

Lineare Algebra II

Beispiel Jordan-Normalform

Aufgabe (Jordan-Normalform). Es sei $A \in \mathbb{F}_3^{5 \times 5}$ definiert durch

$$A := \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Bestimmen Sie eine Transformationsmatrix $T \in \text{GL}_5(\mathbb{F}_3)$ so, dass $T^{-1}AT$ in Jordan-Normalform ist.

Lösung. Als erstes berechnen wir das charakteristische Polynom χ_A von A : Es ist

$$\begin{aligned} \chi_A = \det(XI_5 - A) &= \det \begin{pmatrix} X-1 & -1 & 0 & -1 & -1 \\ -1 & X & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & X & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & X & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & X-1 \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} 0 & X^2 - X - 1 & X - 1 & -1 & -X \\ -1 & X & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & X & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & X & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & X - 1 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} X^2 - X - 1 & X - 1 & -1 & -X \\ 0 & X & 0 & 1 \\ 1 & 1 & X & 0 \\ 0 & -1 & 0 & X - 1 \end{pmatrix} \\ &= \det \begin{pmatrix} X^2 - X - 1 & X - 1 & -1 & -X \\ 0 & 0 & 0 & X^2 - X + 1 \\ 1 & 1 & X & 0 \\ 0 & -1 & 0 & X - 1 \end{pmatrix} = (X^2 - X + 1) \det \begin{pmatrix} X^2 - X - 1 & X - 1 & -1 \\ 1 & 1 & X \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix} \\ &= (X^2 - X + 1) \det \begin{pmatrix} X^2 - X - 1 & -1 \\ 1 & X \end{pmatrix} = (X^2 - X + 1)(X^3 - X^2 - X + 1) = (X - 1)^2(X + 1)^3. \end{aligned}$$

Nun zur Berechnung der Transformationsmatrix T : Wir berechnen zuerst eine geeignete Basis des Hauptraums zum Eigenwert 1. Da die algebraische Vielfachheit des Eigenwerts 1 gleich 2 ist, besteht eine solche Basis aus 2 Vektoren. Es ist

$$A - I_5 = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Zunächst zu den Hauptvektoren der Länge 1, d.h. zu den Eigenvektoren: Der Gauß-Algorithmus liefert

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} &\mapsto \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ &\mapsto \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \end{aligned}$$

d.h. eine Basis des Untervektorraums der Vektoren von Länge kleiner oder gleich 1 zum Eigenwert 1 ist gegeben durch

$$\left(\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Aus Dimensionsgründen gibt es also einen Vektor der Länge 2, den wir als nächstes berechnen wollen. Anstatt $(A - I_5)^2$ zu verwenden, benutzen wir die bereits bekannte Zeilenstufenform von $A - I_5$ und berechnen den Kern des durch

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

gegebenen Endomorphismus. Der Gauß-Algorithmus liefert nun

$$\begin{pmatrix} 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Eine Ergänzung der bereits berechneten Basis aus Vektoren der Länge 1 zu einer Basis des Untervektorraums der Vektoren von Länge kleiner oder gleich 2 zum Eigenwert 1 ist durch

$$\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

gegeben, wobei in dieser nun der erste Vektor Länge 2 und der zweite Vektor Länge 1 hat. Eine Anwendung von $A - I_5$ auf den ersten Vektor ergibt

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix},$$

d.h. unsere angepasste Basis des Hauptraums zum Eigenwert 1 ist

$$\left(\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Als nächstes berechnen wir eine geeignete Basis des Hauptraums zum Eigenwert -1 . Diese besteht entsprechend der algebraischen Vielfachheit aus 3 Vektoren. Es ist

$$A + I_5 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Wir beginnen wieder mit den Hauptvektoren der Länge 1, d.h. mit den Eigenvektoren. Der Gauß-Algorithmus liefert

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \\ \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix},$$

d.h. eine Basis des Untervektorraums der Vektoren von Länge kleiner oder gleich 1 zum Eigenwert -1 ist gegeben durch

$$\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Wir wissen nun also, dass es einen Vektor der Länge 2 und sogar einen Vektor der Länge 3 zum Eigenwert -1 gibt. Wir berechnen zuerst einen Vektor der Länge 2 und verwenden hierzu wieder die bereits berechnete Zeilenstufenform, d.h. wir arbeiten mit

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Der Gauß-Algorithmus liefert

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Eine Basis des Untervektorraums der Vektoren von Länge kleiner oder gleich 2 zum Eigenwert -1 , welche die bereits berechnete Basis ergänzt, ist gegeben durch

$$\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Um eine Basis des Hauptraums zum Eigenwert -1 zu bestimmen, berechnen wir nun den Kern des durch

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

gegebenen Endomorphismus. Der Gauß-Algorithmus liefert

$$\begin{pmatrix} -1 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 1 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Eine Ergänzung der bereits berechneten Basis zu einer Basis des Untervektorraums der Vektoren von Länge kleiner oder gleich 3 zum Eigenwert -1 ist nun gegeben durch

$$\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

In dieser Basis hat der erste Vektor die Länge 3, eine zweifache Anwendung von $A + I_5$ auf diesen Vektor liefert

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

sowie

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Unsere angepasste Basis des Hauptraums zum Eigenwert -1 ist demnach

$$\left(\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right).$$

Definieren wir nun $T \in GL_5(\mathbb{F}_5)$ durch

$$T := \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 & -1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix},$$

so ist also

$$T^{-1}AT = \begin{pmatrix} 1 & & & & \\ 1 & 1 & & & \\ & & -1 & & \\ & & 1 & -1 & \\ & & & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

in Jordan-Normalform.