ist. Eine solche Pflasterung bezeichnet man auch als "Face-to-Face-Pflasterung".

**Definition 2.1.16** Der Voronoi-Graph  $\Gamma_D$  ist der gerichtete Graph mit Eckenmenge  $P_D$  und Kantenmenge

$$\{(x, y) \in P_D \times P_D \mid x \text{ und } y \text{ sind Nachbarn}\}$$

Aus der Tatsache, dass die *D*-Voronoi-Bereiche eine exakte Kachelung von  $\mathcal{V}_2^{>0}$  bilden, erhalten wir einige Aussagen über  $\Gamma_D$ .

**Korollar 2.1.17** Ist  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret und zulässig, so ist  $\Gamma_D$  zusammenhängend und lokal endlich.

## 2.2. Diskontinuierliche Gruppen

In diesem Abschnitt betrachten wir solche Mengen D, die unter einer eigentlich diskontinuierlichen Operation einer geeigneten Gruppe invariant sind. Für  $\mathcal{V}_1^{>0}$  und  $\mathcal{V}_2^{>0}$  definieren wir

$$\operatorname{Aut}(\mathcal{V}_i^{>0}) := \{ g \in \operatorname{GL}(\mathcal{V}_i) \mid g\mathcal{V}_i^{>0} = \mathcal{V}_i^{>0} \}.$$

**Definition 2.2.1** Es sei  $G \leq \operatorname{Aut}(\mathcal{V}_1^{>0})$  eine Gruppe. Wir sagen, dass G eigentlich diskontinuierlich auf  $\mathcal{V}_1^{>0}$  operiert, falls die Operation die folgenden Eigenschaften erfüllt.

- 1. Für jedes  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  ist der Stabilisator  $G_x := \operatorname{Stab}_G(x)$  endlich.
- 2. Die Bahn Gx eines jeden  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  hat keinen Häufungspunkt in  $\mathcal{V}_1^{\geq 0}$ .

Im Folgenden sei G eine eigentlich diskontinuierlich operierende Gruppe im Sinne der obigen Definition.

**Bemerkung 2.2.2** 1. Zu jedem  $\varphi \in \text{End}(\mathcal{V}_1)$  existiert ein eindeutig bestimmtes  $\varphi^{\text{ad}} \in \text{End}(\mathcal{V}_2)$  mit  $\sigma(\varphi(x), y) = \sigma(x, \varphi^{\text{ad}}(y))$  für alle  $x \in \mathcal{V}_1, y \in \mathcal{V}_2$ .

2.  $G^{\mathrm{ad}} := \{g^{\mathrm{ad}} \mid g \in G\}$  operiert eigentlich diskontinuierlich auf  $\mathcal{V}_2^{>0}$ .

Betrachtet man nun wieder eine Teilmenge  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$ , die diskret in  $\mathcal{V}_2^{>0}$ , zulässig, und invariant unter der Operation von  $G^{\mathrm{ad}}$  ist, erhält man das folgende

**Lemma 2.2.3 ([Opg01, Lemma 2.1])** Es sei  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  und  $g \in G$ . Dann gelten die folgenden Aussagen.

- 1.  $\min_D(gx) = \min_D(x)$
- 2.  $S_D(gx) = (g^{\mathrm{ad}})^{-1} S_D(x)$

3.  $V_D(gx) = (g^{\mathrm{ad}})^{-1} V_D(x)$ 

Insbesondere operiert G auf dem Graphen  $\Gamma_D$ .

Zu erwähnen ist in diesem Zusammenhang der folgende Satz, der auf einem Satz von Bass und Serre basiert und es gestattet, ein Erzeugendensystem von G zu bestimmen, falls der Restklassengraph  $\Gamma_D/G$  endlich ist.

Satz 2.2.4 ([Opg01, Theorem 2.2]) G operiere wie zuvor eigentlich diskontinuierlich auf  $\mathcal{V}_1^{>0}$ , sodass  $\Gamma_D/G$  endlich ist. Es seien  $x_1, ..., x_\ell$  Vertreter der D-perfekten Punkte, die einen zusammenhängenden Baum T in  $\Gamma_D$  aufspannen. Es sei  $T_1$  die Menge der  $y \in \Gamma_D - T$ , die einen Nachbarn in T besitzen. Zu jedem  $y \in T_1$  wähle man ein  $g_y \in G$ , sodass  $g_y^{-1}(y) \in \{x_1, ..., x_\ell\}$ . Dann ist

 $G = \langle g_y, \operatorname{Stab}_G(x_1), \dots, \operatorname{Stab}_G(x_\ell) \mid y \in T_1 \rangle.$ 

Insbesondere ist die Gruppe G endlich erzeugt.

## 2.3. Minimale Klassen

In diesem Abschnitt seien weiterhin  $\mathcal{V}_1, \mathcal{V}_2$  zwei reelle Vektorräume der Dimension n,  $\sigma : \mathcal{V}_1 \times \mathcal{V}_2 \to \mathbb{R}$  bilinear und nicht ausgeartet,  $\mathcal{V}_1^{>0}, \mathcal{V}_2^{>0}$  duale Kegel bezüglich  $\sigma$  und  $D \subseteq \mathcal{V}_2^{\geq 0} - \{0\}$  diskret in  $\mathcal{V}_2$ .

**Definition 2.3.1** Seien  $x_1, x_2 \in \mathcal{V}_1^{>0}$ . Wir nennen  $x_1$  und  $x_2$  D-minimal äquivalent, falls  $S_D(x_1) = S_D(x_2)$ . Wir setzen

 $Cl_D(x) := \{ y \in \mathcal{V}_1^{>0} \mid S_D(y) = S_D(x) \},\$ 

die D-minimale Klasse von x.

Auf der Menge der D-minimalen Klassen definieren wir die partielle Ordnung  $\leq$  durch

$$\operatorname{Cl}_D(x_1) \preceq \operatorname{Cl}_D(x_2) \Leftrightarrow S_D(x_1) \subseteq S_D(x_2)$$

**Bemerkung 2.3.2** Zur partiellen Ordnung  $\leq$  sei angemerkt, dass nicht jede Teilmenge einer Menge von D-minimalen Vektoren ihrerseits die Menge der minimalen Vektoren eines Punktes in  $\mathcal{V}_1^{>0}$  ist. Ein Gegenbeispiel in der Situation der Z-Gitter erhält man beispielsweise mit Hilfe von Satz 6.2.1 in [Mar03], indem man zehn- oder elfelementige Teilmengen der kürzesten Vektoren des vierdimensionalen Gitters  $\mathbb{D}_4$  betrachtet, siehe auch [Mar03, S. 322].

Aus praktischen Gründen möchten wir noch die folgende abkürzende Schreibweise vereinbaren.

**Definition 2.3.3** Für ein  $\alpha \in \mathbb{R}_{>0}$  und  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  sei

$$\operatorname{Cl}_D^{\alpha}(x) := \operatorname{Cl}_D(x) \cap \{ y \in \mathcal{V}_1^{>0} \mid \min_D(y) = \alpha \}.$$

Ist C eine minimale Klasse, so verwenden wir die Schreibweise  $C^{\alpha}$  in der gleichen Weise.

Die folgende Bemerkung ist sofort klar, da der Perfektionsrang eines Punktes nur von der Menge seiner D-minimalen Vektoren abhängt.

Bemerkung 2.3.4 Perfektionsrang und -korang sind konstant auf minimalen Klassen, sodass man diese Größen auch den Klassen zuordnen kann.

Aus [Mar03] lässt sich der folgende Satz leicht übernehmen (vergleiche [Mar03, Theorem 9.1.9]).

- Satz 2.3.5 1. Der Perfektionsrang ist eine streng monoton wachsende Funktion auf der Menge der minimalen Klassen.
  - 2. Eine minimale Klasse ist genau dann ein maximales Element bezüglich  $\leq$ , wenn sie die Menge der  $\mathbb{R}_{>0}$ -Vielfachen eines perfekten Punktes  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  ist.
  - 3. Zu jeder minimalen Klasse  $\mathcal{C}$  existiert eine perfekte Klasse  $\mathcal{C}'$ , sodass  $\mathcal{C} \preceq \mathcal{C}'$ .
  - 4. Zu zwei minimalen Klassen  $\mathcal{C} \prec \mathcal{C}'$  existiert eine echt aufsteigende Kette minimaler Klassen

$$\mathcal{C} \prec \mathcal{C}_1 \prec \ldots \prec \mathcal{C}_r \prec \mathcal{C}',$$

sodass der Perfektionsrang in jedem Schritt genau um 1 ansteigt.

#### **Beweis:**

1. Es seien  $\operatorname{Cl}_D^{\alpha}(x') \succeq \operatorname{Cl}_D^{\alpha}(x)$  zwei minimale Klassen, deren Minima ohne Beschränkung der Allgemeinheit auf  $\alpha > 0$  fixiert seien. Es ist  $\operatorname{Cl}_D^{\alpha}(x') \succeq \operatorname{Cl}_D^{\alpha}(x)$  klarerweise äquivalent zu  $S_D(x) \supseteq S_D(x')$ .

Ist nun der Perfektionsrang von x' echt größer als der von x, so muss offensichtlich  $S_D(x')$  eine echte Obermenge von  $S_D(x)$  sein.

Nehmen wir also an, dass die minimalen Klassen x und x' denselben Perfektionsrang besitzen. Wir betrachten in  $\mathcal{V}_1$  den affinen Raum

$$\mathfrak{A}_x := \{ w \in \mathcal{V}_1 \mid \sigma(w, d) = \min_D(x) \ \forall \ d \in S_D(x) \},\$$

dessen Dimension gerade der Perfektionskorang von x ist.

Definieren wir nun analog  $\mathfrak{A}_{x'}$ , so erhalten wir einen affinen Teilraum von  $\mathfrak{A}_x$ , dessen Dimension ebenfalls der Perfektionskorang von x ist. Diese zwei affinen Räume sind also identisch, sodass  $S_D(x) = S_D(x')$  folgt.

 Der Perfektionsrang ist definitionsgemäß maximal auf den perfekten Punkten von *V*<sub>1</sub><sup>>0</sup>. Da wir bereits gesehen haben, dass ein perfekter Punkt durch seine minima- len Vektoren bis auf Vielfache festgelegt ist, ist also eine Klasse, die ein maximales Element bezüglich ≤ ist, die Menge der positiven Vielfachen eines perfekten Punk-tes.

Ist umgekehrt eine minimale Klasse nicht perfekt, so lässt sie sich mittels 2.1.14 bezüglich  $\leq$  echt vergrößern, sodass sie kein maximales Element gewesen sein kann.

- 3. Ist die Klasse C perfekt, so ist nichts zu zeigen. Anderenfalls lässt sich mit dem Verfahren aus Bemerkung 2.1.14 induktiv die Behauptung zeigen.
- 4. Wir beweisen die Aussage per Induktion über die Differenz der Perfektionsränge von  $\mathcal{C}$  und  $\mathcal{C}'$ . Ist diese Null, so ist nichts zu zeigen. Es seien nun  $x \in \mathcal{C}, x' \in \mathcal{C}'$  und  $\min_D(x) = \min_D(y)$ . Man wähle S als eine Seitenfläche von  $V_D(x')$  mit  $S \supseteq V_D(x)$  (vgl. Lemma 2.1.11) und  $z \in \mathcal{V}_1$  so, dass  $\sigma(z,d) = 0$  für alle  $d \in S_D(x') \cap S$  und  $\sigma(z,d) > 0$  für  $d \in D \cap (V_D(x') - S)$  gilt. Zu  $\lambda > 0$  betrachte nun  $x_{\lambda} := x' + \lambda z$ . Ist  $\lambda$  hinreichend klein, so ist nach Lemma 2.1.4  $S_D(x\lambda) \subseteq S_D(x')$ , jedoch gilt nach Konstruktion für  $d \in S_D(x') - S$

$$\sigma(x_{\lambda}, d) = \min_{D}(x') + \lambda \sigma(z, d) > \min_{D}(x').$$

Die Klasse  $\widetilde{\mathcal{C}}$  von  $x_{\lambda}$  erfüllt also  $\mathcal{C} \prec \widetilde{\mathcal{C}} \prec \mathcal{C}'$  und die Differenzen der Perfektionsränge zwischen  $\mathcal{C}$  und  $\widetilde{\mathcal{C}}$  sowie  $\widetilde{\mathcal{C}}$  und  $\mathcal{C}'$  sind jeweils echt kleiner als die ursprüngliche Differenz, sodass die Behauptung bewiesen ist.

Wir wollen im Folgenden beschreiben, wie man Vertreter minimaler Klassen bestimmen kann. Dabei bieten sich angesichts des vierten Punktes von Satz 2.3.5 zwei Vorgehensweisen an. Geht man von einem nicht perfekten Punkt  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  aus, so kann man versuchen, die minimalen Klassen über ihm mit Hilfe von Lemma 2.1.9 zu bestimmen. Dabei ist die folgende Erkenntnis interessant.

**Satz 2.3.6** Ist C eine minimale Klasse, so liegen über C (bezüglich  $\leq$ ) nur endlich viele perfekte Klassen.

**Beweis:** Sei  $x \in \mathcal{C}$  und p ein perfekter Punkt mit  $S_D(p) \supseteq S_D(x)$ . Nach Lemma 2.1.11 ist  $V_D(x)$  eine k-dimensionale Seitenfläche von  $V_D(p)$ . Da die D-Voronoi-Bereiche der perfekten Punkte nach Satz 2.1.15 eine exakte Pflasterung von  $\mathcal{V}_2^{>0}$  bilden, kann  $V_D(x)$  nur in endlich vielen Voronoi-Bereichen als k-dimensionale Seitenfläche liegen. Läge  $V_D(x)$  nämlich in unendlich vielen Voronoi-Bereichen, so besäße  $V_D(p)$  unendlich viele Facetten, was nicht möglich ist, da es sich bei  $V_D(p)$  um einen endlich erzeugten Kegel handelt. Für p bestehen also nur die endlich vielen Wahlen, die gerade durch diejenigen Voronoi-Bereiche perfekter Punkte gegeben sind, die  $V_D(x)$  als Seitenfläche enthalten.

Kennt man einen perfekten Punkt in  $\mathcal{V}_1^{>0}$ , so kann man von diesem ausgehend Punkte beliebigen kleineren Perfektionsrangs bestimmen, wie der folgende Satz zeigt.

**Satz 2.3.7** Es sei  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  ein perfekter Punkt. Jede Seitenfläche von  $V_D(x)$  der Kodimension k korrespondiert auf natürliche Weise zu einer minimalen Klasse von Perfektionskorang k.

**Beweis:** Es sei S die Seitenfläche von  $V_D(x)$  aus der Behauptung. Diese ist als Seitenfläche der Kodimension k Durchschnitt von k Facetten  $W(y_i)$  mit zugehörigen Richtungen  $y_i$ .

Ist die Richtung  $y_i$  nicht blind, so existiert nach Satz 2.1.14 ein eindeutig bestimmes  $\rho_i > 0$ , sodass  $x + \rho_i y_i$  perfekt ist und für  $0 < t < \rho_i$  die *D*-minimalen Vektoren von  $x + ty_i$  gerade diejenigen minimalen Vektoren von x sind, die in der Facette  $W(y_i)$  liegen. Ist andererseits  $y_i$  blind, so ist nach Bemerkung 2.1.13 ebenfalls für jedes  $\lambda > 0$  die Menge minimalen Vektoren von  $x + \lambda y_i$  die Menge  $S_D(x) \cap W(y_i)$ . In diesem Fall kann  $\rho_i > 0$  beliebig gewählt werden.

Wir betrachten nun

$$z := x + \frac{1}{2k} \sum_{i=1}^{k} \rho_i y_i = \frac{1}{k} \sum_{i=1}^{k} \left( x + \frac{\rho_i}{2} y_i \right) \in \mathcal{V}_1^{>0}.$$

Nach Konstruktion ist  $\min_D(z) = \min_D(x)$  und  $S_D(z) = S_D(x) \cap S$ , sodass z in der Tat eine minimale Klasse von Perfektionskorang k vertritt.

**Bemerkung 2.3.8** Die Wahl des Faktors  $\frac{1}{2}$  im vorstehenden Beweis ist willkürlich. Jeder Faktor  $0 < \alpha < 1$  liefert dasselbe Resultat. Dadurch entsteht im Raum  $\mathcal{V}_1$  eine Anschauung für die Geometrie der minimalen Klassen: Betrachtet man einen perfekten Punkt  $x_1$  und einen Nachbarn  $x_2$ , so besteht die Verbindungsstrecke zwischen  $x_1$  und  $x_2$  (ohne Hinzunahme von  $x_1$  und  $x_2$  als Endpunkten) aus Vertretern einer minimalen Klasse, deren Perfektionsrang n - 1 beträgt. Diese Vertreter haben alle das Minimum  $\min_D(x) = \min_D(y)$ .

Diese Anschauung setzt sich natürlich fort, wenn man mehrere Nachbarn von  $x_1$  betrachtet. Im Fall zweier Nachbarn hat man beispielsweise ein Dreieck zu betrachten.

Wir möchten nun annehmen, dass wir uns in dem folgenden Spezialfall befinden. Es sei  $G \leq \operatorname{Aut}(\mathcal{V}_1^{>0})$  eine Untergruppe, die eigentlich diskontinuierlich auf  $\mathcal{V}_1^{>0}$  operiert und nur endlich viele Bahnen auf der Menge der perfekten Punkte hat. Das Vertretersystem der perfekten Punkte möchten wir mit  $\{\wp_1, ..., \wp_\ell\}$  bezeichnen.

**Bemerkung 2.3.9** Die Operation von  $G^{\text{ad}}$  auf der Menge der D-minimalen Vektoren von Punkten  $x \in \mathcal{V}_1^{>0}$  induziert eine Operation von G auf der Menge der minimalen Klassen.

Ein  $g \in G$  bildet die minimale Klasse  $\operatorname{Cl}_D(x) = \{y \in \mathcal{V}_1^{>0} \mid S_D(y) = S_D(x)\}$  ab auf  $\{y \in \mathcal{V}_1^{>0} \mid S_D(y) = (g^{\operatorname{ad}})^{-1}S_D(x) = S_D(gx)\}.$ 

**Satz 2.3.10** G lässt bei der Operation auf der Menge der minimalen Klassen nur endlich viele Bahnen.

**Beweis:** Eine minimale Klasse C liegt bezüglich  $\leq$  unter mindestens einer perfekten Klasse. Diese perfekte Klasse besitzt unter der Operation von G einen Vertreter in  $\{\varphi_1, ..., \varphi_\ell\}$ . Unterhalb dieser endlich vielen perfekten Klassen liegen aber nach Satz 2.3.7 nur endlich viele minimale Klassen, sodass die Behauptung folgt.  $\Box$ 

## 3. Minimale Klassen über imaginärquadratischen Zahlkörpern

## 3.1. Ordnungen

Wir beginnen dieses Kapitel mit einem kurzen Abschnitt über die Theorie der Ordnungen. Dazu folgen wir den Darstellungen aus [Rei75]. Es sei R ein Dedekindring mit Quotientenkörper K und A eine endlichdimensionale K-Algebra.

**Definition 3.1.1** Es sei V ein endlichdimensionaler K-Vektorraum. Ein R-Gitter in V ist ein endlich erzeugter R-Teilmodul von V, der eine Basis von V enthält. Eine R-Ordnung in A ist ein Teilring  $\Lambda$  von A, der ein R-Gitter in A ist. Eine Maximalordnung ist eine Ordnung, die nicht echt in einer anderen R-Ordnung enthalten ist.

**Beispiel 3.1.2** 1. Ist  $A = K^{n \times n}$  die K-Algebra der  $n \times n$ -Matrizen mit Einträgen in K, so ist  $\Lambda = R^{n \times n}$  eine R-Ordnung in A.

- 2. Set  $L \supseteq K$  eine endliche separable Erweiterung. Der ganze Abschluss von R in L ist eine R-Ordnung in L.
- Es sei G eine endliche Gruppe und A = KG die Gruppenalgebra von G. Das heißt KG ist der freie K-Modul auf der Menge G, auf dem wir eine Multiplikation durch bilineare Fortsetzung der Gruppenverknüpfung definieren. Λ = RG ist dann eine R-Ordnung in A.
- 4. Ist der ganze Abschluss R' von R in A eine R-Ordnung, so ist R' die eindeutig bestimmte Maximalordnung in A. Ist A kommutativ, so ist R' stets ein Ring, jedoch nicht notwendigerweise ein volles R-Gitter. In Beispiel 2 ist die Bedingung, dass L/K separabel ist, aus diesem Grund unerlässlich.

**Satz 3.1.3 ([Rei75, Theorem 8.6])** Ist  $\Lambda$  eine R-Ordnung und  $\lambda \in \Lambda$ , so ist  $\lambda$  ganz über R. Außerdem liegen sowohl das Minimalpolynom als auch das charakteristische Polynom von  $\lambda$  in R[x].

## 3.2. Gitter

Im Folgenden sei stets  $K/\mathbb{Q}$  ein imaginärquadratischer Zahlkörper, für den wir eine Einbettung  $K \hookrightarrow \mathbb{C}$  fixieren, weshalb wir auch  $K \subseteq \mathbb{C}$  schreiben. Mit  $\mathcal{O}_K$  bezeichnen wir den Ganzheitsring von K.  $\mathcal{C}\ell_K$  sei die Idealklassengruppe, für die wir ein Vertretersystem bestehend aus ganzen Idealen minimaler Norm wählen. Diese Ideale bezeichen wir mit  $\mathfrak{a}_1, ..., \mathfrak{a}_{h_K}$ , wobei  $h_K := |\mathcal{C}\ell_K|$  die Klassenzahl sei.

Ist A ein Ring, so bezeichne  $A^n$  die Menge der Zeilenvektoren mit n Einträgen. Ist M eine Matrix mit Einträgen aus  $\mathbb{C}$ , so bezeichnen wir mit  $M^*$  die transponierte und komplex konjugierte Matrix. Wir nennen eine solche Matrix Hermitesch, falls  $M = M^*$ .

Die Menge  $\mathcal{H}_n$  der Hermiteschen Matrizen vom Format  $n \times n$  ist ein  $\mathbb{R}$ -Vektorraum der Dimension  $n^2$  mit positiv definitem Skalarprodukt

$$\mathcal{H}_n \times \mathcal{H}_n \to \mathbb{R}, \ (\mathcal{A}, \mathcal{B}) \mapsto \operatorname{Spur}(\mathcal{AB}).$$

Er enthält den Kegel  $\mathcal{H}_n^+$  der positiv definiten Hermiteschen Matrizen, den wir mit dem Kegel der postiv definiten Hermiteschen Sesquilinearformen auf  $\mathbb{C}^n$  identifizieren möchten. Für  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n$  und  $x \in \{K^n, K^{n \times n}\}$  setzen wir  $\mathcal{A}[x] := x\mathcal{A}x^*$ .

In diesem Kapitel werden wir auf einige Ergebnisse aus [BC13] zurückgreifen, die wir kurz wiederholen möchten. Wir betrachten  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$  im Sinne von Definition 3.1.1.

Satz 3.2.1 (Steinitz, vgl. [BC13, Theorem 2.2]) Ist L ein  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$ , so existieren gebrochene Ideale  $\mathfrak{c}_1, ..., \mathfrak{c}_n$ , sodass  $L \cong \mathfrak{c}_1 \oplus ... \oplus \mathfrak{c}_n$ . Die Idealklasse  $\operatorname{St}(L) :=$  $[\mathfrak{c}_1 \cdot ... \cdot \mathfrak{c}_n] \in C\ell_K$  ist eine trennende Invariante der Isomorphieklassen von  $\mathcal{O}_K$ -Gittern der Dimension n und wird auch als Steinitzklasse von L bezeichnet.

**Beweis:** [O'M00, 81:3,81:11]

**Bemerkung 3.2.2** Ein Gitter der Form  $\mathfrak{c}_1 \oplus \ldots \oplus \mathfrak{c}_n$  ist zu einem Gitter der Form  $\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus \mathfrak{c}_1 \cdot \ldots \cdot \mathfrak{c}_n$  isomorph, sodass die Gitter der Form  $\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus \mathfrak{a}_i$  mit  $1 \leq i \leq h_K$  ein

Vertretersystem der Isomorphieklassen von n-dimensionalen  $\mathcal{O}_K$ -Gittern bilden. Insbesondere ist jedes gebrochene Ideal von K und somit auch jedes  $\mathcal{O}_K$ -Gitter ein projektiver  $\mathcal{O}_K$ -Modul.

Für  $\mathcal{O}_K$ -Gitter existiert das folgende Analogon des Invariantenteilersatzes für endlich erzeugte Moduln über Hauptidealbereichen.

**Satz 3.2.3** ([Rei75, Theorem 4.14]) Es seien  $L_1$  und  $L_2$  zwei  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$  mit  $L_1 \supseteq L_2$ . Dann existieren gebrochene Ideale  $\mathfrak{c}_1, ..., \mathfrak{c}_n$  und ganze Ideale  $\mathfrak{b}_1, ..., \mathfrak{b}_n$  mit

$$L_1 \cong \mathfrak{c}_1 \oplus \ldots \oplus \mathfrak{c}_n, \quad L_2 \cong \mathfrak{b}_1 \mathfrak{c}_1 \oplus \ldots \oplus \mathfrak{b}_n \mathfrak{c}_n,$$

so dass  $\mathfrak{b}_1 \supseteq \ldots \supseteq \mathfrak{b}_n$ .

**Beweis:** Ein Beweis dieser Aussage kann in [O'M00] nachgelesen werden.

Der Ring der  $\mathcal{O}_K$ -linearen Endomorphismen eines Gitters L lässt sich mit Hilfe des folgenden Lemmas beschreiben.

**Lemma 3.2.4** Sind  $M = \bigoplus_{i=1}^{n} \mathfrak{m}_i$  und  $N = \bigoplus_{j=1}^{n} \mathfrak{n}_j$  mit gebrochenen Idealen  $\mathfrak{m}_i$ ,  $\mathfrak{n}_j$  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$ , so gilt

1. Hom<sub>$$\mathcal{O}_{\mathcal{K}}$$</sub> $(\mathfrak{m}_i, \mathfrak{n}_j) \cong \mathfrak{n}_j \cdot \mathfrak{m}_i^{-1}$ ,

2.  $\operatorname{Hom}_{\mathcal{O}_K}(M,N) \cong \{(\varphi_{ij})_{i,j=1}^n \mid \varphi_{ij} \in \operatorname{Hom}_{\mathcal{O}_K}(\mathfrak{m}_i,\mathfrak{n}_j)\}$  in Zeilenkonvention.

#### **Beweis:**

- 1.  $\varphi \in \operatorname{Hom}_{\mathcal{O}_K}(\mathfrak{m}_i, \mathfrak{n}_j)$  definiert einen eindeutig bestimmten Homomorphismus  $K \to K$  von K-Vektorräumen, sodass ein  $a \in K$  existiert, welches  $\varphi(x) = ax$  für alle  $x \in \mathfrak{m}_i$  erfüllt. Um nun sicherzustellen, dass  $\mathfrak{m}_i$  in  $\mathfrak{n}_j$  abgebildet wird, muss  $a \in \mathfrak{n}_j \mathfrak{m}_i^{-1}$  erfüllt sein.
- 2. Dies folgt aus 1., da M und N als direkte Summen zerlegt sind.

**Korollar 3.2.5** Ist  $L = \mathcal{O}_K^{n-1} \oplus \mathfrak{a}$ , so ist

$$\operatorname{End}_{\mathcal{O}_{K}}(L) \cong \begin{pmatrix} & & & \mathfrak{a} \\ & \mathcal{O}_{K}^{(n-1)\times(n-1)} & & \vdots \\ & & & \mathfrak{a} \\ \hline & & & \mathfrak{a}^{-1} & \mathcal{O}_{K} \end{pmatrix}.$$

**Bemerkung 3.2.6** Der Endomorphismenring  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  ist eine  $\mathcal{O}_K$ -Maximalordnung in der K-Algebra  $\operatorname{End}_K(V)$ . In der Tat ist sogar jede Maximalordnung in  $\operatorname{End}_K(V)$  von dieser Form.

**Beweis:** Dies ist ein Spezialfall der Aussagen von [Rei75, Corollary 27.6].

**Definition 3.2.7** Wir bezeichnen mit  $GL(L) := (End_{\mathcal{O}_K}(L))^*$  die Gruppe der Modulautomorphismen des  $\mathcal{O}_K$ -Gitters L.

**Lemma 3.2.8** Ist  $A \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$ , so ist  $\det(A) \in \mathcal{O}_K$ .

**Beweis:** Dies folgt mit Satz 3.1.3 sofort aus der Tatsache, dass  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  eine Ordnung in der K-Algebra  $\operatorname{End}_K(V)$  ist.

Satz 3.2.9 Es ist

$$\operatorname{GL}(L) \cong \{A \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L) \mid \det(A) \in \mathcal{O}_K^*\}.$$

**Beweis:** Ist  $A \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  invertierbar mit  $A^{-1} \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$ , so besitzen A und  $A^{-1}$ in  $\mathcal{O}_K$  liegende Determinanten, deren Produkt 1 ist. Mithin ist  $\det(A) \in \mathcal{O}_K^*$ . Ist umgekehrt  $A \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  und  $\det(A) \in \mathcal{O}_K^*$ , so folgt  $A^{-1} \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  aus Lemma 3.2.8.

Wir erwähnen schließlich noch einen wichtigen Satz über die Existenz von Gitterpunkten in geeigneten Mengen. Wie üblich bezeichnen wir eine Teilmenge X eines reellen Vektorraums als konvex, falls zu je zwei Punkten  $a, b \in X$  auch ihre Verbindungsstrecke in X enthalten ist. Wir nennen X zentralsymmetrisch, wenn aus  $x \in X$  die Eigenschaft  $-x \in X$  folgt.

Satz 3.2.10 (Gitterpunktsatz von Minkowski) Es sei L ein Gitter in einem euklidischen Vektorraum und X eine konvexe und zentralsymmetrische Teilmenge dieses Raums. Ist  $vol(X) > 2^{\dim(V)}vol(L)$ , so enthält X mindestens einen von Null verschiedenen Gittervektor  $\ell \in L$ .

Es bezeichne dabei vol(X) das Volumen von X bezüglich des Maßes, das durch das Skalarprodukt auf V erklärt wird und vol(L) das Grundmaschenvolumen, wie es in Kapitel I, Paragraph 4 von [Neu07] definiert wird.

**Beweis:** Für einen Beweis dieser Aussage verweisen wir auf [Neu07, Satz (4.4)].

## **3.3.** $\mathcal{H}_n^+$ als selbstdualer Kegel

In diesem Abschnitt möchten wir uns mit minimalen Klassen über imaginärquadratischen Zahlkörpern beschäftigen. Dazu benutzen wir die Ergebnisse aus Abschnitt 2.3. Es sei weiterhin L ein  $\mathcal{O}_K$ -Gitter der Dimension n.

**Satz 3.3.1**  $\mathcal{H}_n^+$  ist ein selbstdualer Kegel in  $\mathcal{H}_n$  bezüglich des durch die Spur definierten Skalarprodukts.

**Beweis:** Dass es sich bei  $\mathcal{H}_n^+$  um einen nichtleeren offenen Kegel in  $\mathcal{H}_n$  handelt, ist ein bekanntes Resultat, welches die Richtigkeit des ersten Axioms für duale Kegel zeigt. Seien nun  $A, B \in \mathcal{H}_n^+$ . Um zu zeigen, dass die zweite an duale Kegel gestellte Bedingung von  $\mathcal{H}_n^+$  erfüllt wird, verwenden wir den bekannten Spektralsatz für Hermitesche Matrizen, um annehmen zu können, dass A eine reelle Diagonalmatrix mit positiven Einträgen ist. Dann ist aber Spur(AB) eine mit positiven reellen Zahlen gewichtete Summe positiver reeller Zahlen, denn offensichtlich hat B als positiv definite Hermitesche Matrix ausschließlich Diagonaleinträge aus der Menge  $\mathbb{R}_{>0}$ . Also ist Spur(AB) > 0.

Um das dritte Axiom einzusehen, wählen wir  $A \in \mathcal{H}_n - \mathcal{H}_n^+$ . Nach Wahl existiert also ein  $0 \neq v \in K^n$  mit  $A[v] \leq 0$ . Dann ist aber

$$0 \ge A[v] = \operatorname{Spur}(A[v]) = \operatorname{Spur}(vAv^*) = \operatorname{Spur}((v^*v)A),$$

sodass  $0 \neq v^* v$  der gesuchte Vektor in  $\overline{\mathcal{H}_n^+}$  ist.

Aus dem Artikel [CN13] übernehmen wir die folgenden Definitionen für das Minimum und die kürzesten Vektoren eines  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$  über L.

**Definition 3.3.2** Ein Gewicht auf L ist eine  $\operatorname{GL}(L)$ -invariante Abbildung  $\varphi : \mathbb{P}(K^n) \to \mathbb{R}_{\geq 0}$  mit  $\max_{x \in \mathbb{P}(K^n)} \varphi(x) = 1$ .

**Bemerkung 3.3.3** Wir werden im Folgenden unter  $K^*$  invariante Abbildungen als Abbildungen auf dem projektiven Raum ansehen und daher Gewichte auch in der Form von Abbildungen auf  $K^n - \{0\}$  angeben.

Das einfachste Beispiel für ein Gewicht ist sicherlich das so genannte triviale Gewicht, welches überall konstant 1 ist. Ein weiteres Gewicht  $\varphi_1$  werden wir im Folgenden beschreiben. Es erleichtert nicht nur in manchen Fällen die Berechnungen, wie wir noch zeigen werden, sondern sorgt auch dafür, dass sich die vorliegende Theorie weitreichenden Verallgemeinerungen unterordnet (vgl. etwa [Wat00] sowie [Cou04]). Mit der Wahl von  $\varphi_1$  stimmen die zentralen Definitionen auch mit denen in [BC13] überein.

**Definition 3.3.4** Es sei  $L = \mathfrak{c}_1 \oplus ... \oplus \mathfrak{c}_n$  ein Gitter in  $K^n$ . Zu  $0 \neq \ell = (\ell_1, ..., \ell_n) \in L$ definieren wir das ganze Ideal

$$\mathfrak{a}_{\ell} := \sum_{i=1}^{n} \ell_i \mathfrak{c}_i^{-1} \trianglelefteq \mathcal{O}_K.$$

Wie üblich bezeichne  $N(\mathfrak{a}_{\ell}) := |\mathcal{O}_K/\mathfrak{a}_{\ell}|$  die Idealnorm.

**Lemma 3.3.5** Für das Ideal  $\mathfrak{a}_{\ell}$  gelten die folgenden Eigenschaften.

- 1. Es ist  $N(\mathfrak{a}_{\ell}) \geq 1$  für alle von 0 verschiedenen  $\ell \in L$ .
- 2. Ist  $\lambda \in K^*$  und  $\ell \in L \{0\}$ , so gilt  $\mathfrak{a}_{\lambda \ell} = \lambda \mathfrak{a}_{\ell}$ .
- 3. Ist  $g \in GL(L)$  und  $\ell \in L \{0\}$ , so ist  $\mathfrak{a}_{\ell g} = \mathfrak{a}_{\ell}$ .

#### **Beweis:**

- 1. Dies ist offensichtlich.
- 2. Es ist  $\mathfrak{a}_{\lambda\ell} = \sum_{i=1}^{n} (\lambda\ell_i) \mathfrak{c}_i^{-1} = \lambda \sum_{i=1}^{n} \ell_i \mathfrak{c}_i^{-1} = \lambda \mathfrak{a}_{\ell}.$
- 3. Wir schreiben  $(\ell g)_i = \sum_{k=1}^n \ell_k g_{ki}$  mit  $g_{ki} \in \mathfrak{c}_k^{-1} \mathfrak{c}_i$ . Es ist dann

$$\mathfrak{a}_{\ell g} = \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} \ell_k g_{ki} \mathfrak{c}_i^{-1} \subseteq \sum_{i=1}^{n} \sum_{k=1}^{n} \ell_k \mathfrak{c}_k^{-1} \subseteq \mathfrak{a}_\ell$$

und somit  $\mathfrak{a}_{\ell} \supseteq \mathfrak{a}_{\ell g} \supseteq \mathfrak{a}_{\ell g g^{-1}} = \mathfrak{a}_{\ell}.$ 

Damit ist die Aussage bewiesen.

Nun kommen wir zur Definition des Gewichts  $\varphi_1$ .

**Definition 3.3.6** *Es sei*  $x \in K^n - \{0\}$  *und*  $\alpha \in K^*$  *mit*  $\alpha x \in L$ *. Wir setzen* 

$$N_x := \min_{I \trianglelefteq \mathcal{O}_K, \ [I] = [\mathfrak{a}_{\alpha x}]} N(I).$$

Das vorangehende Lemma zeigt, dass  $N_x$  für  $x \in K^n - \{0\}$  wohldefiniert ist und dass  $\varphi_1(x) := N_x^{-1}$  ein Gewicht auf  $K^n$  definiert.

**Bemerkung 3.3.7 ([CN13, Remark 4.4])** Im Fall, dass  $h_K = 1$  ist, ist  $\varphi_1 = \varphi_0$  und  $\varphi_0$  ist die einzige Wahlmöglichkeit für ein Gewicht auf  $K^n$ .

Wir fixieren nun zu dem Gitter L ein Gewicht  $\varphi$ , um das Minimum und die kürzesten Vektoren zu  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$  zu definieren.

**Definition 3.3.8** Das L-Minimum von  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$  bezüglich des Gewichts  $\varphi$  ist

$$\min_{L}(\mathcal{A}) := \min_{0 \neq \ell \in L} \varphi(\ell) \mathcal{A}[\ell].$$

Die Menge der kürzesten Vektoren von  $\mathcal{A}$  in L definieren wir als

$$S_L(\mathcal{A}) := \{\ell \in L - \{0\} \mid \varphi(\ell)\mathcal{A}[\ell] = \min_L(\mathcal{A})\},\$$

also als die Menge derjenigen Vektoren in L, die das Minimum von  $\mathcal{A}$  realisieren.

**Bemerkung 3.3.9** Bei  $S_L(\mathcal{A})$  handelt es sich um eine endliche Menge, denn

$$S_L(\mathcal{A}) \subseteq \left\{ 0 \neq \ell \in L \mid \mathcal{A}[\ell] \leq \frac{\min_L(\mathcal{A})}{\min_{0 \neq \ell \in L} \varphi(\ell)} \right\}.$$

Bei der rechten Menge handelt es sich um den Durchschnitt der diskreten Menge L und der kompakten Menge  $\{x \in K^n \mid \mathcal{A}[x] \leq \frac{\min_L(\mathcal{A})}{\min_{0 \neq \ell \in L} \varphi(\ell)}\}$ . Diese Menge ist also endlich. Es handelt sich sogar um eine endliche Menge in einem Z-Gitter, sodass sie beispielsweise mit Magma [BCP97] berechnet werden kann. Der Leser vergleiche dazu auch [BC13]. Die angegebene Menge ist wohldefiniert, da  $\varphi$  nach [PR92] nur endlich viele Werte annimmt.

Betrachtet man die in diesem Abschnitt gemachten Definitionen für Minimum und kürzeste Vektoren (diese stimmen mit den Definitionen aus [BC13] überein) und vergleicht sie mit denen aus Kapitel 2, angewandt auf den selbstdualen Kegel  $\mathcal{H}_n^+$ , so stimmen diese Definitionen zunächst nicht überein. Sie werden jedoch durch die folgende Gleichung, die für alle  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n$  und alle  $x \in \mathbb{C}^n \cong \mathbb{R} \otimes K^n$  gilt, in Einklang gebracht.

$$\mathcal{A}[x] = \operatorname{Spur}(\mathcal{A}[x]) = \operatorname{Spur}(\mathcal{A}x^*x)$$

Das Auswerten eines Vektors x an der Hermiteschen Form  $\mathcal{A}$  entspricht also dem Bilden des Skalarprodukts von  $\mathcal{A}$  und  $x^*x \in \overline{\mathcal{H}_n^+}$  im Raum  $\mathcal{H}_n$ .

Um alle Resultate aus Kapitel 2 nutzen zu können, definieren wir eine geeignete diskrete und zulässige Menge D in  $\overline{\mathcal{H}_n^+} - \{0\}$ .

**Satz 3.3.10**  $D := \{x^*x \mid x \in L - \{0\}\} \subseteq \overline{\mathcal{H}_n^+}$  ist eine diskrete und zulässige Menge.

**Beweis:** Dass D diskret ist, folgt aus der Tatsache, dass L diskret ist. Um die Zulässigkeit zu zeigen, benutzen wir Lemma 2.1.9. Es sei also  $F \in \overline{\mathcal{H}_n^+}$  eine positiv semidefinite aber nicht positiv definite Hermitesche Form. Dann ist

$$\{x \in \mathbb{C}^n \mid F[x] = 0\} = \{x \in \mathbb{C}^n \mid xF = 0\} =: (\mathbb{C}^n)^{\perp, F}$$

ein echter Teilraum von  $\mathbb{C}^n$ , der von  $\{0\}$  verschieden ist. Daher ist die Menge

$$B_{\varepsilon} := \{ x \in \mathbb{C}^n \mid F[x] < \varepsilon \}$$

für jedes  $\varepsilon > 0$  konvex und zentralsymmetrisch. Sie ist zudem von unendlichem Volumen, denn sei  $U \leq \mathbb{C}^n$  ein Komplement zu  $(\mathbb{C}^n)^{\perp,F}$ . Es ist dann  $F|_{U\times U}$  positiv definit. Man betrachte in U die Kugel um 0 von Radius  $\varepsilon$  bezüglich  $F|_{U\times U}$ . Die direkte Summe von  $(\mathbb{C}^n)^{\perp,F}$  und dieser Kugel ist sicherlich von unendlichem Volumen und in  $B_{\varepsilon}$  enthalten, sodass  $B_{\varepsilon}$  nach dem Gitterpunktsatz von Minkowski ein  $0 \neq \ell \in L$  enthält. Daher haben wir  $\varphi(\ell)F[\ell] \leq F[\ell] < \varepsilon$ , sodass die Behauptung folgt.  $\Box$ 

**Bemerkung 3.3.11** Die Operation von GL(L) auf  $\mathcal{H}_n^+$  ist eigentlich diskontinuierlich und es gibt bis auf Operation von GL(L) und Multiplikation mit  $\mathbb{R}_{>0}$  nur endlich viele L-perfekte Hermitesche Formen, was man wie im klassischen Fall mit Hilfe von Reduktionstheorie beweisen kann. Für Details dazu verweisen wir auf [Opg96, Mey09, Hum49].

Damit haben wir die Resultate aus Kapitel 2 zur Verfügung, sodass wir uns nun den minimalen Klassen zuwenden können, wobei es im hier vorliegenden Fall einige zusätzliche Eigenschaften gibt, die wir nun beschreiben werden.

Wir behalten die wesentlichen Bezeichnungen bei. Es sei also weiterhin L ein  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$  und  $\varphi$  ein fest gewähltes Gewicht.

**Definition 3.3.12** Wir nennen  $\mathcal{A}_1$  und  $\mathcal{A}_2 \in \mathcal{H}_n^+$  minimal äquivalent, falls  $S_L(\mathcal{A}_1) = S_L(\mathcal{A}_2)$ . Mit

$$\operatorname{Cl}_{L}(\mathcal{A}_{1}) := \{ F \in \mathcal{H}_{n}^{+} \mid S_{L}(F) = S_{L}(\mathcal{A}_{1}) \}$$

bezeichnen wir die minimale Klasse von  $\mathcal{A}_1$ . Ist  $C = \operatorname{Cl}_L(F)$  eine minimale Klasse, so setzen wir  $S_L(C) := S_L(F)$ .

Wir nennen eine minimale Klasse C well-rounded, falls  $S_L(C)$  eine K-Basis von  $K^n$ enthält. Eine Hermitesche Form  $F \in \mathcal{H}_n^+$  beziehungsweise ihre Klasse  $\operatorname{Cl}_L(F)$  nennen wir perfekt bezüglich L, falls  $\operatorname{Cl}_L(F) = \{ \alpha F \mid \alpha \in \mathbb{R}_{>0} \}.$ 

**Bemerkung 3.3.13** Es sei angemerkt, dass der Begriff well-rounded kein Analogon in Kapitel 2 besitzt.

Zudem beachte der Leser, dass die gerade gemachten Definitionen sowohl von L als auch von  $\varphi$  abhängen, sodass sie stets gleich gewählt bleiben müssen.

**Bemerkung 3.3.14** Für ein  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$  sind die folgenden Aussagen äquivalent.

- 1.  $\mathcal{A}$  ist perfekt.
- 2.  $\{x^*x \mid x \in S_L(\mathcal{A})\}$  erzeugt  $\mathcal{H}_n$  als  $\mathbb{R}$ -Vektorraum.

3. A ist bis auf Vielfache durch  $S_L(\mathcal{A})$  eindeutig bestimmt.

Die Äquivalenz des zweiten und dritten Punktes ist als Satz von Korkine und Zolotareff bekannt, siehe etwa [Mar03, Theorem 3.2.10].

Die Gruppen  $\operatorname{GL}(L)$  und  $\operatorname{GL}_n(K)$  operieren von links auf  $\mathcal{H}_n$  durch

 $G \times \mathcal{H}_n \to \mathcal{H}_n, \ (g, F) \mapsto F[g] = gFg^*.$ 

**Definition 3.3.15** Liegen zwei Hermitesche Formen in  $\mathcal{H}_n$  in derselben Bahn unter der Operation von GL(L), so nennen wir sie L-isometrisch.

Den Stabilisator eines  $F \in \mathcal{H}_n^+$  unter dieser Operation bezeichnen wir als  $\operatorname{Aut}_L(F)$  und nennen ihn die Automorphismengruppe von F. Dass es sich dabei um eine endliche Untergruppe von  $\operatorname{GL}(L)$  handelt, ist ein bekanntes Resultat.

**Definition 3.3.16** Die Gruppe GL(L) operiert auf der Menge der minimalen Klassen durch Fortsetzung der Operation auf  $\mathcal{H}_n^+$  (vergleiche auch Bemerkung 2.3.9). Zwei minimale Klassen heißen äquivalent, wenn sie in derselben Bahn unter dieser Operation liegen. Den Stabilisator einer minimalen Klasse C,

$$\operatorname{Aut}_{L}(C) := \{ g \in \operatorname{GL}(L) \mid S_{L}(C)g = S_{L}(C) \},\$$

bezeichnen wir als Automorphismengruppe von C.

Das folgende, vor allem für die Berechnungen wichtige Lemma geht auf A.-M. Bergé zurück.

Lemma 3.3.17 ([CN13, Lemma 5.3], [Bat01, Proposition 2.9]) Es sei C eine wellrounded minimale Klasse. Dann ist die kanonische Form  $T_C := \sum_{x \in S_L(C)} x^*x \in \mathcal{H}_n^+$ positiv definit und es gilt die Gleichheit Aut<sub>L</sub>(C) = Aut<sub>L</sub>( $T_C^{-1}$ ). Zwei well-rounded minimale Klassen C und C' sind genau dann äquivalent, wenn  $T_C^{-1}$  und  $T_{C'}^{-1}$  L-isometrisch sind.

**Beweis:** Wir folgen dem Beweis aus [CN13], welcher wiederum auf den Beweis aus [Bat01] aufbaut. Aus der Tatsache, dass C well-rounded ist, folgt, dass  $T_C$  von maximalem Rang ist. Bekanntlich ist die Abbildung

$$(\cdot, \cdot)$$
 :  $K^n \times K^n \to \mathbb{R}, (x, y) \mapsto xy^*$ 

Hermitesch und nicht ausgeartet. Man wähle nun eine K-Basis  $\{x_1, ..., x_n\} \subseteq S_L(C)$  von  $K^n$ . Dann gilt für jedes  $v \in K^n$ 

$$\left(\sum_{i=1}^n x_i^* x_i\right) v = \sum_{i=1}^n x_i^*(x_i, v)$$

und dies ist genau dann 0, wenn alle  $(x_i, v) = 0$  sind, was genau dann der Fall ist, wenn  $v \in V^{\perp} = \{0\}$  erfüllt ist. Die positiv semidefinite Matrix  $T_C$  hat also den Kern  $\{0\}$  und ist daher positiv definit.

Es ist klar, dass die Inklusion  $\operatorname{Aut}_L(C) \subseteq \operatorname{Aut}_L(T_C^{-1})$  gilt. Um die umgekehrte Inklusion zu beweisen, setzen wir  $s := |S_L(C)|$  und wählen  $S \in K^{s \times n}$  als eine Matrix, deren Zeilen die Elemente von  $S_L(C)$  sind. Insbesondere gilt dann  $T_C = S^*S$ . Es sei nun  $g \in \operatorname{Aut}_L(T_C^{-1}) = \{g \in \operatorname{GL}(L) \mid g^*T_Cg = T_C\}$  und S' := Sg. Damit ist

$$(S')^*S' = (Sg)^*Sg = g^*S^*Sg = g^*T_Cg = T_C = S^*S$$

und für eine beliebige Form  $F \in \mathcal{H}_n^+$  hat man

$$\sum_{y \text{ Zeile von } S} F[y] = \operatorname{Spur}\left(S'F(S')^*\right) = \operatorname{Spur}\left((S')^*S'F\right) = \operatorname{Spur}\left(S^*SF\right) = \sum_{x \in S_L(C)} F[x]$$

Es sei nun x eine Zeile von S und y := xg. Es ist dann  $\varphi(x) = \varphi(y)$  aufgrund der GL(L)-Invarianz des Gewichts  $\varphi$ . Zudem gilt die Abschätzung  $\varphi(y)F[y] \ge \varphi(x)F[x] =$ 

 $\min_{0 \neq \ell \in L} \varphi(\ell) F[\ell]$  und Gleichheit herrscht nur dann, wenn  $y \in S_L(C)$ . Es kann also nur Gleichheit in

$$\sum_{y \text{ Zeile von } S'} F[y] = \sum_{x \in S_L(C)} F[x]$$

vorliegen, wenn  $S_L(C) = \{x \in L^n \mid x \text{ Zeile von } S'\}$ , was gleichbedeutend ist mit  $g \in \text{Aut}_L(C)$ .

**Korollar 3.3.18** Ist C eine well-rounded minimale Klasse, so ist  $Aut_L(C)$  eine endliche Untergruppe von GL(L).

Für imaginärquadratische Zahlkörper mit  $h_K > 1$  möchten wir nun noch die Vorzüge des Gewichts  $\varphi_1$  beschreiben. Wir folgen dazu Abschnitt 3 von [BC13], um das dortige Theorem 3.8 vorstellen zu können.

**Definition 3.3.19** Es sei  $L = \bigoplus_{i=1}^{n} \mathfrak{c}_i$ . Wir bezeichnen mit

$$\det_L(\mathcal{A}) := N(\mathfrak{c}_1 \cdot \ldots \cdot \mathfrak{c}_n) \det(\mathcal{A})$$

die Determinante von A bezüglich L. Die Abbildung

$$\gamma_L : \mathcal{H}_n^+ \to \mathbb{R}_{>0}, \ \mathcal{A} \mapsto \frac{\min_L(\mathcal{A})}{(\det_L(\mathcal{A}))^{1/n}}$$

erfüllt  $\gamma_L(\alpha \mathcal{A}) = \gamma_L(\mathcal{A})$  und  $\gamma_L(\mathcal{A}[g]) = \gamma_L(\mathcal{A})$  für alle  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}_{>0}$ ,  $g \in \mathrm{GL}(L)$ , sodass sie eine Abbildung auf  $\mathbb{R}_{>0} \setminus \mathcal{H}_n^+/\mathrm{GL}(L)$  induziert, die wir ebenfalls mit  $\gamma_L$  bezeichnen. Diese Abbildung nennen wir die Hermite-Invariante von  $\mathcal{A}$  bezüglich L.

Die Hermite-Invariante ist eine Funktion, die usprünglich auf Z-Gittern studiert wurde und dort eine wichtige Rolle bei der Suche nach dichten regelmäßigen Kugelpackungen spielt. Die lokal dichtesten Kugelpackungen sind durch diejenigen Gitter gegeben, welche Maxima der Hermite-Funktion sind. Eine detaillierte Darstellung dieses Sachverhalts findet der Leser in [Mar03].

Auch in unserer Situation gilt der folgende Satz, der eine bekannte Aussage in der Voronoi-Theorie ganzzahliger Gitter ist.<sup>1</sup>

Satz 3.3.20 (vgl. [BC13, Theorem 3.7]) Ist  $\mathcal{A}$  ein lokales Maximum der Hermite-Funktion  $\gamma_L$ , so ist  $\mathcal{A}$  perfekt bezüglich L.

Mit Hilfe dieses Satzes beweist man leicht das folgende wichtige Resultat.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>In der Tat enthält [BC13] eine stärkere als die hier vorgestellte Aussage.

Satz 3.3.21 ([BC13, Theorem 3.8]) Es sei  $L = \bigoplus_{i=1}^{n} \mathfrak{c}_{i}$  ein  $\mathcal{O}_{K}$ -Gitter und  $\mathfrak{p}$  ein gebrochenes Ideal von K. bezeichne den nichttrivialen Galois-Automorphismus von  $K/\mathbb{Q}$ . Dann gilt für alle  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_{n}^{+}$ 

$$\gamma_L(\mathcal{A}) = \gamma_{\mathfrak{p}L}(\mathcal{A}) \ und \ \gamma_L(\mathcal{A}) = \gamma_{\overline{L}}(\overline{\mathcal{A}}),$$

sodass die folgenden Aussagen äquivalent sind:

- 1.  $\mathcal{A}$  ist perfekt bezüglich L,
- 2.  $\mathcal{A}$  ist perfekt bezüglich  $\mathfrak{p}L$ ,
- 3.  $\overline{\mathcal{A}}$  ist perfekt bezüglich  $\overline{L}$ .

**Beweis:** Vergleiche den Beweis aus [BC13]. Eine einfache Rechnung zeigt, dass  $\gamma_L(\mathcal{A}) = \gamma_{\mathfrak{p}L}(\mathcal{A}) = \gamma_{\overline{L}}(\overline{\mathcal{A}})$ , sodass die Behauptung aus Satz 3.3.20 folgt, da die lokalen Extrema von  $\gamma_L$  *L*-perfekte Hermitesche Formen sind.

Es gilt  $\operatorname{GL}(L) \cong \operatorname{GL}(\mathfrak{p}L) \cong \operatorname{GL}(\overline{L})$  und zu jedem *L*-perfekten  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n^+$  gibt es eine Bijektion zwischen den Facetten des *L*-Voronoi-Bereichs und denen der  $\mathfrak{p}L$ - und  $\overline{L}$ -Voronoi-Bereiche, sodass man über diesen Gittern dieselben Anzahlen von perfekten Formen und minimalen Klassen erhält.

Um also für einen imaginärquadratischen Zahlkörepr K alle relevanten Daten zu bestimmen, muss man bei Wahl des Gewichts  $\varphi_1$  lediglich die Gitter  $\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus \mathfrak{c}$  betrachten, wobei  $\mathfrak{c}$  ein Vertretersystem von  $\operatorname{Gal}(K/\mathbb{Q}) \setminus \mathcal{C}\ell_K/\mathcal{C}\ell_K^n$  durchläuft.

### **3.4.** *G*-äquivariante Voronoi-Theorie

In diesem Abschnitt stellen wir die G-äquivariante Voronoi-Theorie als wichtiges Hilfsmittel für die algorithmische Behandlung maximal endlicher Untergruppen von GL(L)vor. Dabei folgen wir den Kapiteln 11 und 13 aus [Mar03].

Es sei hier  $G \leq \operatorname{GL}_n(K)$  eine endliche Gruppe und L ein  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$ .

**Definition 3.4.1** Wir nennen L ein G-Gitter, falls L unter der natürlichen Operation von G stabil ist. Dies ist äquivalent dazu, dass G eine Untergruppe von GL(L) ist.

Es sei angemerkt, dass die Eigenschaft eines Gitters, G-Gitter zu sein, von der konkreten Darstellung der Gruppe G als Untergruppe von  $\operatorname{GL}_n(K)$  abhängt, nicht bloß vom Isomorphietyp oder der Konjugiertenklasse von G.

**Beispiel 3.4.2** Es sei  $L = \mathcal{O}_K \oplus 2\mathcal{O}_K$  und  $G := \langle \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \rangle$ . Die Gruppe  $H := \langle \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \rangle$  ist zu G in  $\operatorname{GL}_2(K)$  konjugiert, aber während L ein G-Gitter ist, ist es sicherlich kein H-Gitter.

Wir formulieren nun eine Voronoi-Theorie für G-invariante Formen und minimale Klassen, die sich in den meisten Aspekten nicht von der klassischen Voronoi-Theorie unterscheidet.

**Definition 3.4.3** Wir bezeichnen mit

$$\mathcal{F}(G) := \{ \mathcal{A} \in \mathcal{H}_n \mid \mathcal{A}[g] = \mathcal{A} \text{ für alle } g \in G \}$$

den Raum der G-invarianten Hermiteschen Formen, kurz auch Formenraum von G genannt. Er enthält den offenen Kegel  $\mathcal{F}^+(G) := \mathcal{F}(G) \cap \mathcal{H}_n^+$  der positiv definiten Ginvarianten Hermiteschen Formen.

 $Zu \ \mathcal{A} \in \mathcal{F}^+(G)$  definieren wir die G-minimale Klasse von  $\mathcal{A}$  als  $\operatorname{Cl}_L(\mathcal{A}) \cap \mathcal{F}(G)$ .

**Definition 3.4.4** Es sei  $\mathcal{A} \in \mathcal{F}^+(G)$ . Dann setzen wir für  $x \in K^n$ 

$$\Omega_x := \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} (xg)^* (xg) \in \mathcal{F}(G^*),$$

wobei  $G^* := \{g^* \mid g \in G\}$  sei, und nennen  $\mathcal{A}$  G-perfekt, falls eine der folgenden äquivalenten Bedingungen erfüllt ist.

- 1.  $\{\Omega_x \mid x \in S_L(\mathcal{A})\}$  erzeugt  $\mathcal{F}(G^*)$  als  $\mathbb{R}$ -Vektorraum.
- 2.  $\operatorname{Cl}_{L}(\mathcal{A}) \cap \mathcal{F}(G) = \{ \alpha \mathcal{A} \mid \alpha \in \mathbb{R}_{>0} \}$
- 3.  $\mathcal{A}$  ist bis auf Vielfache eindeutig durch  $S_L(\mathcal{A})$  bestimmt.

Mit dieser Definition von Perfektion lässt sich ein Voronoi-Algorithmus auf dem Raum  $\mathcal{F}(G)$  genauso durchführen, wie es im Raum  $\mathcal{H}_n$  der Fall ist, denn aufgrund des folgenden Lemmas kann man wieder die Methoden aus Kapitel 2 zum Einsatz bringen. Zusätzlich lassen sich technische Details für eine programmiertechnische Implementierung aus [BC13] übertragen. **Lemma 3.4.5 ([Opg01, Lemma 3.3])** Es sei  $G \leq GL_n(K)$ . Dann sind  $\mathcal{F}^+(G)$  und  $\mathcal{F}^+(G^*)$  duale Kegel bezüglich

$$\sigma : \mathcal{F}(G) \times \mathcal{F}(G^*), \ (A, B) \mapsto \operatorname{Spur}(AB).$$

**Beweis:** Ein Beweis dieser Aussage findet sich in [Opg01].

**Bemerkung 3.4.6** Die G-invariante Voronoi-Theorie umfasst die gewöhnliche Voronoi-Theorie als Spezialfall, indem man  $G = \{1\}$  wählt.

Das folgende Beispiel illustriert zum einen, wie der Voronoi-Algorithmus in  $\mathcal{F}(G)$  angewandt werden kann. Zum anderen zeigt es ein wichtiges Phänomen, welches sich im gewöhnlichen Voronoi-Algorithmus nicht zeigt.

**Beispiel 3.4.7** Es sei  $K = \mathbb{Q}(\sqrt{-d})$  ein imaginärquadratischer Zahlkörper und  $G := \langle \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \rangle \leq \operatorname{GL}_2(K)$ . Durch Lösen eines linearen Gliechungssystems berechnet man

$$\mathcal{F}(G) = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbb{R} \right\}.$$

Wir betrachten nun die Form  $\mathcal{A} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  als G-invariante Form auf dem Gitter  $L = \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  mit dem trivialen Gewicht  $\varphi = \varphi_0$ . Damit haben wir  $\min_L(\mathcal{A}) = 1$  und  $S_L(\mathcal{A}) = \{x_1 := (1,0), x_2 := (0,1)\}$  (bis auf

Damit haben wir  $\min_L(\mathcal{A}) = 1$  und  $S_L(\mathcal{A}) = \{x_1 := (1,0), x_2 := (0,1)\}$  (bis auf Einheiten von  $\mathcal{O}_K$ ). Es ist

$$\Omega_{x_1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \ \Omega_{x_2} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

und diese beiden Matrizen erzeugen offenbar  $\mathcal{F}(G) = \mathcal{F}(G^*)$  als  $\mathbb{R}$ -Vektorraum, sodass  $\mathcal{A}$  G-perfekt ist.

Der Voronoi-Bereich von  $\mathcal{A}$  in  $\mathcal{F}(G^*)$  ist der Kegel

$$\left\{ \alpha \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \mid \alpha, \beta \in \mathbb{R}_{>0} \right\}.$$

Seine Facetten sind die Strahlen durch  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ . Dazu bestimmt man Seitenvektoren als  $R_1 := \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$  und  $R_2 := \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ .

Betrachtet man nun die Formen  $\mathcal{A} + sR_1$  und  $\mathcal{A} + sR_2$  mit s, t > 0, so stellt man fest, dass beide (bis auf Vielfache) nur noch einen kürzesten Vektor, nämlich (1,0) bzw. (0,1), sodass die Formen nicht G-perfekt sein können. Die Form  $\mathcal{A}$  ist also über keine der beiden Seiten ihres Voronoi-Bereichs zu einer perfekten Form benachbart. Eine solche Situation kann im gewöhnlichen Voronoi-Algorithmus nicht auftreten. Seitenflächen mit der gerade beschriebenen Eigenschaft bezeichnen wir als Sackgassen (in [Mar03] wird der englische Begriff "dead-end" verwendet).

In diesem Beispiel ist  $\mathcal{A}$  also die einzige G-perfekte Form und gleichzeitig Vertreter der einzigen well-rounded G-minimalen Klasse, denn wie zuvor ist der Graph der perfekten Formen zusammenhängend nach Korollar 2.1.17, da  $\mathcal{F}^+(G)$  und  $\mathcal{F}^+(G^*)$  duale Kegel sind.

Wir zitieren aus [Mar03] eine einfache Aussage über Sackgassen.

**Proposition 3.4.8 ([Mar03, Proposition 13.1.8])** Es sei  $\mathcal{A} \in \mathcal{F}^+(G)$  eine G-perfekte Form von L-Minimum m und  $\mathcal{V}$  ihr Voronoi-Bereich in  $\mathcal{F}(G^*)$ .  $\mathcal{S}$  sei eine Facette von  $\mathcal{V}$  mit zugehörigem Seitenvektor R. Mit  $\rho \in [0, \infty]$  bezeichnen wir die kleinste obere Schranke derjenigen  $t \in \mathbb{R}_{>0}$  mit der Eigenschaft, dass  $\mathcal{A}_t := \mathcal{A} + t \cdot R$  positiv definit und von L-Minimum m ist. Es ist klar, dass  $\mathcal{S}$  eine Sackgasse ist, falls  $\rho = \infty$  ist.

- 1. Falls S keine Sackgasse ist, ist die Form  $\mathcal{A}_{\rho}$  G-perfekt.
- 2. S ist genau dann eine Sackgasse, wenn R positiv semidefinit ist.
- 3. Falls S eine Sackgasse ist, erzeugen die Vektoren  $x \in S_L(A)$  mit  $x^*x \in S$  einen echten Teilraum von  $K^n$ .

**Beweis:** Die Punkte 1. und 2. sind klar aufgrund der Tatsache, dass  $\mathcal{F}(G)$  und  $\mathcal{F}(G^*)$  zueinander duale Kegel sind und ob der Bemerkungen über blinde Richtungen in Kapitel 2, Bemerkung 2.1.13.

Um 3. zu beweisen nehmen wir an, dass S eine Sackgasse ist, die von  $\{x_i^*x_i \mid 1 \leq i \leq n\}$ erzeugt wird, sodass die  $x_i \in S_L(\mathcal{A})$  den Raum  $K^n$  erzeugen. Die  $x_i$  sind dann kürzeste Vektoren aller Formen  $\mathcal{A}_t$ . Aus der Ungleichung von Hadamard (vgl. zum Beispiel [Joh76] für eine hier anwendbare Formulierung) folgt dann, dass det $(\mathcal{A}_t)$  als Polynom in t auf  $\mathbb{R}_{\geq 0}$  beschränkt und daher konstant ist. Dann ist aber R = 0, was ein Widerspruch zur Wahl von R als Seitenvektor ist.

### **3.5.** Maximal endliche Untergruppen von GL(L)

Mit der G-invarianten Voronoi-Theorie können wir jetzt den Zusammenhang zwischen minimalen Klassen und maximal endlichen Untergruppen von GL(L) herstellen. Wir

beschreiben einen Zusammenhang zwischen minimalen Klassen und maximal endlichen Untergruppen sowie eine Möglichkeit, ein Vertretersystem der Konjugiertenklassen ebensolcher Gruppen zu berechnen.

**Definition 3.5.1** Es sei C eine minimale Klasse. Wir nennen C G-invariant, falls G eine Untergruppe von  $\operatorname{Aut}_L(C)$  ist.

Wir definieren die folgende R-lineare Abbildung

$$\pi_G : \mathcal{H}_n \to \mathcal{F}(G), \ F \mapsto \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} F[g]$$

und bezeichnen sie, den Traditionen der Invariantentheorie folgend, als Reynolds-Operator.

Lemma 3.5.2 ([CN13, Lemma 6.2]) Es sei C eine G-invariante minimale Klasse. Dann gilt

$$\pi_G(C) = C \cap \mathcal{F}(G).$$

**Beweis:** Die Inklusion  $\supseteq$  ist klar, da für  $\mathcal{A} \in \mathcal{F}(G)$  gilt  $\pi_G(\mathcal{A}) = \mathcal{A}$ . Um die umgekehrte Inklusion zu zeigen, sei  $\mathcal{A} \in C$ , also  $S_L(C) = S_L(\mathcal{A})$ . Da C G-invariant ist, gilt  $S_L(C) = S_L(\mathcal{A}[g])$  für alle  $g \in G$ . Folglich ist  $S_L(\pi_G(\mathcal{A})) = S_L(C)$ , denn  $\pi_G(\mathcal{A})$  ist eine Summe positiv definiter Formen. Folglich ist  $\pi_G(\mathcal{A}) \in C$ .  $\Box$ 

**Proposition 3.5.3 ([CN13, Proposition 6.3])** Ist  $G \leq GL(L)$  endlich, so existient eine G-perfekte Form über L.

**Beweis:** Da nach Lemma 3.4.5  $\mathcal{F}^+(G)$  und  $\mathcal{F}^+(G^*)$  duale Kegel sind und nach Satz 3.3.10 durch L eine diskrete und zulässige Menge definiert wird, folgt die Behauptung aus Lemma 2.1.9.

**Lemma 3.5.4 ([CN13, Lemma 6.4])** Es sei  $G \leq GL(L)$  endlich. Dann ist jede Gperfekte Form bezüglich  $L \mathcal{A}$  well-rounded.

**Beweis:** Den Beweis führt man analog zum Fall gewöhnlicher Hermitescher Formen. Wir nehmen an, dass  $\langle S_L(\mathcal{A}) \rangle_K \neq K^n$ . Dann finden wir eine von Null verschiedene Linearform auf  $K^n$ , in deren Kern  $S_L(\mathcal{A})$  liegt. Diese Linearform beschreiben wir durch ein  $H \in K^{n \times 1}$ , es ist also xH = 0 für alle  $x \in S_L(\mathcal{A})$ . Setze

$$\mathcal{A}_0 := \frac{1}{|G|} \sum_{g \in G} gHH^*g^* \in \overline{\mathcal{F}^+(G)}.$$

Da  $\mathcal{A}$  *G*-invariant ist, permutiert *G* die Vektoren in  $S_L(\mathcal{A})$ , sodass  $\mathcal{A}_0[x] = 0$  für alle  $x \in S_L(\mathcal{A})$  gilt. Für jedes  $\varepsilon > 0$  haben wir also  $S_L(\mathcal{A}+\varepsilon\mathcal{A}_0) \supseteq S_L(\mathcal{A})$  und es herrscht nach Lemma 2.1.4 Gleichheit, falls  $\varepsilon$  hinreichend klein ist. In diesem Fall ist also  $\mathcal{A} + \varepsilon \mathcal{A}_0 \in Cl_L(\mathcal{A}) \cap \mathcal{F}(G)$ , was ein Widerspruch dazu ist, dass  $\mathcal{A}$  bezüglich *L G*-perfekt ist.  $\Box$ 

Der folgende Satz ist das zentrale Resultat dieses Abschnitts.

Satz 3.5.5 ([CN13, Theorem 6.5]) Es sei  $G \leq GL(L)$  eine maximal endliche Untergruppe von GL(L). Dann ist  $G = Aut_L(C)$  für eine well-rounded minimale Klasse Cbezüglich L, sodass  $C \cap \mathcal{F}(G)$  einen eindimensionalen Teilraum von  $\mathcal{F}(G)$  erzeugt.

**Beweis:** Nach Proposition 3.5.3 existiert ein *G*-perfektes  $F \in \mathcal{H}_n^+$ . Es ist dann  $G \leq \operatorname{Aut}_L(\operatorname{Cl}_L(F))$  und  $\operatorname{Aut}_L(\operatorname{Cl}_L(F))$  ist endlich, da *F* nach Lemma 3.5.4 well-rounded ist. Die Maximalität von *G* impliziert, dass  $G = \operatorname{Aut}_L(\operatorname{Cl}_L(F))$  gilt. Es ist *F* nach Wahl *G*-perfekt, sodass  $\operatorname{Cl}_L(F) \cap \mathcal{F}(G) = \{\alpha F \mid \alpha \in \mathbb{R}_{>0}\}$ . Diese Menge

Es ist F nach Wahl G-perfekt, sodass  $\operatorname{Cl}_L(F) \cap \mathcal{F}(G) = \{\alpha F \mid \alpha \in \mathbb{R}_{>0}\}$ . Diese Menge erzeugt sicherlich einen eindimensionalen Teilraum von  $\mathcal{F}(G)$ .

Dieser Satz liefert in Verbindung mit dem rechnerischen Zugang zu minimalen Klassen aus Satz 2.3.7 eine endliche Menge endlicher Untergruppen von GL(L), die ein Vertretersystem der Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen enthält. Um ein solches Vertretersystem aus dieser Menge zu erhalten müssen wir in der Lage sein zu prüfen, ob eine endliche Gruppe in GL(L) maximal endlich ist und ob je zwei solche Gruppen zueinander konjugiert sind.

**Proposition 3.5.6 ([CN13, Proposition 6.6])** Sei  $G \leq GL(L)$  eine endliche Untergruppe. Dann sind die maximal endlichen Untergruppen  $H \leq GL(L)$ , die G enthalten, von der Form  $H = Aut_L(C_G)$ , wobei  $C_G$  eine G-minimale Klasse ist.

**Beweis:** Es sei H eine maximal endliche Untergruppe von GL(L), die G umfasst. Dann ist  $H = Aut_L(C)$  für eine G-invariante L-minimale Klasse C nach Satz 3.5.5. Nach Lemma 3.5.2 ist  $S_L(C) = S_L(C_G)$  mit  $C_G := \pi_G(C)$  und  $H = Aut_L(C_G)$ .  $\Box$ 

**Bemerkung 3.5.7 ([CN13, Remark 6.7])** Sind  $G_1$ ,  $G_2$  zwei maximal endliche Untergruppen von GL(L), so kann man sie wie folgt darauf testen, ob sie in GL(L) zu einander konjugiert sind. Man bestimmt Vertretersysteme  $R_i$  der Bahnen von  $G_i$ -perfekten Formen unter  $N_i$ , den Normalisatoren von  $G_i$  in GL(L). Daraufhin prüft man, ob eine Form in  $R_1$  L-isometrisch zu einer Form in  $R_2$  ist. Da  $G_i = Aut_L(F_i)$  für alle  $F_i \in R_i$ gilt, liefert eine Isometrie ein konjugierendes Element zwischen  $G_1$  und  $G_2$ .

Umgekehrt liefert ein konjugierendes Element zwischen  $G_1$  und  $G_2$  Isometrien zwischen Elementen in  $R_1$  und  $R_2$ .

## 3.6. Algorithmen und Implementierung

Aufbauend auf den Ergebnissen dieses Kapitels wurde ein Algorithmus zur Bestimmung eines Vertretersystems der minimalen Klassen unter der Operation von GL(L) in Magma [BCP97] implementiert. Dieser basiert auf dem in Magma im Zusammenspiel mit QHull [BDH96] implementierten Voronoi-Algorithmus aus [BC13, Bra12].

Als Verfeinerung dieses Algorithmus werden nun auch die nicht perfekten minimalen Klassen berechnet, indem die Seitenflächen als Durchschnitte der Facetten bestimmt werden. Zusätzlich werden für die perfekten Nachbarn einer perfekten Hermiteschen Form  $\mathcal{A}$  die "kritischen Werte", das heißt die Zahlen  $\rho$  ermittelt, für die  $\mathcal{A} + \rho R$  perfekt ist, falls R ein Seitenvektor des Voronoi-Bereichs von  $\mathcal{A}$  ist. Damit können dann Vertreter der minimalen Klassen mithilfe von Satz 2.3.7 bestimmt werden.

Um zu testen, ob zwei minimale Klassen C, C' äquivalent sind, greifen wir auf das Lemma 3.3.17 zurück, welches auf der algorithmisch einfachen Bestimmung der kanonischen Formen  $T_C, T_{C'}$  beruht und diese auf *L*-Isometrie testet. Dies geschieht mithilfe des bekannten Algorithmus von W. Plesken und B. Souvignier [PS97], der zwei Z-Gitter auf Isometrie testet. Die Anwendung dieses Algorithmus auf Hermitesche Formen ist bereits in [BC13] beschrieben.

Aus dem Vertretersystem der minimalen Klassen gewinnt man dann als Automorphismengruppen der jeweiligen kanonischen Formen die Automorphismengruppen der minimalen Klassen. Wie im vorhergehenden Abschnitt beschrieben lassen sich diese Gruppen unter Verwendung von *G*-invarianter Voronoi-Theorie auf die Eigenschaft testen, maximal endlich zu sein, und die Frage, ob die Gruppen zueinander konjugiert sind, lässt sich ebenfalls beantworten. Diese zwei Algorithmen sind nur für einige einfache Fälle implementiert, sodass eine Magma-Prozedur mit den drei Rückgabewerten **true**, **false** und **unknown** entstanden ist.

Uberdies ist aufbauend auf Satz 2.2.4 eine Methode zur Bestimmung eines Erzeugendensystems von GL(L) implementiert. Dazu werden, in der Bezeichnung des Satzes 2.2.4, die  $g_y$  beim Aufruf des Voronoi-Algorithmus gespeichert. Da für unendliche Gruppen jedoch keine Algorithmen zum Test auf Mitgliedschaft in einer Untergruppe bekannt sind, lassen sich die entstehenden Erzeugendensysteme nicht reduzieren und wachsen sehr schnell auf unhandliche Größen an, sodass wir sie nicht im Druck angeben.

Im Voronoi-Algorithmus, der in [BC13] näher erklärt wird, liegt die rechnerisch aufwendigste Stelle in der Untersuchung des Voronoi-Bereichs und der Bestimmung seiner Seitenflächen. Dies ist auch im Algorithmus zur Bestimmung der minimalen Klassen der kritischste Punkt in Bezug auf die Rechenzeit. Dies wird noch verschärft durch die
Tatsache, dass hier nicht nur die Facetten (also die Seitenflächen von Kodimension 1), sondern auch die niederdimensionalen Seitenflächen bestimmt werden müssen.

Bereits in Dimension 3 macht sich dies so stark bemerkbar, dass wir für diesen Fall keine rechnerischen Ergebnisse angeben.<sup>2</sup>

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>10.10.2013: Durch Brücksichtigung der Operation der Automorphismengruppe einer perfekten Form auf den Seiten ihres Voronoi-Bereichs kann man den Rechenaufwand so weit reduzieren, dass sich für  $K = \mathbb{Q}(\sqrt{-d})$  mit  $d \in \{1, 3\}$  Ergebnisse erzielen lassen.

## 4. Zählen von Konjugiertenklassen

#### 4.1. Hilfsmittel

In diesem Kapitel möchten wir die Anzahlen der Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen im zweidimensionalen Fall auf theoretischer Ebene vorhersagen. Dies gelingt für Untergruppen isomorph zu  $D_{12}$  und  $D_8$  sowie, mit Einschränkungen, für Untergruppen isomorph zu  $V_4$ .

Es sei  $K = \mathbb{Q}(\sqrt{d})$  ein imaginärquadratischer Zahlkörper mit  $d \notin \{-1, -2, -3\}$ , sodass die einzig möglichen maximal endlichen Untergruppen von  $\operatorname{GL}_2(K)$  isomorph sind zu  $D_{12}, D_8, \operatorname{SL}(2,3), C_3 \rtimes C_4$ . Dies folgt aus der Klassifikation der endlichen Untergruppen von  $\operatorname{PGL}_2(\mathbb{C})$  in [Bli17].

Es sei  $Q_K := \{[I] \in \mathcal{C}\ell_K \mid [I]^2 = 1\} = \{[I_1], ..., [I_{s_K}]\}, \text{ wobei } s_K := |\mathcal{C}\ell_K/\mathcal{C}\ell_K^2| \text{ ist. Wie zuvor bezeichne } \{\mathfrak{a}_1, ..., \mathfrak{a}_{h_K}\} \text{ ein Vertretersystem der Idealklassen von } K.$ 

**Bemerkung 4.1.1** Bei den betrachteten endlichen Untergruppen handelt es sich stets um solche Untergruppen U von  $\operatorname{GL}_n(K)$ , die eine Hermitesche Form  $\mathcal{A} \in \mathcal{H}_n$  unter der Operation

$$U \times \mathcal{H}_n \to \mathcal{H}_n, \ (u, \mathcal{A}) \mapsto \mathcal{A}[u]$$

festlassen. Somit gilt im Falle maximaler Untergruppen stets  $-I_n \in U$ .

**Definition 4.1.2** Es sei  $G \leq \operatorname{GL}(L)$  eine Untergruppe. Da  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  eine  $\mathcal{O}_K$ -Ordnung ist, können wir  $\mathcal{O}_K(G) := \langle G \rangle_{\mathcal{O}_K}$ , die sogenannte einhüllende Ordnung von G, definieren. Es handelt sich um die kleinste G umfassende  $\mathcal{O}_K$ -Ordnung in  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$ .

**Bemerkung 4.1.3** Der Leser beachte den Unterschied zwischen der einhüllenden Ordnung  $\mathcal{O}_K(G)$  und dem gewöhnlichen Gruppenring  $\mathcal{O}_KG$ . Ist beispielsweise

$$G := \left\langle \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \right\rangle \le \operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K),$$

so ist die einhüllende Ordnung gegeben durch

$$\mathcal{O}_K(G) = \left\{ \begin{pmatrix} a & 0 \\ 0 & a \end{pmatrix} \mid a \in \mathcal{O}_K \right\} \cong \mathcal{O}_K,$$

während der Gruppenring  $\mathcal{O}_K G$  isomorph zu  $\mathcal{O}_K[x]/(x^2-1)$  ist. Die einhüllende Ordnungn ist jedoch stets Bild des Gruppenrings unter dem natürlichen Ringhomomorphismus  $\mathcal{O}_K G \to \mathcal{O}_K(G)$ , der als Fortsetzung der Darstellung  $G \to \operatorname{GL}(L)$  entsteht.

Im Folgenden werden wir Bahnen von Gittern unter geeigneten Operationen zählen. Dabei nutzen wir aus, dass es in der vorliegenden Situation nur endlich viele Bahnen, sogar nur endlich viele Gitter, gibt. Dies folgt aus dem folgenden bekannten Satz, dessen Beweis wir hier nicht führen werden. Wir übernehmen die Formulierung aus [Rei75].

Satz 4.1.4 (Jordan-Zassenhaus) Sei R ein Dedekindbereich, dessen Quotientenkörper K ein globaler Körper ist. Dann existieren zu jeder R-Ordnung  $\Lambda$  in einer halbeinfachen K-Algebra A und zu jeder natürlichen Zahl t nur endlich viele Isomorphieklassen von  $\Lambda$ -Linksgittern, deren R-Rang höchstens t ist.

**Beweis:** Ein Beweis findet sich in [Rei75, Theorem (26.4)].

**Lemma 4.1.5** Set  $G \leq GL_n(K)$  eine endliche Untergruppe und

$$N := N_{\operatorname{GL}_n(K)}(G) := \{ X \in \operatorname{GL}_n(K) \mid XgX^{-1} \in G \,\forall g \in G \}$$

ihr Normalisator. Ist  $\{L_1, ..., L_s\}$  ein Vertretersystem der N-Bahnen auf der Menge aller  $\mathcal{O}_K(G)$ -Gitter in  $K^n$ , so gibt es eine Bijektion zwischen der Menge  $\mathcal{I} := \{i \mid 1 \leq i \leq s, \operatorname{St}(L_i) = [I]\}$  und der Menge  $\mathcal{K}$  der Konjugiertenklassen von Untergruppen  $U \leq \operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$ , welche in  $\operatorname{GL}_n(K)$  zu G konjugiert sind.

**Beweis:** Es sei  $L_i \in \{L_1, ..., L_s\}$  mit  $\operatorname{St}(L_i) = [I]$ . Dann existiert ein Isomorphismus  $\varphi_i : L_i \to \mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I$  von  $\mathcal{O}_K$ -Moduln. Damit ist  $\varphi_i^{-1} G \varphi_i \leq (\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I))^* = \operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$ . Dies nehmen wir zum Anlass eine Zuordnung

$$\Phi : \mathcal{I} \to \mathcal{K}, \ i \mapsto (\varphi_i^{-1} G \varphi_i)^{\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)}$$

zu definieren, indem wir einen Index *i* auf die  $\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$ -Konjugiertenklasse von  $\varphi_i^{-1}G\varphi_i$  abbilden.

Wir zeigen zunächst, dass dies eine wohldefinierte Abbildung ist. Dazu ist die Unabhängigkeit von der Wahl des Isomorphismus  $\varphi_i$  und von dem Vertreter der Bahn

von  $L_i$  unter N zu beweisen. Sei zunächst  $\varphi'_i : L_i \to \mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I$  ein weiterer Isomorphismus von  $\mathcal{O}_K$ -Moduln. Dann liegt  $\varphi'_i^{-1}\varphi_i$  in  $(\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I))^* = \operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$  und konjugiert  $\varphi_i^{-1}G\varphi_i$  auf  $\varphi'_i^{-1}G\varphi'_i$ . Somit bildet  $\Phi$  für jede Wahl eines Isomorphismus von  $L_i$  zu  $\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I$  den Index i auf die selbe Konjugiertenklasse in  $\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$  ab. Sei nun L ein  $\mathcal{O}_K(G)$ -Gitter in der N-Bahn von  $L_i$ . Es existiert also ein  $n \in N$  mit  $L = L_i n$ . Wählt man einen  $\mathcal{O}_K$ -Modul-Isomorphismus  $\varphi : L \to \mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I$ , so ist  $n\varphi$ ein Isomorphismus zwischen  $L_i$  und  $\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I$ . Man erhält also die Untergruppen  $\varphi^{-1}G\varphi$ und  $\varphi^{-1}n^{-1}Gn\varphi$  in  $\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$ . Diese liegen aber in derselben Konjugiertenklasse, da  $n^{-1}Gn = G$ .

Damit ist  $\Phi$  wohldefiniert.

Seien nun  $i, j \in \mathcal{I}$  mit zugehörigen Gittern  $L_i, L_j$  und Isomorphismen  $\varphi_i, \varphi_j$  wie zuvor. Um die Injektivität von  $\Phi$  zu zeigen, nehmen wir an, dass die  $\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$ -Konjugiertenklassen von  $\varphi_i^{-1}G\varphi_i$  und  $\varphi_j^{-1}G\varphi_j$  identisch sind. Es existiert also ein  $\psi \in \operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$  mit

$$\psi^{-1}\varphi_i^{-1}G\varphi_i\psi = \varphi_i^{-1}G\varphi_i$$

Es liegt also  $\varphi_j \psi \varphi_i^{-1}$  in N. Man hat dann aber die Gleichung

$$L_j \varphi_j \psi \varphi_i^{-1} = (\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I) \psi \varphi_i^{-1} = (\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I) \varphi_i^{-1} = L_i,$$

welche zeigt, dass  $L_i$  und  $L_j$  in derselben Bahn unter N liegen. Folglich ist i = j.

Schließlich zeigen wir die Surjektivität von  $\Phi$ . Sei  $U \leq \operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)$  eine in  $\operatorname{GL}_n(K)$  zu G konjugierte Untergruppe. Es existiert also ein  $X \in \operatorname{GL}_n(K)$  mit  $XUX^{-1} = G$ . Wir setzen nun  $L := (\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)X^{-1}$ . Es ist dann  $\operatorname{GL}(L) = X\operatorname{GL}(\mathcal{O}_K^{n-1} \oplus I)X^{-1} \geq G$ , sodass L ein  $\mathcal{O}_K(G)$ -Gitter ist. Es existieren also ein  $n \in N$  und ein  $1 \leq j \leq s$  mit  $Ln = L_j$ . j ist somit ein Urbild der Konjugiertenklasse von U.  $\Box$ 

Die folgende Aussage gibt Aufschluss darüber, wann für zwei Gitter  $L_1$  und  $L_2$  die Gruppen  $GL(L_1)$  und  $GL(L_2)$  zueinander konjugiert sind.

**Lemma 4.1.6 ([CN13, Theorem 2.1])** Es seien  $L_1$  und  $L_2$  zwei  $\mathcal{O}_K$ -Gitter in  $K^n$ . Die Endomorphismenordnungen  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L_1)$  und  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L_2)$  sind genau dann in  $\operatorname{GL}_n(K)$ konjugiert, wenn  $\operatorname{St}(L_1) \in \operatorname{St}(L_2)\mathcal{C}\ell_K^n$ .

Beweis: Ein Beweis findet sich in [CN13].

#### **4.2.** $D_{12}$ , $D_8$ und $V_4$

**Lemma 4.2.1** Die einhüllende  $\mathcal{O}_K$ -Ordnung von  $D_{12} \leq \operatorname{GL}(L)$  ist konjugiert zu

$$\mathcal{O}_K(D_{12}) \cong \begin{pmatrix} \mathcal{O}_K & 3\mathcal{O}_K \\ \mathcal{O}_K & \mathcal{O}_K \end{pmatrix}$$

Das Vorgehen im Beweis dieser Aussage findet sich auch in [Neb09].

**Beweis:** Da  $D_{12} \cong C_2 \times S_3$  betrachte man zunächst die ganzzahlige Darstellung von  $S_3$ , die durch

$$\left\langle \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} =: \tau, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} =: \sigma \right\rangle \leq \operatorname{GL}_2(\mathbb{Z})$$

gegeben ist. Da die Gruppe  $D_{12}$  nur eine irreduzible treue Darstellung vom Grad 2 besitzt, ist jede Untergruppe isomorph zu  $D_{12}$  zu der von dieser ganzzahligen Gruppe und  $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  in  $\operatorname{GL}_2(K)$  konjugiert.

Da det $(1 - \tau) = 3$  ist, hat man mit

$$\mathbb{Z}^2 \supseteq (1-\tau)\mathbb{Z}^2 \supseteq 3\mathbb{Z}^2$$

eine Kette von  $\mathbb{Z}(S_3)$ -Gittern. Für diese Gitter erhält man kompatible Z-Basen der Gestalt  $(b_1, b_2)$ ,  $(b_1, 3b_2)$ ,  $(3b_1, 3b_2)$ , indem man  $b_1 = (1, 1)$  und  $b_2 = (0, 1)$  wählt. Betrachtet man nun die vorliegende Darstellung der  $S_3$  bezüglich der Basis  $(b_1, b_2)$ , so sieht man sofort, dass die einhüllende Z-Ordnung in der Z-Ordnung  $\begin{pmatrix} \mathbb{Z} & 3\mathbb{Z} \\ \mathbb{Z} & \mathbb{Z} \end{pmatrix}$  enthalten ist. Eine einfache Rechnung zeigt, dass bereits Gleichheit vorliegt. Es ist  $D_{12} = \langle -I_2, S_3 \rangle$ , sodass  $\mathbb{Z}(D_{12}) = \mathbb{Z}(S_3)$ . Es folgt sofort, dass  $\mathcal{O}_K(D_{12}) \cong$  $\begin{pmatrix} \mathcal{O}_K & 3\mathcal{O}_K \\ \mathcal{O}_K & \mathcal{O}_K \end{pmatrix}$ , wie behauptet.  $\Box$ 

Wir werden im Folgenden Aussagen über  $\mathcal{O}_K(D_{12})$  stets in der gerade gewählten Basis treffen. Die Bezeichnungen  $\sigma$  und  $\tau$  aus dem vorhergehenden Beweis werden wir ebenfalls weiterhin verwenden.

**Bemerkung 4.2.2** Der Normalisator von  $\mathcal{O}_K(D_{12})$  in  $\operatorname{GL}_2(K)$  (und somit gleichfalls der Normalisator von  $D_{12}$ ) ist  $\langle K^*, D_{12}, \alpha \rangle$ , wobei  $\alpha := 1 + 2\tau$  ein Element mit det $(\alpha) = 3$  ist.

**Beweis:** Der Normalisator  $N := N_{\mathrm{GL}_2(K)}(D_{12})$  operiert durch Automorphismen auf der Gruppe  $D_{12}$ , sodass sich  $N/\mathcal{K}$  in  $\mathrm{Aut}(D_{12}) \cong D_{12}$  einbettet, wenn  $\mathcal{K}$  den Kern dieser

Operation bezeichnet.

Da der von  $D_{12} \leq \operatorname{GL}_n(K)$  erzuegte K-Vektorraum  $K^{2\times 2}$  ist, kann  $\mathcal{K}$  bloß aus der Gruppe der Skalarmatrizen isomorph zu  $K^*$  bestehen.

Da  $[\operatorname{Aut}(D_{12}) : \operatorname{Inn}(D_{12})] = 2$  ist, fehlt also lediglich ein Element  $\alpha \in N$ , um den Normalisator zu erzeugen, mit der zusätzlichen Eigenschaft, dass  $\langle K^*, D_{12} \rangle$  Index 2 in N hat. Das Element  $\alpha$  aus der Behauptung erfüllt diese Bedingung.  $\Box$ 

- **Satz 4.2.3** Ist 3 träge in  $\mathcal{O}_K$ , dann enthält  $\operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K)$   $s_K$  Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen isomorph zu  $D_{12}$ .  $\operatorname{GL}(L)$  enthält keine solche Konjugiertenklasse, falls  $\operatorname{St}(L) \notin \mathcal{C}\ell_K^2$ .
  - Falls (3) = p<sub>3</sub><sup>2</sup> verzweigt ist und [p<sub>3</sub>] kein Quadrat in Cℓ<sub>K</sub> ist, existieren s<sub>K</sub> Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen isomorph zu D<sub>12</sub> in GL<sub>2</sub>(O<sub>K</sub>) und <sup>s<sub>K</sub></sup>/<sub>2</sub> solche Konjugiertenklassen in GL(L), falls St(L) ∈ [p<sub>3</sub>]Cℓ<sup>2</sup><sub>K</sub>. Ist [p<sub>3</sub>] ein Quadrat, so existieren s<sub>K</sub> + <sup>s<sub>K</sub></sup>/<sub>2</sub> Konjugiertenklassen in GL<sub>2</sub>(O<sub>K</sub>) und ebenso viele in GL(L) mit St(L) ∈ [p<sub>3</sub>]Cℓ<sup>2</sup><sub>K</sub>.
  - Falls (3) = p<sub>3</sub>p'<sub>3</sub> zerlegt und p<sub>3</sub> ein Hauptideal ist, gibt es 2s<sub>K</sub> Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen D<sub>12</sub> in GL<sub>2</sub>(O<sub>K</sub>) und GL(L) enthält keine solche Konjugiertenklasse, falls St(L) ∉ Cℓ<sup>2</sup><sub>K</sub>.
    Ist p<sub>3</sub> kein Hauptideal und [p<sub>3</sub>] in Cℓ<sub>K</sub> kein Quadrat, so enthält GL<sub>2</sub>(O<sub>K</sub>) s<sub>K</sub> Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen, die zu D<sub>12</sub> isomorph sind. Ebenso enthalten diejenigen GL(L) s<sub>K</sub> solche Konjugiertenklassen, für die St(L) ∈ [p<sub>3</sub>]Cℓ<sup>2</sup><sub>K</sub> ist.

Falls  $[\mathfrak{p}_3]$  ein Quadrat in  $\mathcal{C}\ell_K$  ist, so existieren jeweils  $2s_K$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}_2(\mathcal{O}_K)$  und  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in [\mathfrak{p}_3]\mathcal{C}\ell_K^2$ .

**Beweis:** Wir verwenden Lemma 4.1.5 und zählen die  $N := N_{\operatorname{GL}_2(K)}(D_{12})$ -Bahnen von  $\mathcal{O}_K(D_{12})$ -Gittern. Die Ordnung  $\mathcal{O}_K(D_{12}) = \begin{pmatrix} \mathcal{O}_K & 3\mathcal{O}_K \\ \mathcal{O}_K & \mathcal{O}_K \end{pmatrix}$  besitzt eine nichttriviale Idempotentzerlegung  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ , sodass jedes  $\mathcal{O}_K(D_{12})$ -Gitter direkte Summe zweier Ideale von  $\mathcal{O}_K$  ist.

Bis auf Multiplikation mit einem gebrochenen Ideal von  $\mathcal{O}_K$  können wir also annehmen, dass ein  $\mathcal{O}_K(D_{12})$ -Gitter von der Gestalt  $\mathcal{O}_K \oplus I$  ist, wobei die Bedingung,  $\mathcal{O}_K(D_{12})$ -Gitter zu sein, die folgende Auswirkung hat.

$$\left(\mathcal{O}_{K}\oplus I\right)\begin{pmatrix}\mathcal{O}_{K} & 3\mathcal{O}_{K}\\\mathcal{O}_{K} & \mathcal{O}_{K}\end{pmatrix} = \left(\mathcal{O}_{K}+I\right)\oplus\left(3\mathcal{O}_{K}+I\right)\subseteq\mathcal{O}_{K}\oplus I$$

Dies ist äquivalent zu  $3\mathcal{O}_K \subseteq I \subseteq \mathcal{O}_K$ . Im Folgenden werden wir also nach dem Zerlegungsverhalten von 3 in  $\mathcal{O}_K$  unterscheiden. • Sei zunächst 3 träge in  $\mathcal{O}_K$ . Dann sind die Gitter  $L_1 := \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  und  $L_2 := \mathcal{O}_K \oplus 3\mathcal{O}_K$  zu betrachten. Es ist  $L_1\alpha = L_2$ , denn in der betrachteten Basis ist

$$\alpha = \begin{pmatrix} 3 & -6 \\ 2 & -3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$$

und  $\begin{pmatrix} 3 & -2 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}$  bildet  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  in sich selbst ab. Also sind die *N*-Bahnen mit trivialer Steinitzinvariante gegeben durch  $I_i L_1$  mit  $1 \leq i \leq s_K$ .

Insbesondere enthält  $\operatorname{GL}(L)$  mit  $\operatorname{St}(L) \notin \mathcal{C}\ell_K^2$  keine Untergruppe isomorph zu  $D_{12}$ .

Nun sei (3) = p<sub>3</sub><sup>2</sup> verzweigt. Dann hat man bis auf Multiplikation mit gebrochenen Idealen die Gitter L<sub>1</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ O<sub>K</sub>, L<sub>2</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ p<sub>3</sub>, L<sub>3</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ 3O<sub>K</sub>. Es ist L<sub>1</sub>α = L<sub>3</sub> wie zuvor und L<sub>2</sub>α ⊆ p<sub>3</sub>L<sub>2</sub>, wobei aus Indexgründen Gleichheit herrscht. Da wir den Fall K = Q(√-3) ausgeschlossen haben, ist p<sub>3</sub> kein Hauptideal, sodass wir s<sub>K</sub> Bahnen mit Steinitzklasse [O<sub>K</sub>] und <sup>s<sub>K</sub></sup>/<sub>2</sub> Bahnen mit Steinitzklasse [p<sub>3</sub>] erhalten, falls [p<sub>3</sub>] kein Quadrat in der Ideaklassengruppe Cℓ<sub>K</sub> ist.

Ist  $[\mathfrak{p}_3]$  ein Quadrat, so findet man zusätzlich noch die *N*-Bahnen mit Steinitzklasse  $[\mathcal{O}_K]$ , die durch  $I_i J L_2$  mit  $[J]^2 = [\mathfrak{p}_3]$  und  $1 \leq i \leq s_K$  vertreten werden, sodass sich die Anzahl der Konjugiertenklassen von  $D_{12}$  in  $\operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K)$  um  $\frac{s_K}{2}$  erhöht. In diesem Fall enthält die  $\operatorname{GL}(L)$  eines Gitters mit  $\operatorname{St}(L) \in [\mathfrak{p}_3]\mathcal{C}\ell_K^2$  ebenfalls  $s_K + \frac{s_K}{2}$  Konjugiertenklassen von  $D_{12}$ , da die Endomorphismenordnungen der Gitter  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  und L nach Lemma 4.1.6 zueinander konjugiert sind.

 $s_K$  ist eine gerade Zahl, da die Faktorgruppe  $\mathcal{C}\ell_K/\mathcal{C}\ell_K^2$  das Element  $[\mathfrak{p}_3]$  von Ordnung 2 enthält.

Schließlich sei (3) = p<sub>3</sub>p'<sub>3</sub> zerlegt. Wir betrachten L<sub>1</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ O<sub>K</sub>, L<sub>2</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ p<sub>3</sub>, L<sub>3</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ p'<sub>3</sub> und L<sub>4</sub> := O<sub>K</sub> ⊕ 3O<sub>K</sub> und es ist wieder L<sub>1</sub>α = L<sub>4</sub> sowie L<sub>2</sub>α = p<sub>3</sub>L<sub>3</sub> (abermals aus Indexgründen).

Falls nun  $\mathfrak{p}_3$  ein Hauptideal ist, existieren  $2s_K$  N-Bahnen von  $\mathcal{O}_K(D_{12})$ -Gittern, vertreten durch  $I_j L_k$  mit  $1 \leq j \leq s_K$  und  $k \in \{1, 2\}$ . Diese Gitter sind allesamt frei, also von Steinitzklasse  $[\mathcal{O}_K]$ .

Ist  $\mathfrak{p}_3$  kein Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_3] \notin \mathcal{C}\ell_K^2$ , so haben wir  $s_K$  Bahnen von freien Gittern, die durch  $I_j L_1$  mit  $1 \leq j \leq s_K$  vertreten werden. Zudem existieren  $s_K$  N-Bahnen von Gittern mit Steinitzinvariante  $[\mathfrak{p}_3]$ , nämlich die  $Q_K$ -Vielfachen von  $L_2$ .

Wenn  $\mathfrak{p}_3$  kein Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_3] \in \mathcal{C}\ell_K^2$  ist, so finden wir neben den  $s_K$  Bahnen mit Steinitzklasse  $[\mathcal{O}_K]$ , die durch  $I_iL_1$  mit  $1 \leq i \leq s_K$  vertreten werden noch  $s_K$  weitere Bahnen derselben Steinitzklasse, die vertreten werden durch die  $Q_K$ -Vielfachen von  $JL_3$ , wobei  $J \leq \mathcal{O}_K$  ein Ideal mit  $[J]^2 = [\mathfrak{p}_3]$  sei. GL(L) enthält in diesem Fall für  $St(L) \in [\mathfrak{p}_3]\mathcal{C}\ell_K^2$  ebenso viele Konjugiertenklassen von  $D_{12}$ , da die Endomorphismenordnungen von Gittern mit in  $[\mathfrak{p}_3]\mathcal{C}\ell_K^2 = \mathcal{C}\ell_K^2$  gelegener Steinitzklasse zu der Endomorphismenordnung von  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  nach 4.1.6 konjugiert sind.

Im Folgenden benötigen wir ein technisches Hilfsmittel, welches wir aus [Rei75, Theorem (4.12)] zitieren.

**Lemma 4.2.4** Sei  $\mathfrak{a}$  ein ganzes Ideal eines Dedekindbereichs R und  $\mathfrak{c}$  ein gebrochenes R-Ideal. Dann existiert ein Isomorphismus von R-Moduln zwischen  $R/\mathfrak{a}$  und  $\mathfrak{c}/\mathfrak{a}\mathfrak{c}$ .

**Beweis:** Ein Beweis findet sich beispielsweise in  $\S22D$  von [O'M00].

Als nächstes möchten wir die Konjugiertenklassen von Untergruppen untersuchen, die zur Kleinschen Vierergruppe  $V_4 \cong C_2 \times C_2 = \left\langle -1, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\rangle$  isomorph sind. Die einhüllende Ordnung  $\Lambda = \mathcal{O}_K(V_4)$  ist

$$\Lambda = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \mid a \equiv b \pmod{2\mathcal{O}_K} \right\} \cong \mathcal{O}_K[x]/(x^2 - 1).$$

Sie ist in der eindeutig bestimmten Maximalordnung  $\Gamma := \begin{pmatrix} \mathcal{O}_K & 0 \\ 0 & \mathcal{O}_K \end{pmatrix} \cong \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  von  $K \oplus K$  enthalten.

Man hat  $2\Gamma \subseteq \Lambda \subseteq \Gamma$ , sodass jedes  $\Lambda$ -Gitter L zwischen den  $\Gamma$ -Gittern  $\Gamma L$  und  $2\Gamma L$  eingeschlossen ist. Umgekehrt ist jedes  $\Gamma$ -Gitter ein  $\Lambda$ -Gitter. Zu einem  $\Gamma$ -Gitter M definieren wir

 $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M) := \{ L \mid L \text{ ist ein } \Lambda \text{-Gitter und } \Gamma L = M \}.$ 

**Bemerkung 4.2.5** Die  $\Gamma$ -Gitter in  $K \oplus K$  sind allesamt von der Form  $I \oplus J$ , wobei I und J Ideale von  $\mathcal{O}_K$  sind.

**Satz 4.2.6** Set  $M = I \oplus J$  ein  $\Gamma$ -Gitter. Dann gilt

$$\mathcal{Z}_{\Lambda}(M) \subseteq \{L \mid L \text{ ist } \mathcal{O}_K\text{-}Gitter, 2M \subseteq L \subseteq M\}$$

und es ist  $|\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)| = 4$ . Genauer gilt

• Ist 2 träge in  $\mathcal{O}_K$ , so ist  $\mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K \cong \mathbb{F}_4$  und wir setzen  $\{1, \omega, \omega^2\} := (\mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K)^*$ . Es ist dann  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M) = \{M, M_1, M_{\omega}, M_{\omega^2}\}$ , wobei

$$M_{\alpha} = \{ (a, b) \in I \oplus J \mid \varphi(a + 2I) = \alpha b + 2J \}.$$

Dabei ist  $\varphi$  :  $I/2I \rightarrow J/2J$  ein fest gewählter Isomorphismus von  $\mathcal{O}_K$ -Moduln, welcher im Fall I = J die Identität ist.

• Falls (2) =  $\mathfrak{p}_2\mathfrak{p}'_2$  zerlegt ist existieren eindeutig bestimmte  $\mathcal{O}_K$ -Modul-Isomorphismen  $\varphi$  :  $I/\mathfrak{p}_2I \to J/\mathfrak{p}_2J, \varphi'$  :  $I/\mathfrak{p}'_2I \to J/\mathfrak{p}'_2J$  und  $\psi$  :  $I/2I \to J/2J$ . Es ist dann  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M) = \{M, M_{\varphi}, M_{\varphi'}, M_{\psi}\},$  wobei

$$M_{\varphi} := \{(a,b) \in I \oplus J \mid \varphi(a + \mathfrak{p}_2 I) = b + \mathfrak{p}_2 J\}$$
  

$$M_{\varphi'} := \{(a,b) \in I \oplus J \mid \varphi'(a + \mathfrak{p}'_2 I) = b + \mathfrak{p}'_2 J\}$$
  

$$M_{\psi} := \{(a,b) \in I \oplus J \mid \psi(a + 2I) = b + 2J\}.$$

• Falls (2) =  $\mathfrak{p}_2^2$  verzweigt ist, wähle man  $\pi \in \mathfrak{p}_2 - (2)$  sowie Isomorphismen  $\varphi : I/\mathfrak{p}_2 I \to J/\mathfrak{p}_2 J, \psi : I/2I \to J/2J$ . Dann ist  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M) = \{M, M_{\varphi}, M_{\psi}, M_{\psi \circ (1+\pi)}\}$ .  $M_{\varphi}, M_{\psi}$  und  $M_{\psi \circ (1+\pi)}$  seien dabei wie zuvor definiert.

Die Steinitz-Invarianten der Gitter  $L \in \mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  können aus dem Isomorphietyp von  $M/L \cong \mathcal{O}_K/S$  ausgerechnet werden. Es ist St(L) = [I][J][S], für  $L \in \mathcal{Z}_{\Lambda}(I \oplus J)$  mit  $(I \oplus J)/L \cong \mathcal{O}_K/S$ .

**Beweis:** Damit ein  $\Lambda$ -Gitter L in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  liegt, ist sicherlich notwendig, dass die Projektionen auf die direkten Summanden I und J jeweils surjektiv sind, also  $\pi_I(L) = I$ ,  $\pi_J(L) = J$ .

Um die Gitter zwischen M und 2M zu bestimmen, untersuchen wir den Quotienten  $(I \oplus J)/2(I \oplus J)$ , auf welchem  $\Lambda$  wie  $\mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K$  operiert. Daher unterscheiden wir nun nach dem Zerlegungsverhalten von 2 in  $\mathcal{O}_K$ .

- Ist 2 träge, so ist  $(I \oplus J)/2(I \oplus J) \cong \mathbb{F}_4 \oplus \mathbb{F}_4$  und neben  $\mathbb{F}_4 \oplus \mathbb{F}_4$  selbst findet man noch die drei  $\mathbb{F}_4$ -Teilräume  $\langle (1, \alpha) \rangle$  mit  $\alpha \in \{1, \omega, \omega^2\}$ , die die Surjektivitätsbedingung erfüllen.
- Falls 2 zerlegt ist, haben wir  $\mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K \cong \mathbb{F}_2 \oplus \mathbb{F}_2 =: R$  und wir notieren die Elemente dieses Rings als  $R = \{0, 1, e_1, e_2\}$  mit  $1 = e_1 + e_2$ . Als geeignete Teilmoduln des Quotienten  $(I \oplus J)/2(I \oplus J) \cong R \oplus R$  finden wir in diesem Fall  $R \oplus R$ ,

 $\langle (1,1) \rangle \cong R$  sowie die zwei Moduln

$$\langle (1,1), (0,e_1) \rangle \cong R \oplus e_1 R, \langle (1,1), (0,e_2) \rangle \cong R \oplus e_2 R$$

• Im verbleibenden Fall ist  $\mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K \cong \mathbb{F}_2[x]/(x^2) =: R$  und man findet als geeignete Teilmoduln von  $R \oplus R$  die Moduln  $\langle (1,a) \rangle$  mit  $a \in \{1, 1+x\} = R^*$  und  $\langle (1,1), (0,x) \rangle$ .

In jedem der drei Fälle sind die Urbilder der vier verschiedenen Teilmoduln genau die vier im Satz beschriebenen Gitter.

Wir möchten nun die Steinitzklassen der Gitter in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  bestimmen. Da es sich um Teilgitter von  $M = I \oplus J$  handelt, können wir nach Satz 3.2.3 annehmen, dass ganze Ideale  $\mathfrak{c}_1, \mathfrak{c}_2$  existieren mit  $L = \mathfrak{c}_1 I \oplus \mathfrak{c}_2 J$  für  $L \in \mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  und somit  $\mathrm{St}(L) = [I][J][S]$ mit  $[S] := [\mathfrak{c}_1][\mathfrak{c}_2]$ . Am Beispiel des Gitters  $M_1 = \{(a, b) \in I \oplus J \mid \varphi(a+2I) = b+2J\}$  im Fall, dass  $2\mathcal{O}_K$  träge ist, erläutern wir nun das Vorgehen, dessen Ergebnisse wir danach nur noch zusammengefasst angeben.

Man betrachte die Abbildung

$$f : I \to (I \oplus J)/M_1, x \mapsto (x, 0) + M_1,$$

die klarerweise ein surjektiver Homomorphismus von  $\mathcal{O}_K$ -Moduln ist. Wir bestimmen ker(f) zu 2I. Folglich ist  $M/M_1 \cong I/2I \cong \mathcal{O}_K/2\mathcal{O}_K$  und somit  $\operatorname{St}(M_1) = \operatorname{St}(M)$ . Die übrigen Gitter ergeben die Ergebnisse in der folgenden Tabelle.

L	$\operatorname{St}(L)$					
2 träge						
$M_1$	$\operatorname{St}(M)$					
$M_{\omega}$	$\operatorname{St}(M)$					
$M_{\omega^2}$	$\operatorname{St}(M)$					
$(2) = \mathfrak{p}_2$	$\mathfrak{p}_2'$ zerlegt					
$M_{\varphi}$	$\operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}_2]$					
$M_{\varphi'}$	$\operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}_2']$					
$M_{\psi}$	$\operatorname{St}(M)$					
$(2) = \mathfrak{p}_2^2$	verzweigt					
$M_{\varphi}$	$\operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}_2]$					
$M_{\psi}$	$\operatorname{St}(M)$					
$M_{\psi \circ (1+\pi)}$	$\operatorname{St}(M)$					

Damit ist die Aussage bewiesen.

Mit Hilfe des gerade bewiesenen Lemmas möchten wir nun die Konjugiertenklassen von Untergruppen isomorph zu  $V_4$  zählen. Dazu bestimmen wir zunächst die Normalisatoren von  $V_4$  beziehungsweise  $\Lambda$  sowie von  $\Gamma$ .

**Lemma 4.2.7** Es ist  $N_{\operatorname{GL}_2(K)}(\Lambda) = N_{\operatorname{GL}_2(K)}(\Gamma) \cong (K^* \times K^*) \rtimes C_2$ , wobei die Untergruppe  $K^* \times K^*$  durch Diagonalmatrizen als Untergruppe von  $\operatorname{GL}_2(K)$  realisiert wird. Zudem operiert eine  $C_2$  durch  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

**Beweis:** Die Ordnungen  $\Lambda$  und  $\Gamma$  bestehen ausschließlich aus Diagonalmatrizen. Bei  $\Lambda$  genügen die zwei Diagonaleinträge jeweils der Bedingung, zueinander kongruent modulo  $2\mathcal{O}_K$  zu sein. Diese Bedingung ist invariant unter  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$ .

Dass die Normalisatoren von  $\Lambda$  und  $\Gamma$  nur aus Diagonalmatrizen bestehen können rechnet man leicht nach. Dann ist aber klar, dass sie alle Diagonalmatrizen aus  $\operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K)$  umfassen und übereinstimmen.

Dieses Lemma hat die folgende einfache Konsequenz.

**Korollar 4.2.8** Sei  $N := N_{\operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K)}(\Gamma)$ . Die N-Bahnen auf der Menge der  $\Gamma$ -Gitter in  $K \oplus K$  werden vertreten durch

$$\{\mathfrak{a}_i \oplus \mathfrak{a}_j \mid 1 \le i \le j \le h_K\},\$$

sodass es genau  $\binom{h_K+1}{2}$  Bahnen gibt.

Nun wenden wir uns den Bahnen des Normalisators von  $\Lambda$  auf der Menge der  $\Lambda$ -Gitter zu.

**Lemma 4.2.9** Auf der Menge der  $\Lambda$ -Gitter operiert  $N := N_{\operatorname{GL}_2(\mathcal{O}_K)}(\Lambda)$  mit  $4\binom{h_K}{2} + 4h_K = 4\binom{h_K+1}{2}$  Bahnen, falls 2 in  $\mathcal{O}_K$  verzweigt oder zerlegt ist. Ist 2 träge, so operiert N mit  $4\binom{h_K}{2} + 3h_K$  Bahnen.

**Beweis:** Ist L ein  $\Lambda$ -Gitter, so liegt es in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(\Gamma L)$  und  $\Gamma L$  liegt in einer der  $\binom{h_{K}+1}{2}$ N-Bahnen von  $\Gamma$ -Gittern. Die 4 in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(\Gamma L)$  enthaltenen Gitter liegen in verschiedenen Bahnen unter N, falls 2 nicht träge ist. Sonst bildet  $\binom{0}{1}$ , falls I = J ist,  $M_{\omega}$  auf  $M_{\omega^{2}}$ ab, sodass die Behauptung folgt.  $\Box$  Wir möchten unser Augenmerk nun auf diejenigen Kleinschen Vierergruppen richten, die nicht maximal sind, um schließlich die maximal endlichen Untergruppen isomorph zu  $V_4$  zählen zu können.

Zunächst untersuchen wir, welche  $V_4$  in Untergruppen isomorph zu  $D_8$  enthalten sind.

**Bemerkung 4.2.10** Diejenigen  $\Gamma$ -Gitter  $M = I \oplus J$ , auf denen  $\sigma = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  operiert, sind genau die Gitter mit I = J. In diesem Fall operiert  $\sigma$  auf allen  $\Lambda$ -Gittern in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$ , vorausgesetzt, dass 2 nicht träge ist. Ist 2 träge in  $\mathcal{O}_{K}$ , so operiert  $\sigma$  auf M und  $M_{1} \in \mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$ , nicht jedoch auf  $M_{\omega}$  und  $M_{\omega^{2}}$ .

Beweis: Dies rechnet man leicht nach.

Die Matrixgruppe, die von  $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$ ,  $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$  und  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  erzeugt wird, ist isomorph zu  $D_8$ . Also haben wir durch die Untersuchung der Operation von  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  auf den  $\Lambda$ -Gittern einen Überblick über die Gruppen  $D_8$ , falls wir wissen, in wievielen Konjugiertenklassen von  $D_8$  eine Konjugiertenklasse von  $V_4$  jeweils liegen kann.

Dass es reicht, die Operation von  $\sigma$  zu untersuchen, um die  $D_8$ -Gitter zu bestimmen, zeigt die folgende Bemerkung.

**Bemerkung 4.2.11** Es sei  $G = \langle -I_2, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \rangle \cong V_4$ . Die Elemente in  $N_{\operatorname{GL}_2(K)}(G)$ , welche zusammen mit G eine Gruppe isomorph zu  $D_8$  erzeugen, sind von der Form  $\sigma_a := \begin{pmatrix} 0 & a \\ a^{-1} & 0 \end{pmatrix}$  mit  $a \in K^*$ . Es sei nun L ein G-Gitter, welches eine Operation durch  $\sigma_a$  zulässt, also  $L = L\sigma_a$ . Wie zuvor ist L in einem eindeutigen  $\Gamma$ -Gitter  $M = I \oplus J$  enthalten und erzeugt dieses als  $\Gamma$ -Gitter. Also hat man  $L \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = I$  und  $L \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = J$ .

Ferner gilt

$$I = L\sigma_a\left(\begin{smallmatrix} 1 & 0\\ 0 & 0 \end{smallmatrix}\right) = L\left(\begin{smallmatrix} 0 & 0\\ a^{-1} & 0 \end{smallmatrix}\right) = Ja^{-1}.$$

I und J müssen also notwendig in derselben Idealklasse liegen. Daher sind sie unter der Operation von  $N_{\mathrm{GL}_2(K)}(G)$  als identisch anzunehmen. Dann zeigt diese Rechnung aber auch  $I = a^{-1}I$  und somit  $a \in \mathcal{O}_K^*$ . Es ist also legitim, lediglich die Operation von  $\sigma = \sigma_1$ zu untersuchen.

**Definition 4.2.12** Set  $G \leq \operatorname{GL}(L) \leq \operatorname{GL}_2(K)$  endlich. Wir vereinbaren die folgenden Bezeichnungen.

$$C_{\mathrm{GL}(L)}(G) := \{ X \in \mathrm{GL}(L) \mid Xg = gX \,\forall g \in G \},\$$

der Zentralisator von G in GL(L).

$$Z_{\operatorname{End}_{\mathcal{O}_{K}}(L)}(G) := \{ X \in \operatorname{End}_{\mathcal{O}_{K}}(L) \mid Xg = gX \,\,\forall \,\, g \in G \},\$$

die Zentralisatorordnung von G in  $\operatorname{End}_{\mathcal{O}_{K}}(L)$  sowie

$$Z_{K^{2\times 2}}(G) := \{ X \in K^{2\times 2} \mid Xg = gX \forall g \in G \},\$$

die Zentralisatoralgebra von G in  $K^{2\times 2}$ .

**Bemerkung 4.2.13**  $C_{\operatorname{GL}(L)}(G)$  ist eine Untergruppe von endlichem Index in  $N_{\operatorname{GL}(L)}(G)$ .  $Z_{\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)}(G)$  ist eine  $\mathcal{O}_K$ -Teilordnung von G mit Einheitengruppe  $C_{\operatorname{GL}(L)}(G)$ .  $Z_{K^{2\times 2}}(G)$  ist eine K-Teilalgebra von  $K^{2\times 2}$ .

Der Beweis des folgenden Lemmas basiert auf [BNZ73, Theorem (3.41)].

**Lemma 4.2.14** Eine Konjugiertenklasse von Untergruppen isomorph zu  $V_4$  in GL(L)liegt in höchstens einer Konjugiertenklasse von Untergruppen isomorph zu  $D_8$ . Genauer treten die beiden Fälle

$$N_{\operatorname{GL}(L)}(V_4) \cong V_4 \text{ oder } N_{\operatorname{GL}(L)}(V_4) \cong D_8$$

auf.

**Beweis:** Sei  $G \leq \operatorname{GL}(L)$ ,  $G \cong V_4$ . Wir behaupten zunächst, dass der Zentralisator  $C_{\operatorname{GL}(L)}(G)$  endlich ist. Dazu betrachten wir die Zentralisatorordnung  $Z_{\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)}(G)$ , bei der es sich um den Durchschnitt  $Z_{K^{2\times 2}}(G) \cap \operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)$  handelt. Insbesondere ist  $Z_{\operatorname{End}(L)}(G)$  also eine  $\mathcal{O}_K$ -Ordnung in der K-Algebra  $Z_{K^{2\times 2}}(G)$ . Diese Zentralisatoralgebra ist durch Operation der  $\operatorname{GL}_2(K)$  konjugiert zur Zentralisatoralgebra  $Z_{K^{2\times 2}}(\langle -I_2, \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \rangle)$ für die man den Isomorphietyp leicht bestimmt. Es handelt sich um  $K \oplus K$ . Diese Algebra hat eine eindeutig bestimme  $\mathcal{O}_K$ -Maximalordnung, nämlich  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$ , deren Einheitengruppe endlich ist (in den vorliegenden Fällen ist es eine Gruppe isomorph zu  $C_2 \times C_2$ ). Somit ist der Zentralisator  $C_{\operatorname{GL}(L)}(G)$  eine Untergruppe dieser endlichen Gruppe und daher selbst endlich.

Man beachte nun, dass eine  $V_4$  in einer  $D_8$ , in der sie liegt, Normalteiler ist, sodass der endliche Normalisator dieser  $V_4$  in diesem Fall eine  $D_8$  enthalten muss. Da über den Körpern, die wir betrachten, die  $D_8$  aber maximal endlich ist, ist der Normalisator der  $V_4$  gerade die  $D_8$ , in der sie enthalten ist und die Behauptung folgt.  $\Box$ 

**Korollar 4.2.15** Es sei  $G \leq \operatorname{GL}(L)$  und  $G \cong D_8$ . Die zwei Untergruppen von G, die isomorph zu  $V_4$  sind, sind in  $\operatorname{GL}(L)$  nicht zueinander konjugiert.

**Beweis:** Seien  $U_1$  und  $U_2$  die zwei fraglichen Untergruppen. Ein  $U_1$  auf  $U_2$  konjugierendes Element  $X \in GL(L)$  mit  $XU_1X^{-1} = U_2$  würde bewirken, dass  $U_2 \leq X^{-1}GX$ . Jedoch ist auch  $U_2 \leq G$ , sodass nach Lemma 4.2.14  $X^{-1}GX = G$  gilt und  $X \in G$  gilt. Dies ist jedoch nicht möglich, da  $U_1$  und  $U_2$  in G Normalteiler sind.  $\Box$ 

Damit können wir nun die  $\operatorname{GL}(L)$ -Konjugiertenklassen von Untergruppen isomorph zu  $D_8$  zählen, indem wir die Anzahl der Bahnen von  $V_4$ -Gittern unter dem Normalisator der  $V_4$  zählen und prüfen, welche von ihnen eine Operation einer  $D_8$  zulassen. Indem wir diese Anzahl halbieren, erhalten wir die Anzahl der Konjugiertenklassen von  $D_8$ , da in jeder  $D_8$  genau zwei  $\operatorname{GL}(L)$ -Konjugiertenklassen von  $V_4$  liegen.

**Proposition 4.2.16** Die Anzahl von Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen in GL(L), die isomorph zu  $D_8$  sind, ergibt sich in Abhängigkeit vom Zerlegeungsverhalten vom 2 in  $\mathcal{O}_K$  wie folgt.

- 2 träge: In diesem Fall gibt es  $s_K$  Konjugiertenklassen in  $\operatorname{GL}(L)$  mit  $\operatorname{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ .
- $2 = \mathfrak{p}_2 \mathfrak{p}'_2$  zerlegt:
  - $-\mathfrak{p}_2$  Hauptideal:  $2s_K$  Konjugiertenklassen in  $\operatorname{GL}(L)$  mit  $\operatorname{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ .
  - $\mathfrak{p}_2$  nicht Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_2] \notin \mathcal{C}\ell_K^2$ :  $s_K$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ ,  $s_K$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in [\mathfrak{p}_2]\mathcal{C}\ell_K^2$ .
  - $\mathfrak{p}_2$  nicht Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_2] \in \mathcal{C}\ell_K^2$ :  $2s_K$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ .
- $2 = \mathfrak{p}_2^2$  verzweigt:
  - $-\mathfrak{p}_2$  Hauptideal: dieser Fall tritt nicht auf, da wir  $K = \mathbb{Q}(\sqrt{-2})$  ausgeschlossen haben.
  - $\mathfrak{p}_2$  nicht Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_2] \notin \mathcal{C}\ell_K^2$ :  $\frac{3s_K}{2}$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ ,  $\frac{s_K}{2}$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in [\mathfrak{p}_2]\mathcal{C}\ell_K^2$ .
  - $\mathfrak{p}_2$  nicht Hauptideal und  $[\mathfrak{p}_2] \in \mathcal{C}\ell_K^2$ :  $2s_K$  Konjugiertenklassen in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ .

Beweis: Wir unterscheiden die verschiedenen Fälle für das Zerlegungsverhalten von 2

unter Berücksichtigung der Bemerkung 4.2.10 und des Satzes 4.2.6.

- 2 träge: In diesem Fall lassen zwei der Gitter in jedem  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  eine Operation einer  $D_8$  zu, sodass jedes  $Q_K$ -Vielfache von  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  zwei  $D_8$ -Gitter liefert, woraus wir also  $\frac{2s_K}{2} = s_K$  Konjugiertenklassen von  $D_8$  erhalten.
- (2) =  $\mathfrak{p}_2 \mathfrak{p}'_2$  zerlegt: Nun haben wir jeweils 4  $D_8$ -Gitter in  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  für jedes geeignete M. Davon haben zwei die Steinitzklasse  $\operatorname{St}(M)[\mathcal{O}_K]$ , sowie jeweils eines die Klasse  $\operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}_2]$  und  $\operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}'_2]$ .

Ist also  $\mathfrak{p}_2$  ein Hauptideal, so haben wir  $4s_K$  Bahnen freier Gitter, woraus wir  $2s_K$  Konjugiertenklassen von  $D_8$  erhalten.

Sonst erhalten wir, falls  $[\mathfrak{p}_2]$  kein Quadrat in  $\mathcal{C}\ell_K$  ist,  $2s_K$  Bahnen von  $D_8$ -Gittern mit Steinitzklasse  $[\mathcal{O}_K]$  unter dem Normalisator der  $V_4$  und somit  $s_K$  Konjugiertenklassen von  $D_8$  in  $\operatorname{GL}(L)$  mit  $\operatorname{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ . Bahnen von Gittern mit Steinitzklasse  $[\mathfrak{p}_2]$  werden vertreten durch die  $Q_K$ -Vielfachen der Gitter  $M_{\varphi}$  mit  $M = \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  sowie die  $Q_K$ -Vielfachen von  $M_{\varphi'}$  mit  $M = \mathfrak{p}_2 \oplus \mathfrak{p}_2$ . Dann ist nämlich  $\operatorname{St}(M_{\varphi'}) = \operatorname{St}(M)[\mathfrak{p}'_2] = [\mathfrak{p}_2]^2[\mathfrak{p}'_2] = [\mathfrak{p}_2]$ . Mithin haben wir also auch in  $\operatorname{GL}(L)$  mit  $\operatorname{St}(L) \in [\mathfrak{p}_2]\mathcal{C}\ell_K^2 s_K$  Konjugiertenklassen von  $D_8$ .

Ist  $[\mathfrak{p}_2]$  ein Quadrat, so finden wir neben den  $Q_K$ -Vielfachen von M und  $M_{\psi}$  (mit  $M = \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$ ) noch die  $Q_K$ -Vielfachen von  $M_{\varphi}$  mit  $M = J \oplus J$  und  $M_{\varphi'}$  mit  $M = P \oplus P$  als Vertreter von  $\mathcal{O}_K$ -freien  $D_8$ -Gittern unter der Operation des Normalisators der  $V_4$ . Dabei seien J und P Ideale in  $\mathcal{O}_K$  mit  $[J]^2 = [\mathfrak{p}_2]$  und  $[P]^2 = [\mathfrak{p}_2]$ . Dies liefert insgesamt also  $2s_K$  Konjugiertenklassen von  $D_8$  in  $\mathrm{GL}(L)$  mit  $\mathrm{St}(L) \in \mathcal{C}\ell_K^2$ .

Die  $\operatorname{GL}(L)$  der Gitter mit  $\operatorname{St}(L) \in [\mathfrak{p}_2]\mathcal{C}\ell_K^2$  sind nach Lemma 4.1.6 zueinander konjugiert. Daher finden wir dort die gleiche Anzahl von Konjugiertenklassen von Untergruppen isomorph zu  $D_8$ .

• (2) =  $\mathfrak{p}_2^2$  verzweigt: Dann ist  $s_K$  eine gerade Zahl, da  $\mathcal{C}\ell_K/\mathcal{C}\ell_K^2$  das Element  $[\mathfrak{p}_2]$  von Ordnung 2 enthält. In  $\mathcal{Z}_{\Lambda}(M)$  liegen nun 3 Gitter der Klasse  $\mathrm{St}(M)$  und eines von der Klasse  $\mathrm{St}(M)[\mathfrak{p}_2]$ .

Sei zunächst  $[\mathfrak{p}_2]$  kein Quadrat. Dann gibt es zu jedem  $Q_K$ -Vielfachen von  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  3 freie  $D_8$ -Gitter, sodass wir  $\frac{3s_K}{2}$  Konjugiertenklassen haben.  $D_8$ -Gitter mit Steinitzklasse  $[\mathfrak{p}_2]$  finden wir als  $Q_K$ -Vielfache von  $M_{\varphi}$  mit  $M = \mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$ .

Ist  $[\mathfrak{p}_2] \in \mathcal{C}\ell_K^2$ , so finden wir neben den bereits bekannten  $3s_K$  Bahnen freier Gitter noch die  $Q_K$ -Vielfachen von  $M_{\varphi}$  mit  $M = J \oplus J$  und  $[J]^2 = [\mathfrak{p}_2]$ , sodass wir hier auf eine Gesamtanzahl von  $2s_K$  für die Konjugiertenklassen kommen.

An diesem Punkt kennen wir die Anzahlen der Konjugiertenklassen von Untergrup-

pen isomorph zu  $D_{12}$ ,  $D_8$  und  $V_4$ . Während die ersten beiden stets maximal endliche Untergruppen sind, ist dies für die Kleinsche Vierergruppe nicht der Fall. Eine solche Untergruppe kann in Gruppen isomorph zu  $D_8$  oder  $D_{12}$  liegen. Um die Anzahl der Konjugiertenklassen maximal endlicher Gruppen isomorph zu  $V_4$  zu bestimmen müsste man Überlegungen darüber anstellen, in wievielen Konjugiertenklassen von  $D_{12}$  eine  $V_4$  liegen kann und welche  $V_4$ -Gitter sowohl  $D_8$ - als auch  $D_{12}$ -Operationen zulassen. Dies scheint eine aufwendige und technische Aufgabe zu sein, was den Nutzen dieser Zählmethode fraglich erscheinen lässt und die Vorzüge des algorithmischen Zugangs aus dem vorigen Kapitel aufzeigt. Wir verfolgen den hier vorgestellten Ansatz daher an dieser Stelle nicht weiter.

# 5. Rechnerische Ergebnisse in Dimension 2

In diesem Abschnitt stellen wir die rechnerisch ermittelten Ergebnisse der Arbeit in Dimension 2 vor. Zunächst beschreiben wir die minimalen Klassen und maximal endlichen Untergruppen über den Körpern  $\mathbb{Q}(\sqrt{-1})$ ,  $\mathbb{Q}(\sqrt{-2})$  und  $\mathbb{Q}(\sqrt{-3})$ , die andere maximale Untergruppen als die übrigen imaginärquadratischen Zahlkörper liefern.

Daraufhin präsentieren wir die Daten für einige Zahlkörper  $\mathbb{Q}(\sqrt{-d})$  mit d > 3. Die Ergebnisse werden allerdings mit steigender Diskriminante  $d_K$  unübersichtlich, sodass wir schließlich nur noch eine Übersichtstabelle über die Anzahlen der Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen angeben, um jeweils die Nicht-Isomorphie gewisser  $\operatorname{GL}(L)$  über einem festen Körper K ausschließen zu können.

Wir nutzen für die Angabe unserer Ergebnisse den Satz 3.3.21 und die darauf folgende Bermerkung aus, aufgrund derer wir nicht immer  $h_K = |\mathcal{C}\ell_K|$  verschiedene Gitter betrachten müssen, sondern uns auf  $s_K = |\mathcal{C}\ell_K/\mathcal{C}\ell_K^2|$  viele Gitter beschränken können.

#### 5.1. Laufzeit

Die folgende Tabelle enthält die Rechenzeiten, die benötigt wurden, um Vertretersysteme der minimalen Klassen auf dem freien Gitter  $\mathcal{O}_K \oplus \mathcal{O}_K$  zu bestimmen. Die Rechnungen wurden auf einem Intel Core i7 mit 3,0 GHz und 16 GB Arbeitsspeicher durchgeführt.

Die Zahlkörper sind hier nach ihrer Diskriminante geordnet. Es scheint, dass mit dem Betrag der Diskriminante von K die für den Voronoi-Algorithmus und zur Bestimmung der minimalen Klassen benötigte Rechenzeit anwächst, ohne dass irgendeine Art von Monotonie behauptet wird.

K	$d_K$	Rechenzeit
$\mathbb{Q}(\sqrt{-3})$	-3	0,490s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-1})$	-4	$0,\!680\mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-7})$	-7	$0,580\mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-2})$	-8	$0,920 \mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-11})$	-1	0,810s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-15})$	-15	1,370s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-19})$	-19	1,560s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-5})$	-20	1,260s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-23})$	-23	1,770s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-6})$	-24	$3,030\mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-10})$	-40	$3,\!290\mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-13})$	-52	10,290s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-14})$	-56	11,730s
$\mathbb{Q}(\sqrt{-17})$	-68	$21,\!130s$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-21})$	-84	$56,940\mathrm{s}$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-22})$	-88	$14,\!370s$
$\mathbb{Q}(\sqrt{-26})$	-104	$55,\!190s$

### 5.2. Minimale Klassen und maximal endliche Untergruppen

#### **5.2.1.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-3})$

 $d_{K} = -3$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong \{1\}, h_{K} = s_{K} = 1$   $2 \text{ träge, } [\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$   $3 \text{ verzweigt, } [\mathfrak{p}_{3}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal			
		$L = L_0$				
	Perfek	tionskorang 0				
$P_1$	1	$C_3 \times \mathrm{SL}(2,3)$	$\checkmark$			
	Perfektionskorang 1					
$C_1$	1	$C_6 \times S_3$	$\checkmark$			
Perfektionskorang 2						
$D_1$	1	$C_6 \wr C_2$	$\checkmark$			

## **5.2.2.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-1})$

 $d_{K} = -4$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong \{1\}, h_{K} = s_{K} = 1$ 2 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ 3 träge,  $[\mathfrak{p}_{3}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ ,  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal				
		$L = L_0$					
	Perfektionskorang 0						
$P_1$	1	$(\operatorname{SL}(2,3) \times C_4).C_2$	$\checkmark$				
	Perfektionskorang 1						
$C_1$	1	$C_4 \times S_3$	$\checkmark$				
Perfektionskorang 2							
$D_1$	1	$(Q_8 \lor C_4).C_2$	$\checkmark$				

#### **5.2.3.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-2})$

 $\begin{aligned} &d_{K} = -8\\ &\mathcal{C}\ell_{K} \cong \{1\}, \, h_{K} = s_{K} = 1\\ &2 \text{ verzweigt}, \, [\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}\\ &3 \text{ zerlegt}, \, [\mathfrak{p}_{3}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}\\ &\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}] \end{aligned}$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal			
		$L = L_0$				
	Perfek	tionskorang 0				
$P_1$	1	$\operatorname{GL}(2,3)$	$\checkmark$			
	Perfektionskorang 1					
$C_1$	1	$D_{12}$	$\checkmark$			
$C_2$	1	$QD_{16}$	$\checkmark$			
Perfektionskorang 2						
$D_1$	1	$D_8$	$\checkmark$			

**Bemerkung 5.2.1** Bei der angegebenen Gruppe  $QD_{16}$  handelt es sich um die sogenannte Quasidiedergruppe von Ordnung 16. Diese hat die Präsentation

$$\langle a, x \mid a^8, x^2, xax^{-1} = a^3 \rangle$$
.

Sie ist isomorph zu  $\Gamma L(1,9)$ , der vollen semilinearen Gruppe vom Grad 1 über dem Körper  $\mathbb{F}_9$ .

### **5.2.4.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-5})$

 $d_{K} = -20$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong C_{2}, h_{K} = s_{K} = 2$ 2 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{2}] \notin \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ 3 zerlegt,  $[\mathfrak{p}_{3}] \notin \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}], \operatorname{St}(L_{1}) = [\mathfrak{p}_{2}] = [\mathfrak{p}_{3}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal				
	$L = L_0$						
	Perfek	tionskorang 0					
$P_1$	1	$C_6$	×				
$P_2$	1	$Q_8$	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 1					
$C_1$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
$C_2$	2	$C_2$	×				
$C_3$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
$C_4$	1	$D_8$	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 2					
$D_1$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$D_2$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$D_3$	1	$V_4$	$\checkmark$				
$L = L_1$							
	Perfek	tionskorang 0					
$P_1$	1	SL(2,3)	$\checkmark$				
	Perfektionskorang 1						
$C_1$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$C_2$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
$C_3$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 2					
$D_1$	1	$V_4$	$\checkmark$				

### **5.2.5.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-6})$

 $d_{K} = -24$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong C_{2}, h_{K} = s_{K} = 2$ 2 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{2}] \notin \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ 3 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{3}] \notin \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}], \operatorname{St}(L_{1}) = [\mathfrak{p}_{2}] = [\mathfrak{p}_{3}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal				
	$L = L_0$						
	Perfek	tionskorang 0					
$P_1$	1	SL(2,3)	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 1					
$C_1$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
$C_2$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
$C_3$	1	$C_4$	×				
$C_4$	1	$D_8$	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 2					
$D_1$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$D_2$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$D_3$	1	$V_4$	$\checkmark$				
	$L = L_1$						
	Perfek	tionskorang 0					
$P_1$	1	$Q_8$	$\checkmark$				
$P_1$	1	$C_3 \rtimes C_4$	$\checkmark$				
	Perfek	tionskorang 1					
$C_1$	1	$D_8$	$\checkmark$				
$C_2$	2	$C_4$	×				
$C_3$	1	$C_4$	×				
$C_4$	1	$D_{12}$	$\checkmark$				
	Perfektionskorang 2						
$D_1$	1	$V_4$	$\checkmark$				
$D_2$	1	$V_4$	$\checkmark$				

### **5.2.6.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-14})$

 $d_{K} = -56$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong C_{4}, h_{K} = 4, s_{K} = 2$ 2 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ 3 zerlegt,  $[\mathfrak{p}_{3}] \notin \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}], \operatorname{St}(L_{1}) = [\mathfrak{p}_{3}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal					
	$L = L_0$							
	Perfektionskorang 0							
$P_1$	1	$C_6$	×					
$P_2$	1	$C_4$	×					
$P_3$	1	$C_4$	×					
$P_4$	1	$C_2$	×					
	Perfek	tionskorang 1						
$C_1$	1	$D_{12}$	$\checkmark$					
$C_2$	2	$C_2$	×					
$C_3$	2	$C_2$	×					
$C_4$	1	$C_2$	×					
$C_5$	1	$C_2$	×					
$C_6$	1	$D_{12}$	$\checkmark$					
$C_7$	2	$C_2$	×					
$C_8$	1	$C_2$	×					
$C_9$	1	$C_2$	×					
$C_{10}$	1	$C_2$	×					
$C_{11}$	1	$D_8$	$\checkmark$					
$C_{12}$	1	$D_8$	$\checkmark$					
	Perfek	tionskorang 2						
$D_1$	1	$D_8$	$\checkmark$					
$D_2$	3	$C_2$	×					
$D_3$	3	$C_2$	×					
$D_4$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_5$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_6$	1	$C_2$	×					
$D_7$	1	$C_2$	×					
$D_8$	1	$D_8$	$\checkmark$					
$D_9$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_{10}$	1	$V_4$	$\checkmark$					

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal					
	$L = L_1$							
	Perfek	tionskorang 0						
$P_1$	1	SL(2,3)	$\checkmark$					
$P_2$	1	$C_4$	×					
$P_3$	1	$Q_8$	$\checkmark$					
	Perfek	tionskorang 1						
$C_1$	2	$C_2$	×					
$C_2$	1	$D_{12}$	$\checkmark$					
$C_3$	2	$C_4$	×					
$C_4$	1	$D_{12}$	$\checkmark$					
$C_5$	1	$C_4$	×					
$C_6$	1	$C_2$	×					
$C_7$	2	$C_4$	×					
	Perfek	tionskorang 2						
$D_1$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_2$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_3$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_4$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_5$	1	$V_4$	$\checkmark$					
$D_6$	1	$V_4$	$\checkmark$					

#### 5.2.7. Übersicht

Hier geben wir eine Übersicht über die Anzahlen von Konjugiertenklassen maximal endlicher Untergruppen.

Die mit 2 und 3 bezeichneten Spalten beschreiben jeweils das Zerlegungsverhalten in  $\mathcal{O}_K$ , wobei r verzweigt, d zerlegt und i träge bedeutet.

	$d_K$	2	3	$D_8$	$D_{12}$	$V_4$	$SL_2(3)$	$Q_8$	$C_3 \rtimes C_4$
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-7})$	-7	d	i						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				2	1	-	-	-	1
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-15})$	-15	d	r						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				2	2	2	-	-	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_2]$				2	1	1	-	-	1
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-5})$	-20	r	d						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				3	2	1	-	1	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_2] = [\mathfrak{p}_3]$				1	2	1	1	-	-
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-6})$	-24	r	r						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				3	2	1	1	-	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_2] = [\mathfrak{p}_3]$				1	1	2	-	1	1
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-10})$	-40	r	i						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				3	2	1	-	1	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_2]$				1	-	3	1	-	2
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-14})$	-56	r	d						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				4	2	4	-	-	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_3]$				-	2	6	1	1	-
$K = \mathbb{Q}(\sqrt{-21})$	-84	r	r						
$\operatorname{St}(L) = [\mathcal{O}_K]$				6	4	2	-	-	2
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_2]$				2	-	6	-	-	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_3]$				-	2	6	2	-	-
$\operatorname{St}(L) = [\mathfrak{p}_5]$				-	-	8	-	2	-

# 6. Rechnerische Ergebnisse in Dimension 3

10.10.2013: Durch Berücksichtigung der Operation der Automorphismengruppen der perfekten Formen auf den Seiten ihrer Voronoi-Bereiche lassen sich in Dimension 3 für zwei imaginärquadratische Zahlkörper Ergebnisse erzielen, die wir hier auflisten. Es handelt sich jeweils um die minimalen Klassen über dem Gitter  $\mathcal{O}_{K}^{3}$ .

Angaben von Gruppen in der Form (a, b) weisen auf eine Gruppe der Ordnung a mit der Nummer b in der Small Groups Library [BEO02] hin.

Die Methoden, die im zweidimensionalen Fall überprüfen, ob die vorliegenden Gruppen maximal endlich sind, sind nicht für den dreidimensionalen Fall implementiert, sodass die Ergebnisse in dieser Hinsicht unvollständig sind.

### **6.1.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-3})$

 $d_{K} = -3$   $\mathcal{C}\ell_{K} \cong \{1\}, h_{K} = s_{K} = 1$ 2 träge,  $[\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ 3 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{3}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$  $\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}]$ 

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal			
		$L = L_0$				
	Pert	fektionskorang 0				
1	1	(1296, 2895)	$\checkmark$			
2	1	(1296, 2895)	$\checkmark$			
	Pert	fektionskorang 1				
1	1	$C_6 \times C_6$				
2	2	$C_6 \times \mathrm{SL}_2(3)$	×			
	Per	fektionskorang 2				
1	2	$C_6 \times C_6$	×			
2	1	$C_3 \times C_6 \times S_3$				
3	1	$C_6 \times C_3$				
	Pert	fektionskorang 3	•			
1	2	$C_3 \times C_6 \times S_3$	×			
2	2	$C_{18}$	×			
3	1	$C_6 \times C_6$				
4	1	$C_6 \times S_4$				
	Pert	fektionskorang 4				
1	2	$C_6 \times C_6$	×			
2	1	$C_6 \times D_8$				
3	1	$C_3 \times C_6 \times \mathrm{SL}_2(3)$				
Perfektionskorang 5						
1	1	$C_6 \times S_4$				
2	1	$C_6 \times C_6 \times S_3$				
	Perfektionskorang 6					
1	1	(1296, 2895)	$\checkmark$			

## **6.1.1.** $\mathbb{Q}(\sqrt{-1})$

$$d_{K} = -4$$
  

$$\mathcal{C}\ell_{K} \cong \{1\}, h_{K} = s_{K} = 1$$
  
2 verzweigt,  $[\mathfrak{p}_{2}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$   
3 träge,  $[\mathfrak{p}_{3}] \in \mathcal{C}\ell_{K}^{2}$ ,  

$$\operatorname{St}(L_{0}) = [\mathcal{O}_{K}]$$

C	$\dim(\pi_G(C))$	$G = \operatorname{Aut}_L(C)$	maximal				
	$L = L_0$						
	Perfel	ktionskorang 0					
1	1	(384, 5557)	$\checkmark$				
	Perfel	ktionskorang 1					
1	1	$C_4 \times C_4$					
	Perfel	ktionskorang 2					
1	1	$C_{12}$					
2	1	$C_4 \times C_4$					
3	1	$C_{12}$					
	Perfel	ktionskorang 3					
1	1	$C_4 \times S_4$					
2	1	$C_{12}$					
3	1	$C_4 \times C_2$					
4	1	$C_{12}$					
5	1	$C_4 \times C_4 \times C_2$					
	Perfel	ktionskorang 4					
1	1	$C_4 \times D_8$					
2	1	$C_4 \times C_2$					
3	1	$C_4 \times C_4$					
4	1	(384, 5642)	$\checkmark$				
	Perfektionskorang 5						
1	1	$C_4 \times C_4 \times S_3$					
2	1	$C_4 \times S_4$					
3	1	$C_4 \times S_3$					
	Perfektionskorang 6						
1	1	(384, 5557)	$\checkmark$				
2	1	(384, 5557)	$\checkmark$				

## A. Quellcode der Implementierung

Dieses Kapitel enthält den Quellcode des implementierten Algorithmus im Druck. Das Hauptprogramm trägt die Bezeichnung minimalclasses. Es greift auf die zwei Dateien functions und datafunctions zurück. Erstere enthält der Übsichlichtkeit halber ausgelagerte Funktionen, während letztere Funktionen enthält, die auf Daten zugreifen, die während der Laufzeit von minimalclasses erstellt werden. Zusätzlich ist eine Datei initialize enthalten, die ebenfalls aus dem Hauptprogramm ausgelagert wurde, um die Übersichtlichkeit zu erhöhen.

Zudem sind die Dateien GVoronoi, testconjugacy und checkdata enthalten. In der Datei GVoronoi liegen einige einfache Routinen für *G*-invariante Voronoi-Theorie, auf die in dem Programmbestandteil testconjugacy zurückgegriffen wird, welcher Methoden beinhaltet, um zu testen, ob zwei endliche Untergruppen maximal endlich oder zueinander konjugiert sind.

Nach dem Laden von minimalclasses ist eine Liste Representatives hinterlegt, welche Vertreter der minimalen Klassen, aufsteigend sortiert nach dem Perfektionskorang und mit den perfekten Klassen beginnend, enthält. Der Aufruf von checkdata mit Hilfe des load-Befehls von Magma gibt die Isomorphietypen der Automorphismengruppen der minimalen Klassen im Format der Small Groups Library, die Dimension des von  $\pi_G(C)$  erzuegten Raums (vergleiche Satz 3.5.5) und eine Information darüber aus, ob die entsprechende Automorphismengruppe maximal endlich ist.

Zusätzlich ist nach Ablauf des Programms eine Liste OKGENS hinterlegt, welche ein Erzeugendensystem von GL(L) als Untergruppe von  $GL_n(K)$  enthält.

Diese Algorithmen sind auch unter

http://www.math.rwth-aachen.de/~Oliver.Braun/

verfügbar.<sup>1</sup>

 $<sup>^{1}10.10.2013:</sup>$  Unter dieser Adresse ist auch der aktualisierte Quellcode zu finden, der Berechnungen in

#### A.1. minimalclasses

```
1 //Minimal classes
2 // Oliver Braun
4 // Algorithm to compute minimal classes and maximal finite subgroups
5
6 clear;
8 //n less or equal 3, K imaginary quadratic number field, fractional
    ideal arbitrary, to be chosen below
9 //via the variable steinitz and the numbering of the ideal classes
    provided by magma
10
11 n := 2;
12
_{13} d:=-21;
_{14} steinitz := 1;
15
16 print
    17 print "Voronoi algorithm and minimal classes";
18 print "For imaginary quadratic field " cat IntegerToString(d);
19 print "Lattice " cat IntegerToString(steinitz);
20 print
    21
22
23 load initialize;
24 load functions;
25
26 //Find a first perfect form
27
Pini:=MatrixRing(K,n)!1;
29 Pini[n][n]:=1/Norm(p2);
30 Pinie:=spurform(Pini);
31 Pinie2:=spurform(w*Pini);
32
33 Lini:=LatticeWithGram(Pinie);
34 Sini:=minvecs(Pini);
35 Rini:=prank(Pini);
```

Dimension 3 ermöglicht.

```
\operatorname{count}:=1;
37
38
  while Rini lt n<sup>2</sup> and count lt 100 do
39
    count:=count+1;
40
    dir:=findperp(Sini);
41
42
    tsup:=1000;
43
    t \inf = 0;
44
    t := (t \sup + t \inf) / 2;
45
46
    bool := false;
47
    \operatorname{count} 2 := 1;
48
49
    while not bool and count2 lt 100 do
50
51
     \operatorname{count2} := \operatorname{count2} + 1;
52
     M := 1;
53
     Pt := Pini + t * dir;
54
     while M eq 1 do
55
      if IsPositiveDefinite(spurform(Pt)) then
56
       Lt:=LatticeWithGram(spurform(Pt));
57
       M := hermitianmin(Pt);
58
        if M eq 1 then
59
         t i n f := t;
60
         t := (tinf+tsup)/2;
61
         Pt := Pini + t * dir;
62
       end if;
63
      else
64
        tsup:=t;
65
        t := (tinf+tsup)/2;
66
       Pt := Pini + t * dir;
67
      end if;
68
     end while;
69
70
     St := minvecs(Pt);
71
72
     tt := Rationals()!
73
          Min([(idealnorm(v)-K!((v*Pini*HermitianTranspose(v))[1,1]))/(K
74
               !((v*dir*HermitianTranspose(v))[1,1])) : v in St]);
     bool:=false;
75
     if tt lt t and tt gt 0 then
76
      Pc := Pini+tt * dir;
77
```

36

```
Pce:=spurform(Pc);
78
      Lc:=LatticeWithGram(Pce);
79
     M := hermitianmin(Pc);
80
      if M eq 1 then
81
       bool:=true;
82
      else
83
       tsup:=tt;
84
       t := (tinf+tsup)/2;
85
       Pt := Pini + t * dir;
86
      end if;
87
     else
88
      tsup:=t;
89
      t := (t \sup + t \inf) / 2;
90
      Pt := Pini + t * dir;
^{91}
     end if;
92
   end while;
93
94
    Pini:=Pc;
95
    Pinie:=spurform(Pini);
96
97
    Lini:=LatticeWithGram(Pinie);
98
    Sini:=minvecs(Pini);
99
    Rini:=prank(Pini);
100
   end while;
101
102
   if Rini ne n^2 then
103
    error "In FirstPerfect: the form Rini is not perfect.";
104
105 end if;
106
  //Enumerate perfect neighbours in order to obtain a set of
107
      representatives
108 // of perfect Hermitian forms
109
110 perfectlist:=[Pini];
                                    //List of representatives of perfect
      forms
111 vectlist := [**];
                                    //List of shortest vectors of perfect
      forms
112 facelist := [**];
                                    //List of facets of V-domains of p.
      forms; given by shortest vectors
                                    //Perpendicular form to shortest
113 facevectList:=[**];
      vectors defining the respective facet
114 Dim 2 facevect List := [**];
                                    //
                                    //List of forms defined by those
115 FaceFormList := [**];
```

```
shortest vectors, which define the respective facet
116 AutList := [**];
                                    //List of Aut-Groups of the inverse
      FaceForms
117 Dim 2FormList := [**];
                                    //
118 Dim 2FaceList := [**];
                                    //
  Dim2AutList := [**];
                                    //
119
120
121 numberoffaces := [];
                                    //List of number of faces of V-domains
      of p. forms
_{122} E := \{ * * \};
                                    //multiset encoding the Voronoi graph
      of perfect forms
123 \text{ Todo} := [\text{Pini}];
                                    //List of perfect forms to be treated
      with Voronoi
124
                                    //List of perfect neighbours of all (
125 PerfectNeighbourList:=[**];
      mod GL) perfect forms
126
                                    //List of critical rho values (from
   CriticalValueList := [**];
127
      Voronoi's algorithm)
  FacetVectorList := [**];
                                    //List of facet vectors (from Voronoi's
128
       algorithm)
129
   while(#Todo gt 0) do
130
   P:=Todo[1];
131
   Pe:=spurform(P);
132
   L:=LatticeWithGram(Pe);
133
   m := hermitianmin(P);
134
    Sk:=minvecs(P);
135
    Sproj:=[projzeileNorm(v) : v in Sk];
136
    Append(~vectlist,Sk);
137
138
    Exclude (~Todo, Todo [1]);
139
140
    if perfrank(Sk) ne n<sup>2</sup> then
141
     error "In enumerating perfect neighbours: p-rank of potential
142
         neighbour is too small.";
    end if;
143
144
   G := aut(P);
145
   G:=ChangeRing(G, Rationals());
146
147
    DonQhull:=Open("DonneePourQhull","w");
148
    Puts (DonQhull, Integer ToString (n^2) cat "RBOX c");
149
```

```
Puts(DonQhull, IntegerToString(#Sproj+1));
150
    Puts (DonQhull, &cat ["0": i in [1..n^2]]);
151
    for st in [ &cat [RealToString(Injec(n)) cat "": n in Eltseq(X)]
152
       : X in Sproj] do
     Puts (DonQhull, st);
153
    end for;
154
    delete DonQhull;
155
156
    //INSERT DIRECTORY OF QHULL HERE
157
    System ("/home3/castor/tmp/kirschme/qhull/bin/qhull -Fv <
158
       DonneePourQhull >SommetsParFace");
159
    Faces := [];
160
    SomFac:=Open("SommetsParFace","r");
161
    nbface := StringToInteger(Gets(SomFac));
162
    for i in [1..nbface] do
163
     Faces:=Append(Faces, Remove([StringToInteger(n) : n in Split(Gets(
164
        SomFac),"")],1));
    end for;
165
    delete SomFac;
166
    Faces:=[Exclude(F,0) : F in Faces | 0 in F];
167
    Faces := [ \{n : n in F\} : F in Faces];
168
    Append (~numberoffaces, #Faces);
169
    Append(~facelist , Faces);
170
    FaceForms := [];
171
    \operatorname{AutFF} := [];
172
    facevect := [];
173
    for F in Faces do
174
    FF:=Parent(Pini) ! 0;
175
     for k in F do
176
      Fk:= HermitianTranspose(Sk[k]) *Sk[k];
177
      FF := FF + Fk;
178
     end for;
179
     gL:=findperp2([Sk[k] : k in F]);
180
     if #gL eq 1 then
181
      Append(~facevect,gL);
182
     end if;
183
    end for;
184
    Append(~facevectList , facevect);
185
186
    \operatorname{count} := 0;
187
188
    //print Faces;
189
```

```
PerfectNeighbours := [**];
                                     //List of perfect neighbours of P being
191
         treated
    CriticalValues := [**];
                                      //List of critical rho-values of P
192
    while (\#Faces gt 0) do
193
     \operatorname{count} := \operatorname{count} + 1;
194
     F1:=findperp1([Sk[n] : n in Faces[1]]);
195
     Append(~FacetVectorList,F1);
                                         //[??]
196
     Exclude (~Faces, Faces [1]);
197
198
     sgn:=Sign(\&+ [Rationals()!auswerten(F1,x) : x in Sk]);
199
     F1:=sgn*F1;
200
201
     tsup:=10000;
202
     t i n f := 0;
203
     t := (tinf+tsup)/2;
204
     minimcont := 0;
205
     while minimcont ne 1 do
206
      coherent := false;
207
      while not coherent do
208
       Pt:=P+t*F1;
209
       M := 1;
210
       while M eq 1 do
211
         if IsPositiveDefinite(spurform(Pt)) then
212
         M := hermitianmin(Pt);
213
          if M eq 1 then
214
           t i n f := t;
215
           t := (tinf+tsup)/2;
216
           Pt := P+t * F1;
217
          end if;
218
         else
219
          tsup:=t;
220
          t := (tinf+tsup)/2;
221
          Pt := P+t * F1;
222
        end if;
223
       end while;
224
        St := minvecs(Pt);
225
       SFace:=[s:s in Sk | auswerten(F1,s) eq 0];
226
227
       Cond:=[projzeileNorm(s) : s in SFace] cat [projzeileNorm(s) : s
228
           in St];
       Uns:=Vector( #Cond , [ F!(idealnorm(v)) : v in SFace ] cat [F!(
229
           idealnorm(v)) : v in St]);
```

190

```
Cond:=Transpose(Matrix(Cond));
230
231
        coherent:=IsConsistent(Cond,Uns);
232
        if not coherent then
233
         tsup:=t;
234
         t := (tinf+tsup)/2;
235
         Pt := P+t * F1;
236
       end if;
237
      end while;
238
      Pcont:=ListToSmallMatrixNorm(Solution(Cond, Uns));
239
      Pconte:=spurform(Pcont);
240
      Lcont:=LatticeWithGram(Pconte);
241
       //Scont:=ShortVectors(Lcont, hermitianmin(Pcont)/mmax, hermitianmin
242
          (Pcont)*mmax);
      Scontk:=minvecs(Pcont);
243
244
      minimcont:=hermitianmin(Pcont);
245
246
      tsup:=t;
247
      t := (tinf+tsup)/2;
248
      Pt := P+t * F1;
249
     end while;
250
251
     Append(~PerfectNeighbours, Pcont);
252
253
     //Determine critical value rho:
254
     C := P \operatorname{cont} - P;
255
     I:=0; J:=0;
256
     for i in [1..n] do
257
      for j in [1..n] do
258
        if C[i][j] ne 0 then
259
         I:=i; J:=j;
260
         break i;
261
       end if;
262
      end for;
263
     end for;
264
     Append(\ CriticalValues , \operatorname{sgn} * (C[I][J]) / (F1[I][J]) );
265
266
267
     iso := false;
268
     for i in [1.. # perfectlist] do
269
      if isisom(Pcont, perfectlist[i]) then
270
       iso:=true;
271
```
```
Include (\tilde{E}, < Position (perfectlist, P), i >);
272
      end if;
273
     end for;
274
     if not iso then
275
      Append(~perfectlist , Pcont);
276
      Append (~Todo, Pcont);
277
      Include (~E, < Position (perfectlist, P), Position (perfectlist, Pcont)>)
278
          ;
     end if;
279
    end while;
280
    Append(~PerfectNeighbourList, PerfectNeighbours);
281
    Append(~CriticalValueList, CriticalValues);
282
   end while;
283
284
   //Calculation of perfect forms ends here
285
286
  autlist:=[#aut(p) : p in perfectlist];
287
  //print autlist;
288
   //Write lists in order to identify automorphism groups with GAP
289
   if Maximum(autlist) lt 2000 then
290
    L1:=Open("Liste1","w");
291
    \operatorname{Puts}(\operatorname{L1}, "\operatorname{Liste1}:=[");
292
    for i in [1.. # perfectlist] do
293
     if i ne #perfectlist then
294
      Puts(L1, IntegerToString(IdentifyGroup(aut(perfectlist[i]))[1])
295
          cat ", ");
     else
296
      Puts(L1, IntegerToString(IdentifyGroup(aut(perfectlist[i]))[1]));
297
     end if;
298
    end for;
299
    Puts(L1, "];");
300
    delete L1;
301
302
    L2:=Open("Liste2","w");
303
    Puts(L2, "Liste2:=[");
304
    for i in [1.. # perfectlist] do
305
     if i ne #perfectlist then
306
      Puts(L2, IntegerToString(IdentifyGroup(aut(perfectlist[i]))[2])
307
          cat ", ");
     else
308
      Puts(L2, IntegerToString(IdentifyGroup(aut(perfectlist[i]))[2]));
309
     end if;
310
    end for;
311
```

```
Puts(L2, "];");
312
    delete L2;
313
314
315 end if;
316
  FaceTupleList := [**];
                                                       //This will contain
317
      the tuples of faces of codim>1
  Representatives := [* perfect list *];
                                                       //Representatives of
318
      all minimal classes
  FaceTupleListOfRepresentatives := [* [] *];
                                                       //We need this to
319
      check the dimension of the intersection
320
  print "Starting the computation of minimal classes. Please be
321
      patient.";
322
  //n=2
323
324
   if n eq 2 then
325
326
    //Generate the tuples
327
    for i in [1.. # perfectlist] do
328
     FaceTuples := [**];
329
     S:=minvecs(perfectlist[i]);
330
     for j in [1..#facelist[i]] do
331
      for k in [j+1..#facelist[i]] do
332
       Intersection := facelist [i][j] meet facelist [i][k];
333
       if #Intersection gt 1 then
334
        if #findperp2([S[1] : 1 in Intersection]) eq 2 then
335
         Append(~FaceTuples,[j,k]);
336
         if k gt #facelist [i] then print "Error."; end if;
337
        end if;
338
       end if;
339
      end for;
340
     end for;
341
     Append(~FaceTupleList,FaceTuples);
342
    end for;
343
    FaceTupleList:= [* FaceTupleList *];
                                                    //This is a bit clumsy;
344
       now FTL[1] is the data for codim 2
345
    //Compute corank 1 classes:
346
347
    TempList := [**];
348
    for i in [1..#perfectlist] do
349
```

```
for j in [1..#CriticalValueList[i]] do
350
      Append(~TempList , perfectlist[i]+(CriticalValueList[i][j]/2)*
351
          facevectList[i][j][1] );
     end for;
352
    end for;
353
354
    MinClassReps := [TempList [1]];
355
    for x in TempList do
356
     isi := false;
357
     for y in MinClassReps do
358
      if AreEquivalentMinimalClasses(x,y) then
359
       isi := true;
360
      end if;
361
     end for;
362
     if not isi then
363
      Append (~MinClassReps, x);
364
     end if;
365
    end for;
366
367
    Append(~Representatives, MinClassReps);
368
    print "Corank 1 done.";
369
370
    //Compute classes of corank >= 2
371
372
    \operatorname{codim} := 2;
373
374
    while n<sup>2</sup>-codim ge n do
375
     TempList := [**];
376
     for i in [1.. # perfectlist] do
377
      for j in [1..\# FaceTupleList[codim - 1][i]] do
378
       T:=MatrixRing(K,n)!perfectlist[i];
379
       for k in FaceTupleList [codim - 1][i][j] do
380
        T:=T+(CriticalValueList[i][k]/(2*codim))*facevectList[i][k][1];
381
       end for;
382
       Append(~TempList,T);
383
      end for;
384
     end for;
385
386
     MinClassReps := [TempList [1]];
387
     for x in TempList do
388
      isi := false;
389
      for y in MinClassReps do
390
       if AreEquivalentMinimalClasses(x,y) then
391
```

```
isi:=true;
392
       end if;
393
      end for;
394
      if not isi then
395
       Append(~MinClassReps,x);
396
      end if;
397
     end for;
398
399
     Append(~Representatives, MinClassReps);
400
     codim:=codim+1;
401
    end while;
402
   end if;
403
404
405
   //n=3
406
407
   if n eq 3 then
408
    //Generate the tuples
409
    print "n=3";
410
    print "Starting to assemble the tuples";
411
412
    for i in [1.. # perfectlist] do
413
     FaceTuples := [**];
414
     S:=minvecs(perfectlist[i]);
415
     for j in [1..#facelist[i]] do
416
      for k in [j+1..\# facelist [i] do
417
       Intersection := facelist [i][j] meet facelist [i][k];
418
       if #Intersection gt 1 then
419
        if #findperp2([S[1] : 1 in Intersection]) eq 2 then
420
         Append(~FaceTuples, [j,k]);
421
         if k gt #facelist[i] then print "Error."; end if;
422
        end if;
423
       end if;
424
      end for;
425
     end for;
426
     Append(~FaceTupleList,FaceTuples);
427
    end for;
428
    FaceTupleList:= [* FaceTupleList *];
                                                     //This is a bit clumsy;
429
       now FTL[1] is the data for codim 2
430
    \operatorname{codim} := 3;
431
    print "Now I've set codim to 3. FaceTupleList has " cat
432
       IntegerToString(#FaceTupleList) cat " entries at present.";
```

```
print "Representatives has " cat IntegerToString(#Representatives)
433
       cat " entries at present.";
    while n^2-codim ge limit do
434
     print "Now doing it for Codim " cat IntegerToString(codim);
435
     FaceTuplesInCodim := [**];
436
     for i in [1.. # perfectlist] do
437
      FaceTuples := [**];
438
      S:=minvecs(perfectlist[i]);
439
      for j in [1.. \# FaceTupleList [codim - 2][i]] do
440
       Intersection := facelist [i] [FaceTupleList [codim -2][i][j][1]];
441
       for l in FaceTupleList [\operatorname{codim} -2][i][j] do
442
        Intersection:=facelist[i][1] meet Intersection;
443
       end for;
444
       for k in [1..#facelist[i]] do
445
        IntersectionTemp:=facelist[i][k] meet Intersection;
446
         if #IntersectionTemp gt 1 then
447
          if #findperp2([S[1] : 1 in IntersectionTemp]) eq codim then
448
          L:=FaceTupleList [codim - 2][i][j];
449
          Append(^{L}, k);
450
          Append(~FaceTuples, L);
451
         end if;
452
        end if;
453
       end for;
454
      end for;
455
      Append(~FaceTuplesInCodim, FaceTuples);
456
     end for;
457
     Append(~FaceTupleList,FaceTuplesInCodim);
458
     \operatorname{codim} := \operatorname{codim} + 1;
459
    end while;
460
    print "Tuples done. FaceTupleList has " cat IntegerToString(#
461
       FaceTupleList) cat " entries.";
    //Compute corank 1 classes:
462
    print "Starting the computation of codim 1 classes.";
463
    TempList := [**];
464
    for i in [1..#perfectlist] do
465
     for j in [1..#CriticalValueList[i]] do
466
      Append(~TempList , perfectlist[i]+(CriticalValueList[i][j]/2)*
467
          facevectList[i][j][1]);
     end for;
468
    end for;
469
470
    print "TempList done. Starting equivalence testing for codim 1.";
471
472
```

```
MinClassReps:=[TempList[1]];
473
    for x in TempList do
474
     isi := false;
475
     for y in MinClassReps do
476
      if AreEquivalentMinimalClasses(x,y) then
477
       isi:=true;
478
      end if;
479
     end for;
480
     if not isi then
481
      Append (~MinClassReps, x);
482
     end if;
483
    end for;
484
485
    Append (~ Representatives , MinClassReps);
486
    print "Corank 1 done.";
487
    //Compute classes of corank >= 2
488
489
    \operatorname{codim} := 2;
490
491
    print "Starting codim" cat IntegerToString(codim) cat "
492
       computations.";
493
    while n^2-codim ge limit do
494
     TempList := [**];
495
     for i in [1.. # perfectlist] do
496
      for j in [1.. \# FaceTupleList [codim - 1][i]] do
497
       T:=MatrixRing(K,n)!perfectlist[i];
498
       for k in FaceTupleList [codim - 1][i][j] do
499
        T:=T+(CriticalValueList[i][k]/(2*codim))*facevectList[i][k][1];
500
       end for;
501
       if not IsPositiveDefinite(spurform(T)) then print "Error, not
502
           pos.def.";end if;
       if pcorank(T) ne codim then print "Wrong pcorank at " cat
503
           IntegerToString(j); break i; codim:=n^3; end if;
       Append (~TempList,T);
504
      end for;
505
     end for;
506
507
     print "TempList for Codim " cat IntegerToString(codim) cat " done.
508
         It has " cat IntegerToString(#TempList) cat " entries.
        Starting equivalence testing.";
509
     MinClassReps := [TempList [1]];
510
```

```
counter:=1;
511
     for x in TempList do
512
      counter + := 1;
513
      isi := false;
514
      for y in MinClassReps do
515
        if AreEquivalentMinimalClasses(x,y) then
516
         isi:=true;
517
       end if;
518
      end for;
519
      if not isi then
520
       Append (~MinClassReps, x);
521
      end if;
522
      if counter mod Floor(\#TempList/5) eq 0 then
523
        print "Ca. #TempList/5 forms checked. Please remain patient.";
524
      end if;
525
     end for;
526
527
     Append (~Representatives, MinClassReps);
528
     print "Codim " cat IntegerToString(codim) cat " done.";
529
     \operatorname{codim}:=\operatorname{codim}+1;
530
    end while;
531
  end if;
532
533
  //Create a generating set of GL(L) as Z-matrices
534
_{535} X : = [];
536 for p in perfectlist do
537
   X:=X cat [MatrixRing(Integers(),2*n)!x : x in Generators(aut(p))];
538 end for;
   for L in PerfectNeighbourList do
539
    for A in L do
540
     for p in perfectlist do
541
      a, b:=isisom(A, p);
542
      if a then
543
       Append(~X, MatrixRing(Integers(),2*n)!b);
544
      end if;
545
     end for;
546
    end for;
547
548 end for;
  //" Clean up" X:
549
<sup>550</sup> while MatrixRing(Integers(),2*n)!1 in X do
    Remove(~X, Position(X, MatrixRing(Integers(),2*n)!1));
551
552 end while;
                             //Z-generating system
553 ZGENS:=X;
```

554 OKGENS:=matbas(X); //OK-generating system
555
556 load mydatafunctions;
557 print "Data assembled.";
558 load testconjugacy;

#### A.2. initialize

```
1 K<w>:=QuadraticField(d);
2
_3 if d mod 4 eq 1 then
4 tau:=(1+w)/2;
5 else
6 tau:=w;
7 end if;
 {}_{8} C, f:=ClassGroup(K);
9 Idealvertreter := [];
10 for c in C do Append (\tilde{} Idealvertreter, f(c)); end for;
11
12 mmax:=Maximum([Norm(p) : p in Idealvertreter]);
13
_{14} if d ne -1 then
   F<sqrtd>:=QuadraticField(-d);
15
   Injec:=hom < F \rightarrow RealField() | Sqrt(-d)>;
16
17 else
   F := Rationals();
18
   sqrtd:=1;
19
   Injec:=hom < F -> RealField() >;
20
<sup>21</sup> end if;
22
23 //Choose a suitable representative for a (the considered lattice is
     O_{n-1} + a from Idealvertreter
24 p1:=Idealvertreter [1];
25 p2:=Idealvertreter[steinitz];
26
_{27} //Z-base for a:
28 if p2 eq p1 then ZB:=[1, tau]; else ZB:=Basis(p2); end if;
29
<sub>30</sub> //Z-base for
                  \mathbf{L}
31
_{32} B := [];
33 for k in [1..(n-1)] do
   v := KMatrixSpace(K, 1, n) ! 0;
34
   for i in [1..2] do
35
    if i eq 1 then
36
     v[1][k]:=K!1;
37
    else
38
     v[1][k] := tau;
39
    end if;
40
```

```
Append(^B, v);
^{41}
   end for;
42
43 end for;
44
  for i in \left[ 1 \ldots 2 \right] do
45
   v := KMatrixSpace(K, 1, n) ! 0;
46
   if i eq 1 then
47
    v [1] [n] := ZB [1];
48
   else
49
    v[1][n]:=ZB[2];
50
   end if;
51
   Append(^{B},v);
52
  end for;
53
54
  //Determine normalized R-base of space of Hermitian forms
55
56
 BasHermNorm := [];
57
  for i in [1..n] do
58
   res:=MatrixRing(K,n)!0;
59
   res[i][i]:=1;
60
   Append (~BasHermNorm, res);
61
   for j in [i+1..n] do
62
     for k in [1..2] do
63
      res:=MatrixRing(K,n)!0;
64
      if k eq 1 then
65
       res[i][j]:=1/2;
66
       res[j][i]:=1/2;
67
       Append (~BasHermNorm, res);
68
      else
69
       res[i][j]:=w/2;
70
       res[j][i]:=-w/2;
71
       Append ( ~ BasHermNorm, res );
72
      end if;
73
    end for;
74
   end for;
75
76 end for;
```

#### A.3. functions

```
spurform:=function(A);
   res:=MatrixRing(Rationals(), 2*n) ! 0;
2
   for i in [1..2*n] do
3
    for j in [1..2*n] do
4
      res [i][j]:=Rationals()!Trace(K!(B[i]*A*HermitianTranspose(B[j]))
5
           1 ] [1] ;
    end for;
6
   end for;
\overline{7}
   res:=(1/2)*res;
8
   return res;
9
10 end function;
11
  auswerten:=function(A,x);
12
   x := KMatrixSpace(K, 1, n) ! x;
13
   z:=K!0; N:=K!0; I:=ideal < Integers(K) | 0>;
14
   z := K! ((x * A * Hermitian Transpose(x)) [1] [1]);
15
   for i in [1..n-1] do
16
    I := I + x [1] [i] * p1;
17
   end for;
18
   I := I + x [1] [n] * (p1/p2);
19
   N:=Norm(I);
20
   return z/N;
^{21}
  end function;
22
23
  kuerzen:=function(A,m,S);
24
   res := [];
25
   for i in [1\,.\,\#\,S\,] do
26
    x := Vector(S[i][1]);
27
    xk:=KMatrixSpace(K,1,n)!0;
28
    for j in [1..2*n] do
29
     xk := xk + x[j] * B[j];
30
    end for;
31
     if auswerten(A, xk) eq m then
32
     Append(~res,xk);
33
    end if;
34
   end for;
35
   return res;
36
  end function;
37
38
  vektorkuerzen:=function(x);
39
   res := KMatrixSpace(K, 1, n) ! 0;
40
```

```
for j in [1..2*n] do
41
    \operatorname{res} := \operatorname{res} + x [j] * B[j];
42
   end for;
43
   return res;
44
  end function;
45
46
  idealnorm:=function(x);
47
   N := 0;
48
   I:=ideal<Integers(K) | 0>;
49
   for i in [1..n-1] do
50
    I := I + x [1] [i] * (p1);
51
   end for;
52
   I := I + x [1] [n] * (p1/p2);
53
   N:=Norm(I);
54
   return N;
55
  end function;
56
57
  hermitianmin:=function(A);
58
   L:=LatticeWithGram(spurform(A));
59
   minL:=Minimum(L);
60
   S:=ShortVectors(L,minL/mmax,minL*mmax);
61
   m:=Min([auswerten(A, vektorkuerzen(s[1])) : s in S]);
62
   return m;
63
  end function;
64
65
  function perfrank (M);
66
   VV := [];
67
   for m in M do s:=Matrix(m[1]);
68
    v:=HermitianTranspose(s) * Matrix(s);
69
    Append(^{VV}, ElementToSequence(v));
70
   end for;
71
   return Rank(Matrix(VV));
72
  end function;
73
74
  function prank(M);
75
   L:=LatticeWithGram(spurform(M));
76
   m:=hermitianmin(M);
77
   S := ShortVectors(L,m/mmax,m*mmax);
78
   Sk:=kuerzen(M,m,S);
79
   return perfrank(Sk);
80
  end function;
81
82
83 function pcorank(M)
```

```
return n<sup>2</sup>-prank(M);
84
  end function;
85
86
  RemoveMultiples:=function(M);
87
   V:=VectorSpace(K,n);
88
    out := [];
89
    Append(~out, M[1]);
90
    for m in M do;
91
    ismultiple:=false;
92
     for v in out do;
93
      if Vector(m) in sub \ll V | [Vector(v)] > then;
94
       ismultiple:=true;
95
      end if;
96
     end for;
97
     if not ismultiple then;
98
      Append(~out,m);
99
     end if;
100
    end for;
101
    return out;
102
  end function;
103
104
   minvecs:=function(A);
105
   L:=LatticeWithGram(spurform(A));
106
   m := hermitianmin(A);
107
   S:=ShortVectors(L,m/mmax,m*mmax);
108
   Sk:=kuerzen(A,m,S);
109
    Sk:=RemoveMultiples(Sk);
110
    return Sk;
111
  end function;
112
113
  isisom := function (M,N);
114
   Me:=spurform(M);
115
   Ne:=spurform(N);
116
    mul1:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Me)]);
117
    mul2:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Ne)]);
118
   Me:=ChangeRing(mul1*mul2*Me, Integers());
119
   Ne:=ChangeRing(mul1*mul2*Ne, Integers());
120
   LM:=LatticeWithGram(Me);
121
   LN:=LatticeWithGram(Ne);
122
123
   Me2:=spurform(tau*M);
124
   Ne2:=spurform(tau*N);
125
126
```

```
mul1:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Me2)]);
127
    mul2:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Ne2)]);
128
    Me2:=ChangeRing(mul1*Me2, Integers());
129
    Ne2:=ChangeRing(mul2*Ne2, Integers());
130
131
    a, b := IsIsometric (LM, [Me2], LN, [Ne2]);
132
133
    if a then
134
     return a,b;
135
    else
136
     return false," No isometry";
137
    end if;
138
   end function;
139
140
   function projzeileNorm(v);
141
    p := HermitianTranspose(v) * Matrix(v);
142
    liste := [];
143
    for i in [1..n] do
144
     Append(~liste ,F!(p[i][i]));
145
     for j in [i+1..n] do
146
      Append(\tilde{ liste, F!(( p[i][j]+Conjugate(p[i][j]))/2);
147
      Append(\operatorname{iste}, sqrtd*(F!((p[i][j]-Conjugate(p[i][j]))/(2*w))));
148
     end for;
149
    end for;
150
    return liste;
151
   end function;
152
153
   function MatrixToLine(A);
154
    liste:=[];
155
    p := A;
156
    for i in [1..n] do
157
     Append (\tilde{ liste , F! (p[i][i]));
158
     for j in [i+1..n] do
159
      Append( liste, F!(( p[i][j]+Conjugate(p[i][j]))/2));
160
      Append(\operatorname{iste}, sqrtd*(F!((p[i][j]-Conjugate(p[i][j]))/(2*w))));
161
     end for;
162
    end for;
163
    return liste;
164
  end function;
165
166
   function ListToSmallMatrixNorm(list);
167
   L := list;
168
    change := false;
169
```

```
if n eq 2 then
170
     if not (L[1] \text{ in Rationals}() \text{ and } L[2] \text{ in Rationals}() \text{ and } L[4] \text{ in }
171
         Rationals()) then
      change:=true;
172
     end if;
173
    end if;
174
    if n eq 3 then
175
     if not (L[1] \text{ in Rationals}() \text{ and } L[2] \text{ in Rationals}() \text{ and } L[4] \text{ in }
176
         Rationals() and L[6] in Rationals() and L[7] in Rationals() and
          L[9] in Rationals()) then
      change:=true;
177
     end if;
178
    end if;
179
    if change then
180
     L:=sqrtd*L;
181
    end if;
182
    res:=MatrixRing(K,n)!0;
183
    for i in [1..n^2] do
184
     if L[i] in Rationals() then
185
      res := res + L[i] * BasHermNorm[i];
186
     else
187
      res := res + (K! (L[i] / sqrtd)) * BasHermNorm[i];
188
     end if;
189
    end for;
190
    return res;
191
   end function;
192
193
  findperp2 := function(L) //Finde senkrechte herm. Form zu
194
      Projektionen auf Vektoren in Liste L, Output Liste aller
      senkrechten
    Cond:=[projzeileNorm(1) : 1 in L];
195
    Cond:=Transpose(Matrix(Cond));
196
197
    if Dimension(Kernel(Cond)) eq 0 then
198
     error "In findperp2: kernel of projection matrix is zero-
199
         dimensional.";
    end if;
200
201
    dirlist := Basis (Kernel (Cond));
202
203
    dir:=[ MatrixRing(K,n)!ListToSmallMatrixNorm(d) : d in dirlist];
204
205
    return dir;
206
```

```
207 end function;
208
  findperp1 := function(L) //Finde senkrechte herm. Form zu
209
      Projektionen auf Vektoren in Liste L, falls Senkrechtraum 1-
      dimensional
   Cond:=[projzeileNorm(1) : 1 in L];
210
   Cond:=Transpose(Matrix(Cond));
211
212
   if Dimension(Kernel(Cond)) ne 1 then
213
    error "In findperp1: dimension of kernel not equal to 1.";
214
   end if;
215
216
    dirlist := Kernel(Cond).1;
217
   dir:=MatrixRing(K,n)!ListToSmallMatrixNorm(dirlist);
218
219
   return MatrixRing(K,n)!dir;
220
  end function;
221
222
223 findperp := function(L) //Finde senkrechte herm. Form zu
      Projektionen auf Vektoren in Liste L, Output ein senkr. Element
   Cond:=[projzeileNorm(1) : 1 in L];
224
   Cond:=Transpose(Matrix(Cond));
225
226
    if Dimension(Kernel(Cond)) eq 0 then
227
     error "In findperp: kernel of projection matrix is zero-
228
        dimensional.";
   end if;
229
230
    dirlist := Kernel (Cond).1;
231
232
   dir:=MatrixRing(K,n)!ListToSmallMatrixNorm(dirlist);
233
234
   return MatrixRing(K,n)!dir;
235
  end function;
236
237
  findperpmatrix:=function(L,A)
238
   //Find perpendicular Hermitian matrix to those in the list
239
   //s.t. the result has trace 1 with A
240
   Cond := [MatrixToLine(x) : x in L];
241
   Cond:=Transpose(Matrix(Cond));
242
243
    if Dimension(Kernel(Cond)) eq 0 then
244
     error "In findperpmatrix: kernel of cond matrix is zero-
245
```

```
dimensional.";
    end if;
246
247
    dirlist := Basis (Kernel (Cond));
248
    dir := [MatrixRing(K,n)!ListToSmallMatrixNorm(d) : d in dirlist];
249
    ddir:=[x : x in dir | Trace(x*A) ne 0];
250
    if #ddir eq 0 then
251
     error "In findperpmatrix: no suitable vector found.";
252
    end if;
253
    return ddir [1];
254
   end function;
255
256
   RealToString := function(r)
257
      if Sign(r) eq -1 then
258
          str := "-";
259
      else
260
          str := "";
261
      end if;
262
      \mathbf{r} := \mathbf{Abs}(\mathbf{r});
263
      p := Integers()! Floor(r);
264
      str := str cat IntegerToString(p) cat ".";
265
      for i := 1 to 15 do
266
          r := 10 * (r-p);
267
          p := Integers()! Floor(r);
268
          str := str cat IntegerToString(p);
269
      end for;
270
  return str;
271
  end function;
272
273
  aut := function(A);
274
    Ae:= spurform (A);
275
    mul:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Ae)]);
276
    Ae:=ChangeRing(mul*Ae, Integers());
277
278
    Ae2:= spurform (tau *A);
279
    mul:=Lcm([Denominator(x) : x in Eltseq(Ae2)]);
280
    Ae2:=ChangeRing(mul*Ae2, Integers());
281
282
   L:=LatticeWithGram(Ae);
283
284
   G:=AutomorphismGroup(L, [Ae2]);
285
286
    return G;
287
```

```
end function;
288
289
  matbas:=function(GG);
290
    //Internal method
291
    //Convert (2n)*(2n) matrice over Z into n*n matrices over O.K
292
    //Input&Output: List
293
    n:=NumberOfRows(GG[1]) div 2;
294
   MM: = [];
295
    for g in GG do
296
    M:=MatrixRing(K,n) ! 0;
297
     for i in [1..n-1] do
298
      for j in [1..n-1] do
299
       M[i][j] := g[2*i-1][2*j-1] + g[2*i-1][2*j] * tau;
300
      end for;
301
     M[i][n] := ZB[1] * g[2*i-1][2*n-1] + ZB[2] * g[2*i-1][2*n] ;
302
     end for;
303
     for j in [1..n-1] do
304
     M[n][j] := g[2*n-1][2*j-1]/ZB[1] + tau*g[2*n-1][2*j]/ZB[1];
305
     end for;
306
    M[n][n]:=g[2*n-1][2*n-1]+ZB[2]/ZB[1]*g[2*n-1][2*n];
307
     Append (^{M}MM);
308
    end for;
309
    return MM;
310
   end function;
311
312
   RealPart:=function(x)
313
    return (1/2) * (x+Conjugate(x));
314
  end function;
315
316
  ImaginaryPart:=function(x)
317
    return (1/(2*w))*(x-Conjugate(x));
318
  end function;
319
320
  matbas2:=function(L)
321
    //Internal method
322
    //Convert n*n matrices into (2n)*(2n) matrices over Z
323
    //[For matrix groups]
324
    res := [];
325
    //Define Basis matrices for p1 and p2
326
   BM1:=MatrixRing(K,2)![[1,0],[RealPart(tau),ImaginaryPart(tau)]];
327
   BM2:=MatrixRing(K,2)![[RealPart(ZB[1]), ImaginaryPart(ZB[1])]],
328
         [RealPart(ZB[2]), ImaginaryPart(ZB[2])]];
329
    for x in L do
330
```

```
M = KMatrixSpace(K, 0, 2*n)![];
331
     //Compute images of basis vectors under x:
332
     \operatorname{ims}:=[b*x : b \text{ in } B];
333
     for i in [1..2*n] do
334
      //Compute their coefficients in the Z-basis:
335
      v := ims [i] [1];
336
      coeffs := KMatrixSpace(K, 1, 0) ! [];
337
      for k in [1..n-1] do
338
       coeffs:=HorizontalJoin(coeffs, Solution(BM1, KMatrixSpace(K, 1, 2)!
339
           RealPart(v[k]), ImaginaryPart(v[k])]));
      end for;
340
      coeffs:=HorizontalJoin(coeffs, Solution(BM2, KMatrixSpace(K, 1, 2))!
341
          RealPart (v[n]), ImaginaryPart (v[n]));
     M:=VerticalJoin (M, coeffs);
342
     end for;
343
     Append(~res, MatrixRing(Integers(),2*n)!M);
344
    end for;
345
    return res;
346
  end function;
347
348
  matbas3:=function(L)
349
    //Internal method
350
    //Convert n*n matrices into (2n)*(2n) matrices over Z
351
    //[For arbitrary matrices]
352
    res := [];
353
    //Define Basis matrices for p1 and p2
354
   BM1:=MatrixRing(K,2)![[1,0],[RealPart(tau),ImaginaryPart(tau)]];
355
    //BM2:=MatrixRing(K,2)![RealPart(ZB[1]), ImaginaryPart(ZB[1])],
356
            [RealPart(ZB[2]), ImaginaryPart(ZB[2])]];
    //
357
    //Use the standard vector space basis instead of the Z-basis for p2
358
   BM2:=BM1;
359
    for x in L do
360
    M = KMatrixSpace(K, 0, 2*n)![];
361
     //Compute images of basis vectors under x:
362
     ims:=[b*x : b in B];
363
     for i in [1..2*n] do
364
      //Compute their coefficients in the Z-basis:
365
      v := ims [i] [1];
366
      coeffs := KMatrixSpace(K, 1, 0) ! [];
367
      for k in [1..n-1] do
368
       coeffs := HorizontalJoin (coeffs, Solution (BM1, KMatrixSpace (K, 1, 2) !
369
           RealPart(v[k]), ImaginaryPart(v[k])]);
      end for;
370
```

```
coeffs:=HorizontalJoin(coeffs, Solution(BM2, KMatrixSpace(K, 1, 2)) ![
371
          RealPart (v[n]), ImaginaryPart (v[n]));
     M := VerticalJoin(M, coeffs);
372
     end for;
373
     //Here: MatrixRing(Rationals(),...) [for arbitrary matrices over K
374
     Append(~res, MatrixRing(Rationals(),2*n)!M);
375
    end for;
376
    return res;
377
  end function;
378
379
   ConvertGroupToNumberField:=function(G)
380
    //Convert Z-Group into O_K-Group
381
    Generators:=SetToIndexedSet(Generators(G));
382
   ZGENS:=[Generators[i] : i in [1..#Generators]];
383
   OKGENS:=matbas(ZGENS);
384
   OG:=sub < GL(n, K) | OKGENS>;
385
    return OG;
386
  end function;
387
388
   ConvertGroupToIntegers:=function(G)
389
    //Convert O_K-Group into Z-Group
390
    Generators:=SetToIndexedSet(Generators(G));
391
   OKGENS:=[Generators[i] : i in [1..#Generators]];
392
   ZGENS:=matbas2(OKGENS);
393
   ZG:=sub<GL(2*n, Integers()) | ZGENS>;
394
    return ZG;
395
  end function;
396
397
   IsInGL:=function(A)
398
    //tests whether A is in GL(L)
399
    bool:=true;
400
    for i in [1..n-1] do
401
     for j in [1..n-1] do
402
      if not (A[i,j] \text{ in } Integers(K)) then
403
       bool:=false;
404
      end if;
405
     end for;
406
     if not (A[i,n] \text{ in } p2) then
407
      bool:=false;
408
     end if;
409
    end for;
410
    for j in [1..n-1] do
411
```

```
if not (A[n,j]) in (ideal < Integers(K)|1 > / p2) then
412
      bool:=false;
413
     end if;
414
   end for;
415
    if not A[n,n] in Integers (K) then
416
     bool:=false;
417
   end if;
418
   if not 1/Determinant(A) in Integers(K) then
419
     bool:=false;
420
   end if;
421
   return bool;
422
  end function;
423
424
  CanonicalFormOfMinimalClass:=function(F)
425
   //returns the canonical form T_C for the minimal class of F
426
   T:=MatrixRing(K,n)!0;
427
   M := \min vecs(F);
428
   for x in M do
429
    T:=T+HermitianTranspose(x) * x;
430
   end for;
431
   return T;
432
  end function;
433
434
  StabilizerOfMinimalClass:=function(F)
435
   //returns the Automorphism Group of the minimal class of F
436
   return ConvertGroupToNumberField(aut(CanonicalFormOfMinimalClass(F)
437
       (-1)));
  end function;
438
439
  AreEquivalentMinimalClasses:=function(A,B)
440
   //tests whether the two classes represented by A and B are
441
       equivalent mod GL
   return is isom ((CanonicalFormOfMinimalClass(A))(-1), (
442
       CanonicalFormOfMinimalClass (B)) (-1);
  end function;
443
444
  // A procedure to produce all elements of given norm in an ideal P
445
      over the integers of a number field
446
  ElementsOfNorm:=function(norm,P)
447
   OK := Integers(K);
448
   Gram:=MatrixRing(Integers(),2)![[2, Trace(tau)],[Trace(tau),2*Norm(
449
       tau)]];
```

```
L:=LatticeWithGram(Gram);
450
    S := ShortVectors(L, 2*norm, 2*norm);
451
    output := [s[1][1] + s[1][2] * tau: s in S];
452
    output := [x: x in output | x in P];
453
    return output;
454
   end function;
455
456
   AllMinVecs:=function(F)
457
    //Computes "all" minimal vectors of a form
458
    S:=minvecs(F);
459
    output:=\{s: s in S\};
460
    for v in S do
461
     v10 := true;
462
     if v[1][1] ne 0 then
463
      X := [w/v[1][1]: w \text{ in ElementsOfNorm}(Norm(v[1][1]), p1)];
464
      v10:=false;
465
     end if;
466
     if v10 then
467
      X := [w/v [1] [2]: w \text{ in ElementsOfNorm}(Norm(v [1] [2]), p2)];
468
     else
469
      X := [x : x in X] x * v [1] [2] in p2];
470
     end if;
471
     output:=output join \{x * v : x \text{ in } X\};
472
    end for;
473
    output:=output join \{-x : x in output\};
474
    return [v: v in output];
475
   end function;
476
477
   AllMinVecsList:=function(LL)
478
    //Computes "all" minimal vectors from a list of vectors
479
    S := LL;
480
    output := \{s: s in S\};
481
    for v in S do
482
     v10 := true;
483
     if v[1][1] ne 0 then
484
      X := [w/v[1][1]: w \text{ in ElementsOfNorm}(Norm(v[1][1]), p1)];
485
      v10 := false;
486
     end if;
487
     if v10 then
488
      X := [w/v [1] [2]: w \text{ in ElementsOfNorm}(Norm(v [1] [2]), p2)];
489
     else
490
      X := [x : x \text{ in } X | x * v [1] [2] \text{ in } p2];
491
     end if;
492
```

```
output:=output \ join \ \{x{*}v{:}\ x \ in \ X\};
493
    end for;
494
    output:=output join {-x : x in output};
495
    return [v: v in output];
496
  end function;
497
498
   ReynoldsProjection:=function(G,A)
499
    //return the value of A under the Reynolds operator of G
500
    res:=MatrixRing(K,n)!0;
501
    for g in G do
502
    res := res + g * A * Hermitian Transpose(g);
503
    end for;
504
    return (1/(\#G)) * res;
505
506 end function;
```

#### A.4. datafunctions

```
1 // Function which serve to access and use the assembled data.
2
<sup>3</sup> HasOneDimensionalIntersection:=function(A)
   //this function has to be in this file because it requires
4
      Representatives in order to be properly loaded
   //test whether the minimal class C represented by A has one-
5
      dimensional intersection
   //with the space of Aut(C)-invariant forms
6
7
   //This should only work for elements of the list "Representatives"
8
   if prank(A) eq n^2 then
9
    return true;
10
   end if;
11
12
  G := StabilizerOfMinimalClass(A);
13
  P := [**];
14
   for i in [1..#(Representatives [1])] do
15
    if minvecs(A) subset minvecs(Representatives[1][i]) then
16
     Append(~P, Representatives [1][i]);
17
    end if;
18
   end for;
19
  PG := [**];
20
   for p in P do
21
   PGF:=MatrixRing(K,n)!0;
22
    for g in G do
^{23}
     PGF:=PGF+g*p*HermitianTranspose(g);
24
    end for;
25
    Append (~PG, PGF);
26
   end for;
27
   PGS:=[KMatrixSpace(K,1,n^2)!ElementToSequence(p) : p in PG];
28
29
   CG:=MatrixRing(K,n)!0;
30
   for g in G do
31
    CG:=CG+g*A*HermitianTranspose(g);
32
   end for;
33
   CGS:=KMatrixSpace(K, 1, n^2)! ElementToSequence(CG);
34
35
   for p in PGS do
36
    CGS:=VerticalJoin(CGS,p);
37
   end for;
38
39
```

```
return Rank(CGS) eq 1;
40
41 end function;
42
  DimensionOfIntersection:=function(A)
43
   //A needs to be in Representatives!
44
45
   if prank(A) eq n^2 then
46
    //A is perfect
47
    return 1;
48
   end if;
49
50
   //Determine the perfect forms above A:
51
   PP := [];
52
   for i in [1.. \# Representatives [1]] do
53
    if minvecs(A) subset minvecs(Representatives[1][i]) then
54
     Append(~PP, Representatives[1][i]);
55
    end if;
56
   end for;
57
58
   //Apply the Reynolds-Operator to PP
59
   G:=StabilizerOfMinimalClass(A);
60
   PPG:=[ReynoldsProjection(G,x) : x in PP];
61
62
   PPGQ:=matbas3(PPG);
63
64
   V:=sub<KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n) | PPGQ>;
65
66
   return Dimension(V);
67
68 end function;
```

#### A.5. GVoronoi

```
<sup>1</sup> GMinimalProjections:=function(G,A)
  L:=\min vecs(A);
2
   res := [];
3
   for v in L do
4
    Gv:=MatrixRing(K,n)!0;
5
    for g in G do
6
     gg:=ChangeRing(g,K);
7
     Gv:=Gv+HermitianTranspose(v*gg)*(v*gg);
8
    end for;
9
    Append(~res,Gv);
10
   end for;
11
   rres := [res [1]];
12
   for r in res do
13
    if not r in sub < KMatrixSpace(K, n, n) | rres > then
14
     Append(~rres,r);
15
    end if;
16
   end for;
17
   return rres;
18
19 end function;
20
21 GProjection:=function(G,v)
   res:=MatrixRing(K,n)!0;
22
   for g in G do
23
    gg:=ChangeRing(g,K);
24
    res := res + Hermitian Transpose (v*gg) * (v*gg);
25
   end for;
26
   return res;
27
28 end function;
29
30 Gprank:=function (G,A)
  P:=GMinimalProjections(G,A);
31
   P:=matbas3(P);
32
   return Dimension(sub<KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n)|P>);
33
34 end function;
```

#### A.6. testconjugacy

```
1 load GVoronoi;
2
  TestConjugacy:=function(F1,F2)
3
   //test conjugacy of automorphism groups of two minimal
4
   //classes (from the list REPRESENTATIVES)
5
6
   G1:=StabilizerOfMinimalClass(F1);
7
   G2:=StabilizerOfMinimalClass(F2);
8
9
   if not IdentifyGroup(G1) eq IdentifyGroup(G2) then
10
    return false;
11
   end if;
12
13
   L1:=[ReynoldsProjection(G1,x) : x in BasHermNorm];
14
   L1:=matbas3(L1);
15
   V:=sub<KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n)|L1>;
16
   BG1:=Basis(V);
17
   BG1:=matbas(BG1);
18
   \dim 1 := Dimension(V);
19
20
   L2:=[ReynoldsProjection(G2, x) : x in BasHermNorm];
21
   L2:=matbas3(L2);
22
   V:=sub < KMatrixSpace(Rationals(), 2*n, 2*n) | L2>;
23
   BG2:=Basis(V);
24
   BG2:=matbas(BG2);
25
   \dim 2:= Dimension (V);
26
27
   FG1:=ReynoldsProjection(G1,F1);
28
   FG1:=(1/hermitianmin(FG1))*FG1;
29
   FG2:=ReynoldsProjection(G2,F2);
30
   FG2:=(1/hermitianmin(FG2))*FG2;
31
32
   if dim1 eq dim2 and dim1 eq 1 then
33
    if not is isom (FG1, FG2) then
34
     return false;
35
    end if;
36
   end if;
37
38
   if prank(FG1) eq n and prank(FG2) eq n then
39
    //In this case the Voronoi domain has only dead ends
40
    if Gprank(G1,FG1) eq dim1 and Gprank(G2,FG2) eq dim2 then
41
```

```
if not is isom (FG1, FG2) then
42
      return false;
43
     end if;
44
    end if;
45
   end if;
46
   return "Unknown.";
47
  end function;
48
49
  IsMaximalFinite:=function(A)
50
   //tests maximal finiteness of Stabilizer for Representatives
51
   if not HasOneDimensionalIntersection(A) then
52
    return false;
53
   end if;
54
55
   G1:=StabilizerOfMinimalClass(A);
56
   FG:=ReynoldsProjection(G1,A);
57
   FG:=(1/hermitianmin(FG))*FG;
58
   G2:=StabilizerOfMinimalClass(FG);
59
   if not G1 subset G2 then
60
    return "Error in IsMaximalFinite: G1 is not contained in G2.";
61
   end if;
62
   if #G1 lt #G2 then
63
    return "G2 is a proper supergroup.";
64
   end if;
65
   if IdentifyGroup(G1) eq <2,1> then
66
    return false;
67
   end if;
68
69
   L1:=[ReynoldsProjection(G1, x) : x in BasHermNorm];
70
   L1:=matbas3(L1);
71
   V:=sub<KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n)|L1>;
72
   BG1:=Basis(V);
73
   BG1:=matbas(BG1);
74
   \dim 1 := \operatorname{Dimension}(V);
75
76
   if dim1 eq 1 then
77
    return true;
78
   end if;
79
80
   if Gprank(G1,FG) lt dim1 then
81
    //F not G-perfect
82
    return "Error in IsMaximalFinite: F is not G-perfect.";
83
   end if;
84
```

```
85
    if prank(FG) eq n then
86
     //In this case F is the only G-perfect form and
87
     //there are no other well-rounded G-minimal classes
88
     return true;
89
    end if;
90
91
    if Gprank(G1,FG) ge dim1 and prank(FG) ge n then
92
     //In this case there may be well rounded minimal classes
93
     FF:=GMinimalProjections(G1,FG);
94
     if #FF gt 2 then
95
      return "Unknown.";
96
     end if;
97
     //Determine G-facets and G-facet vectors
98
     F1:=[FF[1]]; F2:=[FF[2]];
99
     perp1:=findperpmatrix(F1,FF[2]); perp2:=findperpmatrix(F2,FF[1]);
100
     R1:=ReynoldsProjection(G1, perp1); R2:=ReynoldsProjection(G1, perp2)
101
        ;
     R1:=Sign(Rationals()!(Trace(R1*FF[2])))*R1;
102
     R2:=Sign(Rationals()!(Trace(R2*FF[1])))*R2;
103
     //Check for dead ends
104
     dead1 := false; dead2 := false;
105
     L1:=[x : x \text{ in minvecs}(FG) | \text{matbas3}([GProjection(G1,x)])[1] \text{ in sub}
106
        <KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n)|matbas3(F1)>];
     L2:=[x : x \text{ in minvecs}(FG) | \text{matbas}3([GProjection(G1,x)])[1] \text{ in sub}
107
        <KMatrixSpace(Rationals(),2*n,2*n)|matbas3(F1)>];
     if Dimension(sub < KMatrixSpace(K,1,n) | L1 >) lt n then
108
      //F1 is a dead end
109
      dead1 := true;
110
      print "dead1";
111
      FG1:=FG+R1;
112
      GG1:=StabilizerOfMinimalClass(FG1);
113
      if #GG1 gt #G1 and G1 subset GG1 then
114
       return false;
115
      end if;
116
     end if;
117
     if Dimension(sub < KMatrixSpace(K, 1, n) | L2>) lt n then
118
      //F2 is a dead end
119
      dead2:=true;
120
      print "dead2";
121
      FG2:=FG+R2;
122
      GG2:=StabilizerOfMinimalClass (FG2);
123
      if #GG2 gt #G1 and G1 subset GG2 then
124
```

```
101
```

```
return false;
125
      end if;
126
     end if;
127
     if dead1 and dead2 then
128
      //in this case FG is the only G-perfect form but
129
      //there were no supergroups found in the previous steps
130
      return true;
131
     end if;
132
133
     //Now: consider the case in which at least one of the facets is
134
        not a dead end.
     t := 1; counter := 0;
135
     while not (IsPositiveDefinite(spurform(FG+t*R1)) and hermitianmin(
136
        FG+t*R1) eq 1) do
      t := t / 2;
137
      if counter gt 100 then
138
       return "Error, counter.";
139
      end if;
140
      counter := counter + 1;
141
     end while;
142
     print "Found something.";
143
     GG1:=StabilizerOfMinimalClass(FG+t*R1);
144
     if #GG1 gt #G1 and G1 subset GG1 then
145
      return false;
146
     end if;
147
     print "#GG1=" cat IntegerToString(#GG1);
148
149
     t := 1; counter := 0;
150
     while not (IsPositiveDefinite(spurform(FG+t*R2)) and hermitianmin(
151
        FG+t*R2) eq 1) do
      t := t / 2;
152
      if counter gt 100 then
153
       return "Error, counter.";
154
      end if:
155
      counter:=counter+1;
156
     end while;
157
     print "Found something 2.";
158
     GG2:=StabilizerOfMinimalClass(FG+t*R2);
159
     if #GG2 gt #G1 and G1 subset GG2 then
160
     return false;
161
     end if;
162
     print "#GG2=" cat IntegerToString(#GG2);
163
    end if;
164
```

165
166 return "Unknown.";
167 end function;

### A.7. checkdata

```
1 load testconjugacy;
```

2

- 3 [[IdentifyGroup(StabilizerOfMinimalClass(x)) : x in Representatives[ i]] : i in [1..#Representatives]];
- 4 [[DimensionOfIntersection(x) : x in Representatives[i]] : i in [1..# Representatives]];
- 5 [[\*IsMaximalFinite(x) : x in Representatives[i]\*] : i in [1..# Representatives]];

# B. Eigenständigkeitserklärung

Hiermit versichere ich, die Arbeit selbstständig verfasst zu haben und keine anderen als die angegebenen Quellen und Hilfsmittel benutzt zu haben.

Aachen, im September 2013

## Literaturverzeichnis

- [BEO02] Besche, H. U., Bettina Eick, and Eamonn O'Brien. "The small groups library." Available with GAP 4 (2002).
- [Bra12] Oliver Braun: Perfekte Gitter über imaginärquadratischen Zahlkörpern, Bachelorarbeit, RWTH Aachen, 2012
- [BC13] Oliver Braun, Renaud Coulangeon: Perfect Lattices for Imaginary Quadratic Number Fields, arXiv:1304.0559[math.NT]
- [BCP97] Wieb Bosma, John Cannon, and Catherine Playoust: *The Magma algebra* system. I. The user language. J. Symbolic Comput., 24(3-4):235-265, 1997
- [BDH96] Barber, C.B., Dobkin, D.P., and Huhdanpaa, H.T., "The Quickhull algorithm for convex hulls," ACM Trans. on Mathematical Software, 22(4):469-483, Dec 1996, http://www.qhull.org.
- [Bat01] Christian Batut: Classification of quintic eutactic forms., Mathematics of computation 70.233 (2001): 395-417.
- [Bli17] H.F. Blichfeldt: *Finite collineation groups*, Chicago, 1917
- [BNZ73] H. Brown, J. Neubüser und H. Zassenhaus, On integral groups. III. Normalizers. Mathematics of Computation 27.121 (1973), 167-182
- [Cou01] Renaud Coulangeon: Voronoï theory over algebraic number fields, in Réseaux euclidiens, designs sphériques et formes modulaires, Monogr. Enseign. Math., vol. 37, Enseignement Math., Geneva, 2001
- [Cou04] Renaud Coulangeon: Invariants d'Hermite, théorie de Voronoï et designs sphériques, Habilitationsschrift, Universität Bordeaux, 2004

- [CN13] Renaud Coulangeon, Gabriele Nebe: Maximal finite subgroups and minimal classes, arXiv:1304.2597[math.NT]
- [Hum49] Pierre Humbert, *Réduction de formes quadratiques dans un corps algébrique fini*, Comment. Math. Helv. 23 (1949), 50-63
- [Joh76] Charles R. Johnson: Hadamard's inequality for matrices with positivedefinite Hermitian component, Michigan Math. J. Volume 22, Issue 3 (1976), 225-228
- [Mar03] Jacques Martinet: *Perfect Lattices in Euclidean Spaces*, Grundlehren der Mathematischen Wissenschaften, Vol. 327, Springer-Verlag, 2003
- [Mey08] Bertrand Meyer: Constantes d'Hermite et théorie de Voronoï, Dissertation, Universität Bordeaux, 2008
- [Mey09] Bertrand Meyer: Generalised Hermite constants, Voronoi theory and heights on flag varieties, Bull. S.M.F. 137 (2009), 127-158
- [Neb09] Gabriele Nebe: p-adic Integral Group Rings, Vortrag in St. Johns am 05. Juni 2009, Vortragsfolien verfügbar unter http://www.math.rwth-aachen. de/~Gabriele.Nebe/talks/StJohns.pdf.
- [Neu07] Jürgen Neukirch: Algebraische Zahlentheorie, Springer-Verlag, 2007
- [O'M00] O. Timothy O'Meara: Introduction to Quadratic Forms, Classics in Mathematics, Springer-Verlag, Berlin, 2000, Reprint of the 1973 edition
- [Opg96] Jürgen Opgenorth: Normalisatoren und Bravaismannigfaltigkeitenendlicher unimodularer Gruppen, Dissertation, Verlag der Augustinus Buchhandlung, Aachen, 1996
- [Opg01] Jürgen Opgenorth: Dual Cones and the Voronoi Algorithm, Exp. Math. 10 (2001), 599-608
- [OPS98] Jürgen Opgenorth, Wilhelm Plesken, Tilman Schulz: Crystallographic algorithms and tables, Acta Cryst. Sect. A 54:5 (1998), 517-531
- [PR92] V. P. Platonov and A. S. Rapinchuk. Algebraic groups and number theory. Russian Mathematical Surveys, 47(2):133–161, 1992.

- [PS97] Wilhelm Plesken, Bernd Souvignier: Computing Isometries of Lattices, Journal of Symbolic Computation 24 (1997), S. 327-334
- [PS00] Wilhelm Plesken, Tilman Schulz: Counting crystallographic groups in low dimensions, Exp. Math. 9:3 (2000), 407-411
- [Rei75] Irving Reiner: Maximal Orders, Academic Press London, 1975
- [Wat00] Takao Watanabe: On an analog of Hermite's constant. J. Lie Theory 10.1 (2000): 33-52.
## Index

 $\mathfrak{a}_{\ell}, 24$ äquivalent, 27 Automorphismengruppe, 27 einer minimalen Klasse, 28  $\operatorname{Aut}(\mathcal{V}_i^{>0}), 13$  $C_{GL(L)}(G), 49$  $\operatorname{Cl}_D(x), 14$ D-minimal äquivalent, 14 D-minimale Klasse, 14 D-Minimum, 9 D-Voronoi-Bereich, 9 Determinante, 29 eigentlich diskontinuierlich, 13 Facette, 12  $\mathcal{F}(G), \mathcal{F}^+(G), 31$ Form Hermitesche, 20 kanonische, 28 Formenraum, 31 G-Gitter, 30 G-invariante Form, 31 G-minimale Klasse, 31  $\Gamma_D, 12$ Gewicht, 24 Gitter, 19  $\operatorname{GL}(L), 22$ Gruppenalgebra, 19 Hermite-Invariante, 29  $\mathcal{H}_n, \mathcal{H}_n^+, 20$ 

kürzester Vektor, 25 Kachelung, siehe Pflasterung Kegel duale, 8 konvex, 22 L-isometrisch, 27 L-Minimum, 25  $\min_D(x), 9$  $\min_L(\mathcal{A}), 25$  $N(\mathfrak{a}_{\ell}), 24$ Nachbar, 12  $N_{{\rm GL}_n(K)}(G), 39$ Normalisator, 35, 39  $\mathcal{O}_K(G), 38$  $\Omega_x, 31$ Ordnung, 19 einhüllende, 38  $P_D, 9$ perfekt, 27 Perfektionskorang, 9 Perfektionsrang, 9 Pflasterung exakte, 12  $\pi_G, 34$  $Q_K, 38$ Quasidiedergruppe, 56 Reynolds-Operator, 34 Richtung, 12

```
blinde, 12, 33
Sackgasse, 33
\operatorname{Satz}
     Gitterpunktsatz von Minkowski, 23
     Invariantenteilersatz, 21
     von Bass und Serre, 14
     von Jordan-Zassenhaus, 39
     von Korkine und Zolotareff, 27
     von Steinitz, 20
S_D(x), 9
Seitenfläche, 12
s_K, 38
S_L(\mathcal{A}), 25
Spektralsatz, 23
Steinitzklasse, 20
St(L), 20
T_C, 28
V_D(x), 9
well-rounded, 27
W(y), 12
Z_{\operatorname{End}_{\mathcal{O}_K}(L)}(G), 49
Zentralisator, 49
     -algebra, 49
     -ordnung, 49
zentralsymmetrisch, 22
\mathcal{Z}_{\Lambda}(M), 44
zulässig, 10
```